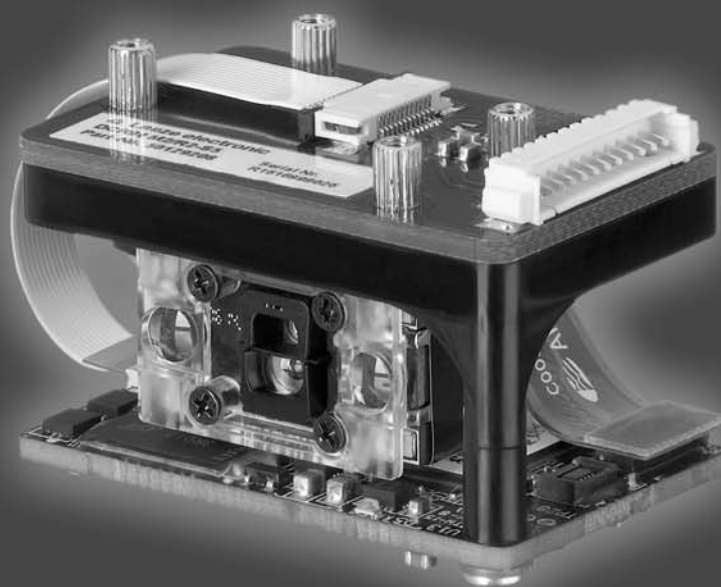




DCR 80

Moteur de lecture



© 2017

Leuze electronic GmbH + Co. KG

In der Braike 1

D-73277 Owen / Germany

Phone: +49 7021 573-0

Fax: +49 7021 573-199

<http://www.leuze.com>

info@leuze.de

1	À propos de ce document	5
1.1	Moyens de signalisation utilisés	5
2	Sécurité	6
2.1	Utilisation conforme de l'appareil.	6
2.2	Emplois inadéquats prévisibles	6
2.3	Personnes qualifiées	6
2.4	Exclusion de responsabilité	7
3	Description de l'appareil	8
3.1	Aperçu de l'appareil	8
3.1.1	Le moteur de lecture DCR 80	8
3.1.2	Fonctionnement autonome	8
3.2	Performances	8
3.3	Structure de l'appareil	9
3.4	Connectique	9
4	Montage	10
4.1	Choix du lieu de montage	10
5	Raccordement électrique	12
5.1	Alimentation en tension	12
5.2	Affectation des broches	12
5.3	Entrée de commutation/sortie de commutation	13
5.3.1	Entrée de commutation	13
5.3.2	Sortie de commutation	13
5.4	Raccordement du PC ou terminal	13
5.5	Blindage et longueurs des câbles	14
6	Logiciel de configuration et de diagnostic – <i>Sensor Studio</i>	15
6.1	Configuration système requise	15
6.2	Installer le logiciel de configuration <i>Sensor Studio</i>	16
6.2.1	Charger le logiciel de configuration	16
6.2.2	Installation du cadre FDT <i>Sensor Studio</i>	16
6.2.3	Installer le DTM de communication et le DTM d'appareil	16
6.2.4	Raccorder l'appareil au PC	16
6.3	Lancement du logiciel de configuration <i>Sensor Studio</i>	17
6.4	Quitter <i>Sensor Studio</i>	18
6.5	Paramètres de configuration	18
6.5.1	Onglet Réglages de base	19
6.5.2	Onglet Décodage	20
6.5.3	Onglet Interface client	21
6.5.4	Diagnostic / terminal	22
7	Mise en service – Configuration	23
7.1	Mesures à prendre avant la première mise en service	23
7.2	Démarrage de l'appareil	23
7.2.1	Interface	23
7.2.2	« Instructions en ligne »	23
7.2.3	Problèmes	23
7.3	Réglage des paramètres de communication	23

8	Instructions en ligne	24
8.1	Vue d'ensemble des commandes et paramètres	24
8.2	Instructions en ligne générales	25
9	Entretien et élimination	27
9.1	Nettoyage	27
9.2	Entretien	27
9.3	Élimination	27
10	Service et assistance	28
10.1	Que faire en cas de maintenance ?	28
11	Caractéristiques techniques	29
11.1	Caractéristiques générales	29
11.2	Champs de lecture	30
11.3	Cotes d'encombrement	32
12	Informations concernant la commande et accessoires	33
12.1	Aperçu des différents types	33
12.2	Accessoires	33
13	Déclaration de conformité CE	34
14	Annexe	35
14.1	Modèles de code à barres	35
14.2	Configuration par codes de paramétrage	36

1 À propos de ce document

1.1 Moyens de signalisation utilisés

Tableau 1.1 : Symboles d'avertissement et mots de signalisation

	Symbole en cas de dangers pour les personnes
REMARQUE	Mot de signalisation prévenant de dommages matériels Indique les dangers pouvant entraîner des dommages matériels si les mesures pour écarter le danger ne sont pas respectées.

Tableau 1.2 : Autres symboles

	Symbole pour les astuces Les textes signalés par ce symbole donnent des informations complémentaires.
	Symbole pour les étapes de manipulation Les textes signalés par ce symbole donnent des instructions concernant les manipulations.

Tableau 1.3 : Termes et abréviations

BCL	Lecteur de codes à barres
CMOS	Processus de semi-conducteurs pour la réalisation de câblages intégrés (Complementary M etal- O xide- S emiconductor)
DCR	Lecteur de code à base d'imageur (D ual C ode R eaders)
DTM	Gestionnaire d'appareil du logiciel (D evice T ype M anager)
CEM	Compatibilité électromagnétique
EN	Norme européenne
FDT	Cadre logiciel pour l'administration des gestionnaires d'appareils (DTM) (F ield D evice T ool)
FE	Terre de fonction
GUI	Interface utilisateur graphique (G raphical U ser I nterface)
HID	Classe d'appareil pour les périphériques d'entrée au moyen desquels les utilisateurs interagissent directement (H uman I nterface D evice)
IO ou E/S	Entrée/Sortie (Input/Output)
LED	Témoin lumineux (L ight E mitting D iode)
API	Automate programmable (correspond à l'anglais Programmable Logic Controller, PLC)

2 Sécurité

Le présent moteur de lecture a été développé, produit et testé dans le respect des normes de sécurité en vigueur. Il a été réalisé avec les techniques les plus modernes.

2.1 Utilisation conforme de l'appareil

Le moteur de lecture de type DCR 80 est conçu comme un scanner encastré à décodeur intégré pour tous les codes 1D et 2D courants en vue de la détection automatique d'objets.

Domaines d'application

Le moteur de lecture de type DCR 80 est notamment conçu pour les domaines d'application suivants :

- dans des automates d'analyse
- pour la lecture de codes dans des emplacements exigus
- pour l'encastrement dans un boîtier ou sous des couvercles



ATTENTION

Respecter l'utilisation conforme de l'appareil !

↳ Lorsque vous employez l'appareil, respectez toujours les consignes d'utilisation conforme.

La protection de l'utilisateur et de l'appareil n'est pas garantie si l'appareil n'est pas employé conformément aux directives d'utilisation conforme.

La société Leuze electronic GmbH + Co. KG décline toute responsabilité en cas de dommages résultant d'une utilisation non conforme.

↳ Lisez le présent manuel d'utilisation original avant de mettre l'appareil en service.

L'utilisation conforme suppose d'avoir pris connaissance de ce manuel d'utilisation original.

AVIS

Respecter les consignes et règlements !

↳ Respectez les décrets locaux en vigueur, ainsi que les règlements des corporations professionnelles.

2.2 Emplois inadéquats prévisibles

Toute utilisation ne répondant pas aux critères énoncés au paragraphe « Utilisation conforme » ou allant au-delà de ces critères n'est pas conforme.

En particulier, les utilisations suivantes de l'appareil ne sont pas permises :

- dans des pièces à environnement explosif
- dans des câblages de haute sécurité
- à des fins médicales.

AVIS

Interventions et modifications interdites sur l'appareil !

↳ N'intervenez pas sur l'appareil et ne le modifiez pas.

Aucune intervention ni modification n'est autorisée sur l'appareil.

L'appareil ne contient aucune pièce que l'utilisateur doit régler ou entretenir.

Toute réparation doit exclusivement être réalisée par Leuze electronic GmbH + Co. KG.

2.3 Personnes qualifiées

Seules des personnes qualifiées sont autorisées à effectuer le raccordement, le montage, la mise en service et le réglage de l'appareil.

Conditions pour les personnes qualifiées :

- Elles ont bénéficié d'une formation technique appropriée.
- Elles connaissent les règles et dispositions applicables en matière de protection et de sécurité au travail.
- Elles connaissent la description technique de l'appareil.
- Elles ont été instruites par le responsable en ce qui concerne le montage et l'utilisation de l'appareil.

Personnel qualifié en électrotechnique

Les travaux électriques ne doivent être effectués que par des personnes qualifiées en électrotechnique. Ces personnes, grâce à leur formation professionnelle, leur savoir-faire, leur expérience et leur connaissance des normes et dispositions applicables, sont en mesure d'effectuer des travaux sur les installations électriques et de reconnaître les dangers éventuels.

En Allemagne, les experts en électrotechnique doivent satisfaire aux dispositions du règlement de prévention des accidents BGV A3 (p. ex. diplôme d'installateur-électricien). Dans les autres pays, il convient de respecter les règlements correspondants.

2.4 Exclusion de responsabilité

Leuze electronic GmbH + Co. KG ne peut pas être tenue responsable dans les cas suivants :

- L'appareil n'est pas utilisé de façon conforme.
- Les emplois inadéquats raisonnablement prévisibles ne sont pas pris en compte.
- Le montage et le raccordement électrique ne sont pas réalisés par un personnel compétent.
- Des modifications (p. ex. de construction) sont apportées à l'appareil.

3 Description de l'appareil

3.1 Aperçu de l'appareil

3.1.1 Le moteur de lecture DCR 80

Le lecteur de code se base sur un moteur de lecture à imageur CMOS doté d'un décodeur intégré pour tous les codes 1D et 2D courants, comme par exemple DataMatrix, Aztec, QR Code, 2/5 entrelacé, Code 39, Code 128, UPC/EAN etc...

Les nombreuses possibilités de configuration de l'appareil par logiciel permettent l'adaptation à une multitude de tâches de lecture. Grâce à ses petites dimensions et à son grand champ de lecture, le moteur de lecture peut aussi être utilisé dans des endroits exigus.

Informations concernant les caractéristiques techniques et les propriétés du produit : voir chapitre 11.

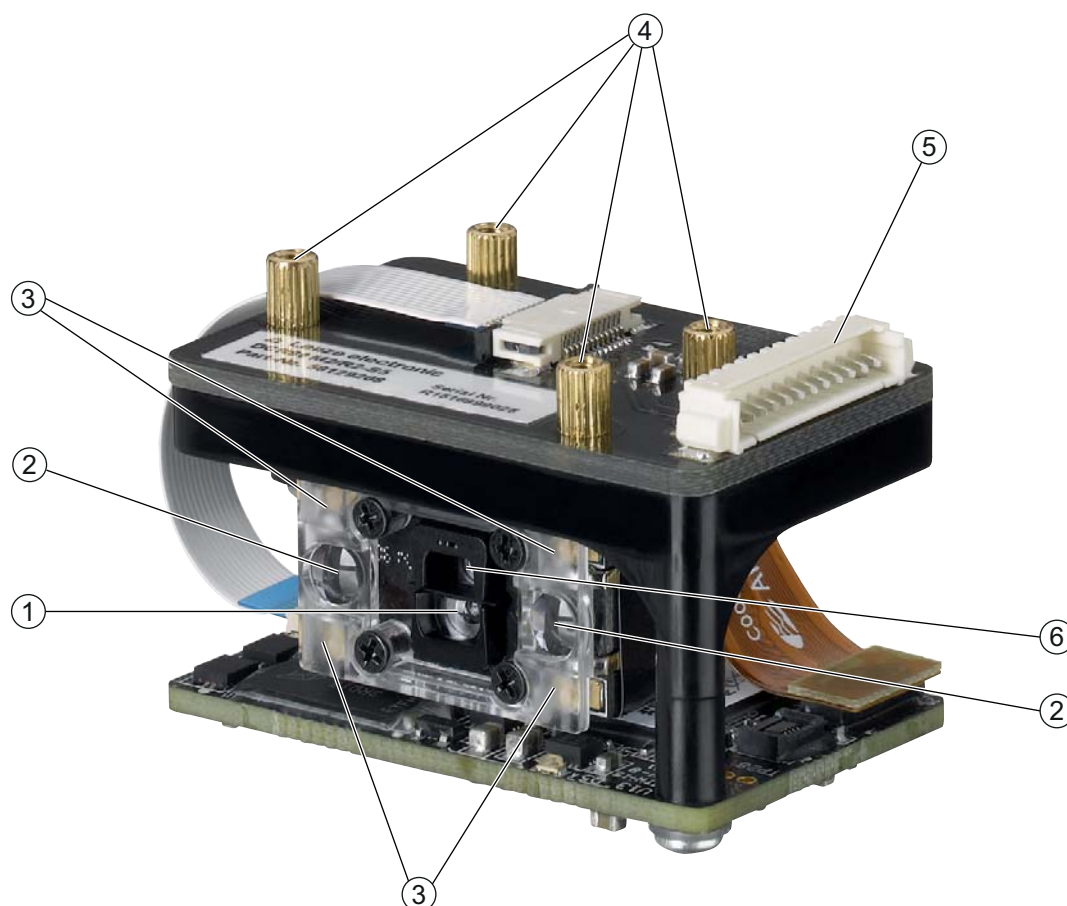
3.1.2 Fonctionnement autonome

Le moteur de lecture fonctionne comme un appareil autonome (« Stand Alone »). Pour le raccordement électrique de la tension d'alimentation, de l'interface, de l'entrée de déclenchement et de la sortie de commutation, il est doté d'un connecteur multipoints Molex à 12 pôles.

3.2 Performances

- Moteur de lecture à imageur CMOS miniature performant
- Module compact pour une intégration simple, même dans des conditions de montage étroites
- Lecture de petits codes high-density et détection de codes standard dans la grande plage de lecture par système optique spécial
- Lecture au niveau de surfaces brillantes grâce à une méthode de réduction de l'éclat
- Excellentes caractéristiques de décodage
- LED d'alignement bien visible
- Interface RS 232, une entrée de déclenchement, une sortie de commutation, une sortie alarme (GOOD READ)

3.3 Structure de l'appareil



- 1 Lentille à champ de lecture très large
- 2 LED d'alignement (lumière bleue)
- 3 LED d'éclairage (lumière rouge)
- 4 Goujon fileté de montage, taraudage M2
- 5 Connecteur Molex (53398-1271), 12 pôles
- 6 Lentille de haute résolution

Figure 3.1 : Structure du DCR 80

3.4 Connectique

Connecteur Molex (53398-1271), 12 pôles

4 Montage

Le moteur de lecture peut être fixé au moyen de quatre goujons filetés à taraudage M2.

4.1 Choix du lieu de montage



La taille du module du code influence l'ouverture du champ et la distance de lecture maximale. Lors du choix du lieu de montage et/ou de l'étiquette à code adaptée, prenez donc impérativement en compte les diverses caractéristiques de lecture du scanner pour différents modules de codes.

AVIS

Veillez respecter les points suivants lors du choix du lieu de montage :

- ↳ Respecter les conditions ambiantes autorisées (température, humidité).
- ↳ Tenir compte de l'encrassement de la fenêtre de lecture dû à des épanchements liquides ou à des restes de carton ou de matériau d'emballage.
- ↳ Minimiser le risque de détérioration du scanner par des chocs mécaniques ou des pièces qui se coincent.
- ↳ Tenir compte des lumières parasites possibles (pas d'ensoleillement direct).

Lors du choix du bon lieu de montage, prenez en compte un certain nombre de facteurs :

- L'étendue, l'alignement et la tolérance de positionnement du code à barres ou DataMatrix sur l'objet à détecter.
- Le champ de lecture du moteur de lecture en fonction de la largeur de module du code.
- Les distances de lecture minimale et maximale résultant du champ de lecture ; voir figure 11.1.
- L'alignement du moteur de lecture afin d'éviter les réflexions.
- La distance entre le moteur de lecture et le système hôte du point de vue de l'interface.



Pour l'installation du moteur de lecture derrière une vitre, il est recommandé d'utiliser un matériau transparent doté d'un revêtement antireflet des deux côtés. Épaisseur de vitre recommandée : 1 mm ; optique autant que possible au même niveau que la vitre.

Vous obtiendrez les meilleurs résultats de lecture si

- la distance de lecture est située au milieu du champ de lecture
- il n'y a pas d'ensoleillement direct ni de lumière parasite
- la qualité de l'impression et les contrastes des étiquettes à code à barres sont bons
- vous n'utilisez pas d'étiquettes brillantes
- le code à barres ou DataMatrix passe devant la fenêtre de lecture incliné d'un angle de 10° à 15°
- le faisceau de lumière rouge est restreint à la tâche de lecture afin d'éviter toute réflexion sur des composants brillants



La sortie du faisceau au niveau du moteur de lecture est quasiment à la perpendiculaire de l'optique. Un angle d'orientation de l'étiquette à code > 10° est nécessaire pour éviter une réflexion totale du faisceau de lumière rouge en cas d'étiquettes brillantes.

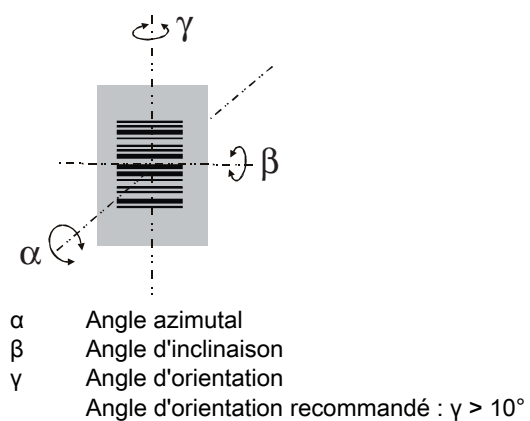


Figure 4.1 : Définition de l'angle de lecture

5 Raccordement électrique



ATTENTION

Consignes de sécurité

- ↳ Assurez-vous avant le branchement que la tension d'alimentation concorde avec la valeur indiquée sur la plaque signalétique.
- ↳ Le branchement de l'appareil et les travaux d'entretien sous tension ne doivent être effectués que par un expert en électrotechnique.
- ↳ L'unité d'alimentation servant à la production de la tension pour le lecteur de codes à barres et les unités de branchement associées doivent posséder une isolation électrique sûre conformément à la norme CEI 60742 (TBTP). Pour les applications UL : uniquement pour l'utilisation dans des circuits électriques de « Classe 2 » selon NEC.
- ↳ Si vous ne parvenez pas à éliminer certains incidents, mettez l'appareil hors service et protégez-le contre toute remise en marche involontaire.

5.1 Alimentation en tension

Le moteur de lecture est conçu pour être raccordé à une tension d'alimentation de 5 V.

- +5 V CC (broche 1)
- GND (broche 2)

Un circuit imprimé adaptateur avec bornes à ressort, connecteur multipoints Molex et prise femelle Sub-D à 9 pôles est disponible en accessoire ; voir chapitre 12.2 « Accessoires ».

- Le circuit imprimé adaptateur permet de mettre en contact le connecteur multipoints à 12 pôles du moteur de lecture par l'intermédiaire d'un câble de liaison de 150 mm de long à réglette de raccordement Molex à 12 pôles et de relier ainsi l'appareil au PC via la prise Sub-D à 9 pôles au moyen d'un câble de liaison RS 232.
- La tension de 10 ... 30 V CC peut alors être alimentée via les bornes à ressort, ou dans le cas des 5 V CC via un connecteur Micro-USB.

5.2 Affectation des broches

Broche	Signal	Description
1	+5 V CC Power	IN
2	GND	IN
3	ALARME	OUT
4	SORTIE DE COMMUTATION	OUT
5	DÉCLENCHEUR	IN
6	RS 232 RxD	IN
7	RS 232 TxD	OUT
8	RS 232 RTS	OUT
9	RS 232 CTS	IN
10	---	ne pas relier
11	---	ne pas relier
12	---	ne pas relier

5.3 Entrée de commutation/sortie de commutation

Le moteur de lecture dispose d'une entrée de commutation **et** d'une sortie de commutation.

- L'entrée de commutation sert au déclenchement de la lecture.
- La sortie de commutation signale la lecture de code réussie.
- Une sortie ALARME supplémentaire fournit un signal modulé pour le raccordement d'un ronfleur. Le ronfleur signale la lecture de code réussie.

5.3.1 Entrée de commutation

L'entrée de déclenchement (broche 5) vous permet, dans le cas du **réglage standard** (low = actif), de déclencher un processus de lecture par liaison avec GND (broche 2). Nous vous recommandons de câbler une résistance de « Pull-Up » de 2,2 kΩ comme fin de ligne définie ; voir figure 5.1.

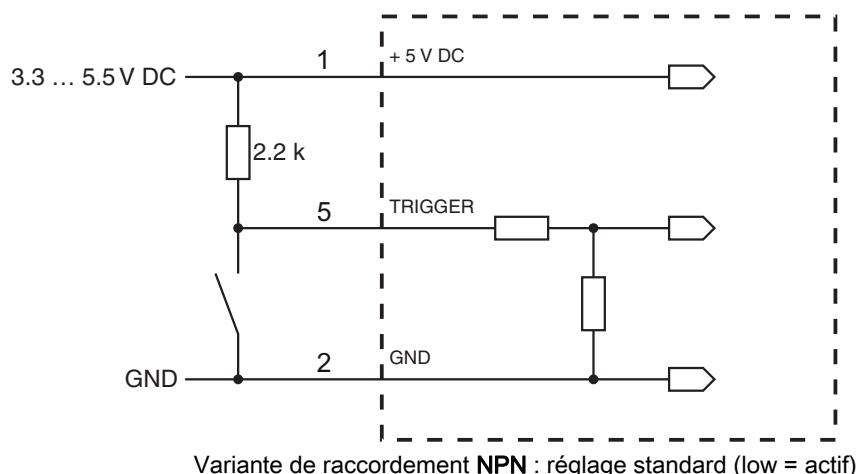


Figure 5.1 : Exemple de câblage de l'entrée de déclenchement

5.3.2 Sortie de commutation

Le raccordement de sortie de commutation NPN entre la sortie de commutation (broche 4) et GND (broche 2) se connecte à GND quand un code est détecté.

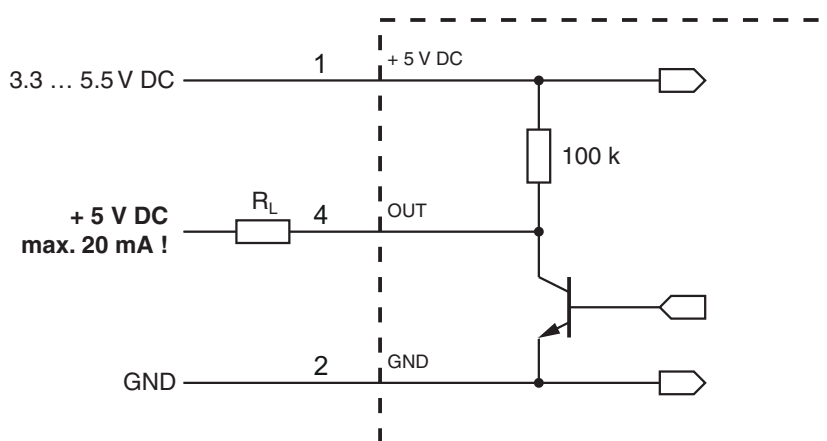


Figure 5.2 : Sortie de commutation

AVIS

Charge maximale de la sortie de commutation

⚡ Chargez la sortie de commutation du moteur de lecture de 20 mA sous +5 ... V CC au maximum !

5.4 Raccordement du PC ou terminal

Le moteur de lecture peut être configuré au moyen d'un PC ou terminal via l'interface série. Vous aurez besoin pour cela d'une liaison RS 232 pour les liaisons Rx/D, Tx/D et GND entre PC et moteur de lecture.

La liaison RS 232 peut être établie de l'une des manières suivantes :

- Liaison directe du connecteur multipoints du moteur de lecture au PC ou terminal par son propre connecteur.
- Liaison via le circuit imprimé adaptateur MA-CR
Pour simplifier la connexion des brins de raccordement au port du PC, un circuit imprimé adaptateur (MA-CR) est disponible en accessoire, il fait du connecteur multipoints à 12 pôles une prise Sub-D à 9 pôles ; voir chapitre 12.2.

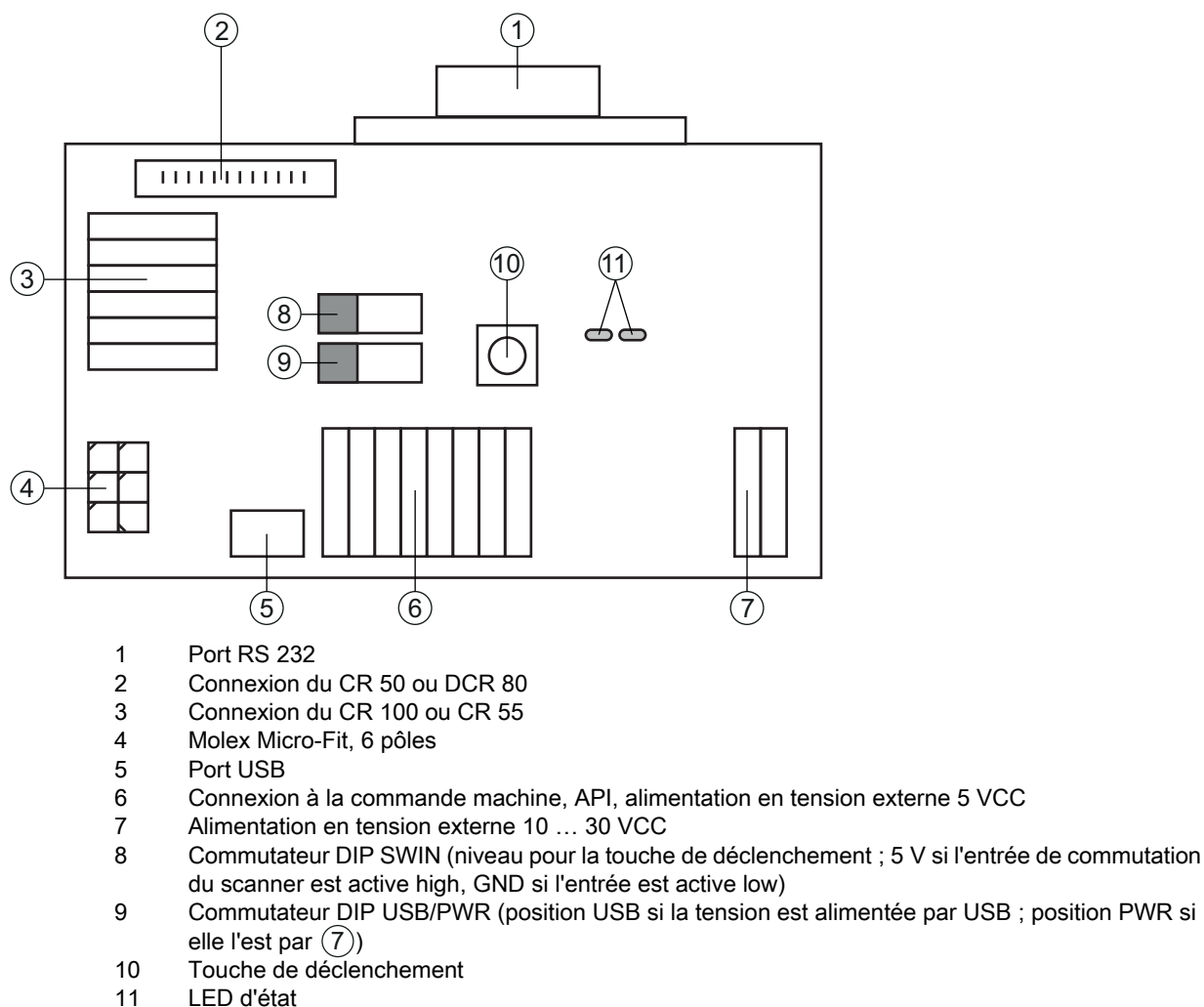


Figure 5.3 : Possibilités de connexion au moyen du circuit imprimé adaptateur MA-CR

5.5 Blindage et longueurs des câbles

La longueur maximale des câbles est de 3 m.

En cas de prolongation des câbles, il convient de veiller à ce que les câbles de l'interface RS 232 soient blindés.

6 Logiciel de configuration et de diagnostic – *Sensor Studio*

Le logiciel de configuration *Sensor Studio* fournit une interface utilisateur graphique destinée à la manipulation, à la configuration et au diagnostic de l'appareil via l'interface RS 232.

Un appareil qui n'est pas raccordé à un PC peut être configuré hors ligne.

Les configurations peuvent être enregistrées comme projets, puis rouvertes en vue de leur transmission ultérieure à l'appareil.



Utilisez le logiciel de configuration *Sensor Studio* uniquement pour les produits du fabricant **Leuze electronic**.

Le logiciel de configuration *Sensor Studio* est proposé dans les langues suivantes : allemand, anglais, français, italien, espagnol.

L'application cadre FDT de *Sensor Studio* prend en charge toutes les langues ; dans le DTM (Device Type Manager) de l'appareil, toutes les langues ne sont pas forcément prises en charge.

Le logiciel de configuration *Sensor Studio* repose sur le concept FDT/DTM :

- Dans le DTM (Device Type Manager), vous effectuez le réglage individuel de la configuration pour le lecteur de codes à barres.
- Vous pouvez appeler les configurations DTM individuelles d'un projet via l'application cadre de l'outil FDT (Field Device Tool).
- DTM de communication pour lecteur de codes à barres : *LeCommInterface*
- DTM d'appareil pour moteur de lecture DCR 80

Procédure pour l'installation logicielle et matérielle :

↳ Installer le logiciel de configuration *Sensor Studio* sur le PC.

↳ Installer le DTM de communication et de l'appareil.

Le DTM de communication et le DTM d'appareil sont inclus dans le package d'installation *LeAnalysis-CollectionSetup*.

↳ Créer le DTM du DCR 80 dans l'arborescence de projet du cadre FDT *Sensor Studio*.

↳ Raccorder le moteur de lecture au PC ; voir chapitre 5.4

6.1 Configuration système requise

Pour utiliser le logiciel de configuration *Sensor Studio*, vous avez besoin d'un ordinateur PC ou portable répondant aux critères suivants :

Tableau 6.1 : *Système requis pour l'installation de Sensor Studio*

Système d'exploitation	À partir de Windows XP (32 bits, 64 bits) Windows Vista Windows 7 Windows 8
Ordinateur	Type de processeur : à partir d'1 GHz Port COM série Lecteur de CD Mémoire vive (RAM) : au moins 64 Mo Clavier et souris ou pavé tactile
Carte graphique	Au moins 1024 x 768 pixels
Espace disque requis pour <i>Sensor Studio</i> et DTM de communication	35 Mo



Pour l'installation de *Sensor Studio*, vous devez disposer des droits d'administrateur sur le PC.

6.2 Installer le logiciel de configuration *Sensor Studio*



Les fichiers d'installation du logiciel de configuration *Sensor Studio* doivent être chargés sur internet à l'adresse **www.leuze.com**.

Pour les mises à jours ultérieures, vous trouverez la dernière version du logiciel d'installation *Sensor Studio* sur internet, à l'adresse suivante : **www.leuze.com**.

6.2.1 Charger le logiciel de configuration

- ↗ Ouvrez le site internet de Leuze : **www.leuze.com**
- ↗ Entrez le code de désignation ou le numéro d'article de l'appareil comme critère de recherche.
- ↗ Le logiciel de configuration se trouve sous l'onglet *Téléchargements* de la page consacrée à l'appareil.

6.2.2 Installation du cadre FDT *Sensor Studio*

AVIS
Installer d'abord le logiciel ! ↗ Ne raccordez pas d'appareil au PC. Installez d'abord le logiciel.



Si un logiciel cadre FDT est déjà installé sur votre PC, vous n'avez pas besoin de l'installation de *Sensor Studio*.

Vous pouvez installer le DTM de communication et le DTM d'appareil dans le cadre FDT existant. Le DTM de communication et le DTM d'appareil sont inclus dans le package d'installation *LeAnalysisCollectionSetup*.

- ↗ Démarrez le PC.
 - ↗ Téléchargez le logiciel de configuration sur internet ; voir chapitre 6.2.1.
Décompactez le package d'installation.
 - ↗ Exécutez le fichier *SensorStudioSetup.exe*.
 - ↗ Suivez les instructions données à l'écran.
- L'assistant d'installation installe le logiciel et ajoute un raccourci sur le Bureau ().

6.2.3 Installer le DTM de communication et le DTM d'appareil.

Conditions :

- Un cadre FDT est installé sur le PC.

- ↗ Exécutez le fichier *LeAnalysisCollection.exe* du package d'installation et suivez les instructions données à l'écran.

L'assistant d'installation installe le DTM de communication et le DTM d'appareil pour le DCR 80.

6.2.4 Raccorder l'appareil au PC

L'appareil est raccordé au PC via une interface RS 232.

- Vous aurez besoin d'une liaison RS 232 pour les liaisons Rx/D, Tx/D et GND entre PC et appareil ; voir chapitre 5.4.
- La tension de 5 V CC doit être alimentée en externe ; voir chapitre 5.1.



Le circuit imprimé adaptateur MA-CR avec bornes à ressort et connecteur multipoints pour le raccordement de l'appareil et prise femelle Sub-D à 9 pôles pour le raccordement d'un câble de liaison RS 232, et un câble de liaison RS 232 au PC sont disponibles en accessoire ; voir chapitre 12 « Informations concernant la commande et accessoires ».

Le circuit imprimé adaptateur a besoin d'une alimentation en tension externe de 10 V ... 30 V CC, cette tension peut être alimentée via les bornes à ressort. Il est également possible d'alimenter en 5 V CC via le connecteur multipoints à 12 pôles du DCR 80 au moyen d'un câble de liaison de 150 mm de long à réglette de raccordement Molex à 12 pôles.

6.3 Lancement du logiciel de configuration *Sensor Studio*

Conditions :

- L'appareil est correctement monté (voir chapitre 4) et raccordé (voir chapitre 5).
- L'appareil est raccordé au PC via une interface RS 232 (voir chapitre 6.2.4).
- L'interface de maintenance est activée sur l'appareil ; voir chapitre 0.0.3.
- Le logiciel de configuration *Sensor Studio* est installé sur le PC (voir chapitre 6.2 « Installer le logiciel de configuration Sensor Studio »).

↳ Lancez le logiciel de configuration *Sensor Studio* en double-cliquant sur le symbole *Sensor Studio* ().

La **sélection de mode** de l'**assistant de projet** s'affiche.

↳ Choisissez le mode de configuration **Sélection d'appareil sans communication (hors ligne)** et cliquez sur [Suivant].

L'**assistant de projet** affiche la liste de **sélection d'appareil** avec les appareils configurables.

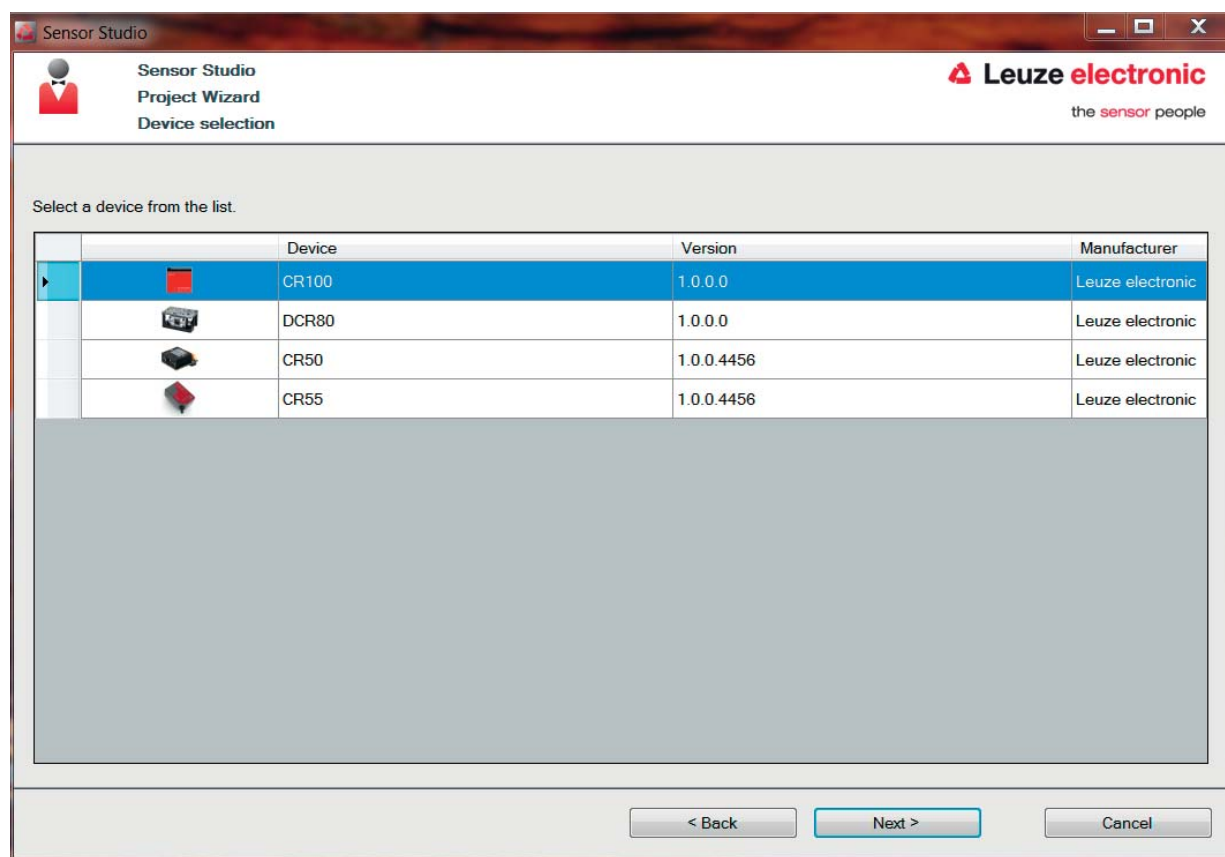


Figure 6.1 : Sélection d'appareil pour le moteur de lecture DCR 80

↳ Dans la **sélection d'appareil**, choisissez **DCR 80** et cliquez sur [Suivant].

Le gestionnaire d'appareils (DTM) du DCR 80 raccordé démarre avec la vue hors ligne pour le projet de configuration *Sensor Studio*.

Établissez une connexion en ligne avec le DCR 80 raccordé.

Dans le cadre FDT *Sensor Studio*, cliquez sur le bouton [Établir une connexion avec l'appareil] ().

Dans le cadre FDT *Sensor Studio*, cliquez sur le bouton [Charger les paramètres vers l'appareil] ().

Les données de configuration actuelles sont affichées dans le gestionnaire d'appareils (DTM).

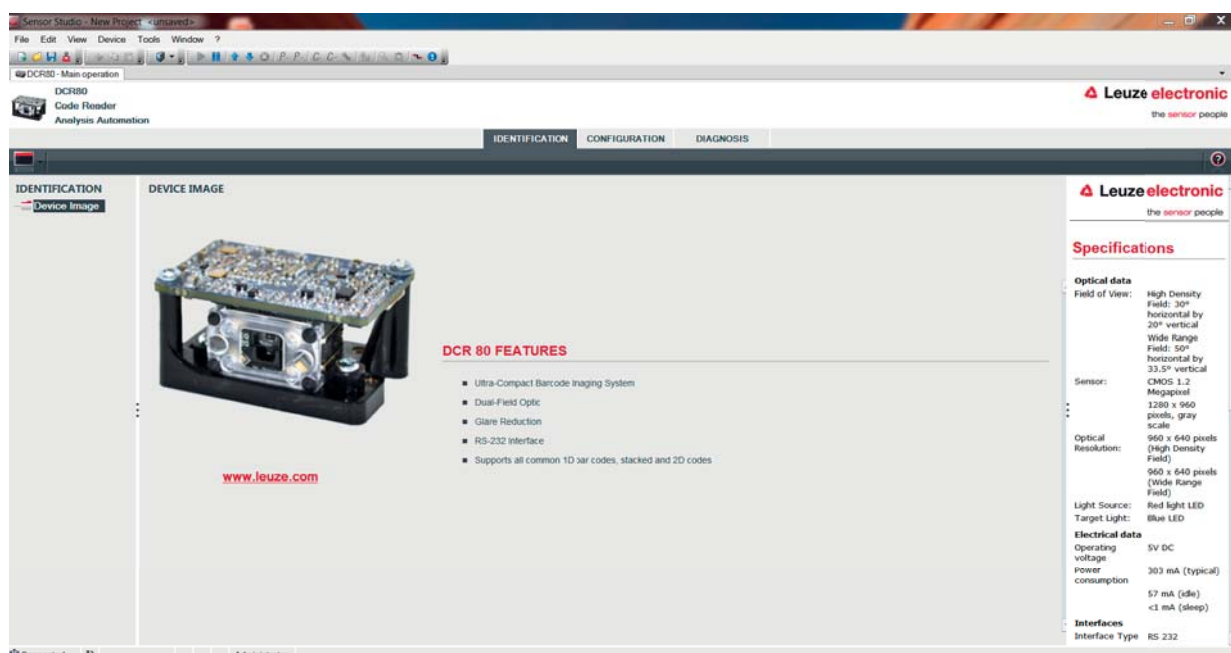


Figure 6.2 : Projet de configuration : gestionnaire d'appareils (DTM) *Sensor Studio* pour DCR 80

Les menus du gestionnaire d'appareils (DTM) *Sensor Studio* vous permettent de modifier ou de consulter la configuration de l'appareil raccordé.

L'interface du gestionnaire d'appareils (DTM) *Sensor Studio* est largement intuitive.

L'aide en ligne vous fournit des informations sur les options de menus et les paramètres de réglage. Choisissez la rubrique **Aide** dans le menu [?]. ().

Transférez les paramètres de configuration modifiés à l'appareil.

Si une liaison est établie, cliquez sur le bouton [Charger les paramètres vers l'appareil] () de la barre de tâches.

6.4 Quitter *Sensor Studio*

Une fois les réglages de configuration terminés, fermez le logiciel de configuration *Sensor Studio*.

Quittez le programme en choisissant **File > Exit**.

Enregistrez les réglages de configuration en tant que projet de configuration sur le PC.

Vous pouvez par la suite rouvrir le projet de configuration en choisissant **File > Open** ou à l'aide de l'**assistant de projet** de *Sensor Studio* ().

6.5 Paramètres de configuration

Vous trouverez dans ce chapitre des informations et explications relatives aux paramètres de configuration du gestionnaire d'appareils (DTM) pour le moteur de lecture DCR 80.



Le présent chapitre ne comprend pas de description complète du logiciel de configuration *Sensor Studio*.

Pour obtenir des informations complètes sur le menu du cadre FDT et sur les fonctions du gestionnaire d'appareils (DTM), veuillez consulter l'aide en ligne.

Le gestionnaire d'appareils (DTM) pour le moteur de lecture DCR 80 du logiciel de configuration *Sensor Studio* offre les fonctions de configuration suivantes :

- *Réglages de base (Control)*
- *Décodage (Decode)* ; voir chapitre 6.5.2
- *Interface client (Host Interface)* ; voir chapitre 6.5.3
- *Diagnostic (Diagnosis)* ; voir chapitre 6.5.4



Pour chaque fonction, l'aide en ligne vous fournit des informations sur les options de menus et les paramètres de configuration. Choisissez la rubrique **Aide** dans le menu [?]

6.5.1 Onglet Réglages de base

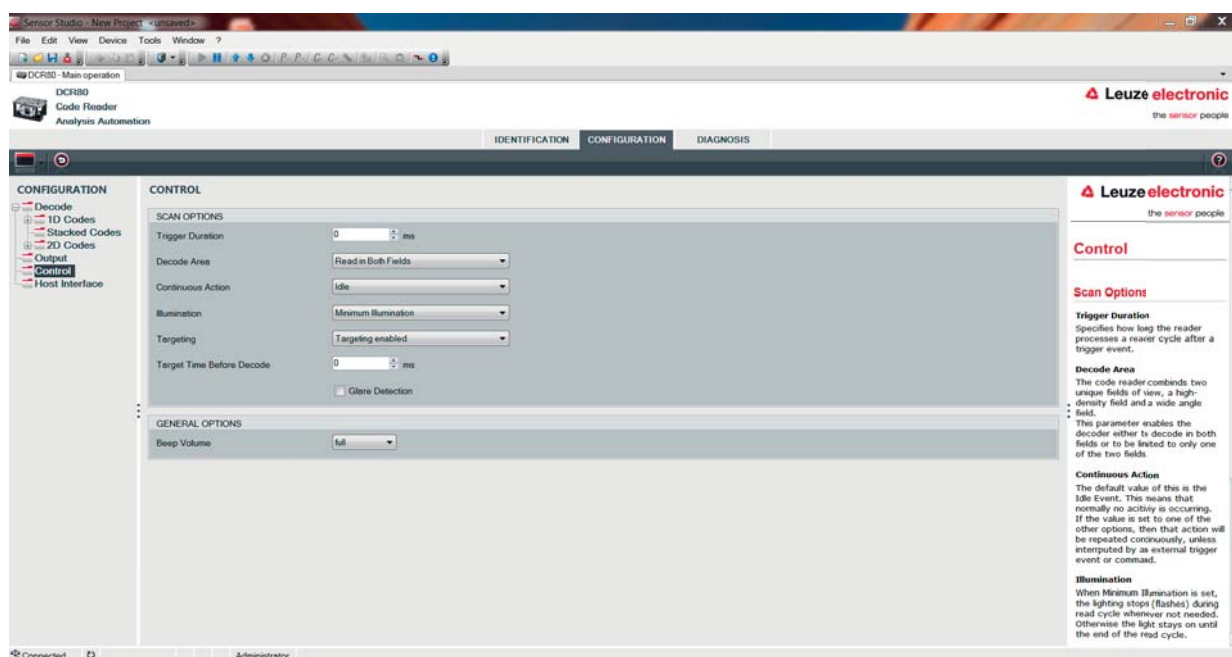


Figure 6.3 : Onglet Réglages de base

Durée du déclenchement (Trigger Duration)

Réglage du temps qu'un cycle de lecture demeure actif après un événement de déclenchement.

Exemple : Trigger Duration = 3000 ms signifie que le scanner essaie de décoder un code pendant un maximum de trois secondes après un événement de déclenchement. Le cycle de lecture prend fin une fois un décodage réussi ou une fois le temps réglé ici écoulé.

Plages de lecture (Decode Area)

Choix de la plage de lecture. Le moteur de lecture dispose de deux champs de lecture :

- Champ de lecture de haute résolution
- Champ de lecture très large

Mode de lecture (Continuous Action)

Choix du comportement de lecture :

- Lecture en cas de déclenchement
- Mode de présentation
- Lecture permanente

Éclairage à LED (Illumination)

Réglage de la durée d'éclairage des LED une fois la lecture terminée.

Éclairage cible (Targeting)	Allumage ou extinction des LED d'alignement bleues.
Réglage du temps éclairage cible (Target Time before Decode)	Réglage du temps au bout duquel, après un événement de déclenchement, la lecture a lieu. Les LED d'alignement bleues s'allument immédiatement au moment de l'événement de déclenchement.
Réglages généraux (General Options)	Réglages de l'alarme

6.5.2 Onglet Décodage

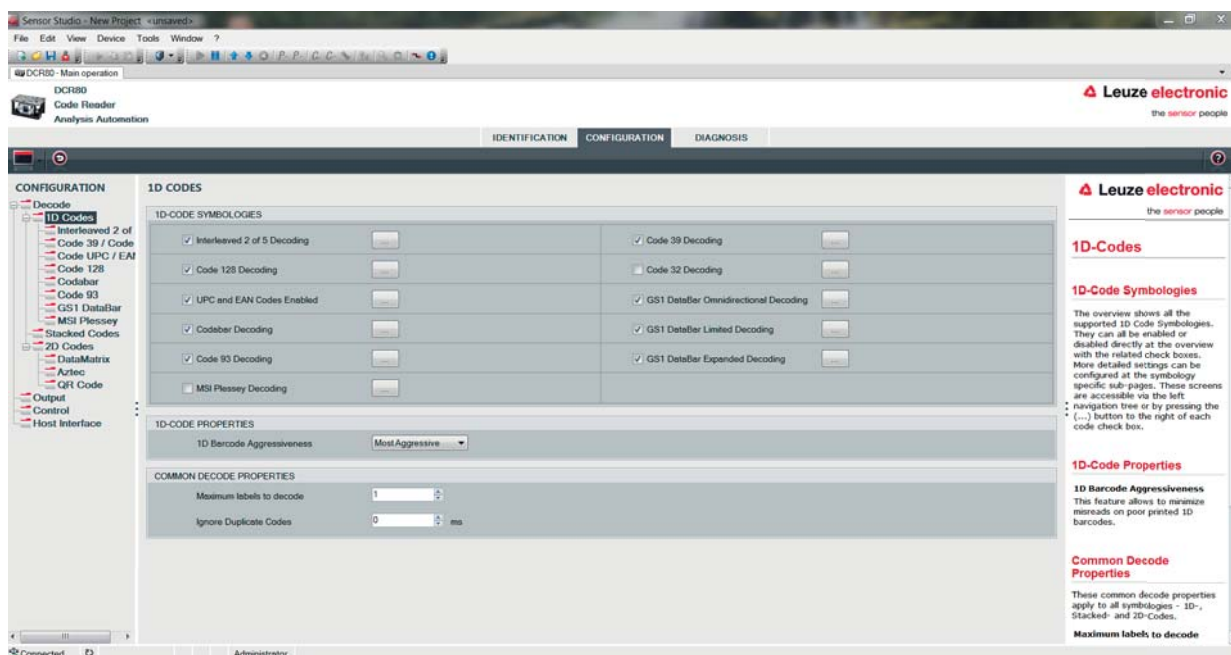


Figure 6.4 : Onglet Décodage

Table de code (DECODE) Les codes à décoder sont réglés ici. Nous recommandons juste d'activer les types de codes devant réellement être lus avec leurs nombres de caractères correspondants. Les codes non activés ne sont pas décodés !

Propriétés (SYMBOLOLOGIES) Le bouton [...] à droite de chaque code permet de sélectionner les réglages spécifiques au code.
Il est aussi possible de régler directement les propriétés du code dans l'arborescence de navigation sous le bouton [Decode].
Les propriétés peuvent être réglées individuellement pour chaque **type de code**.

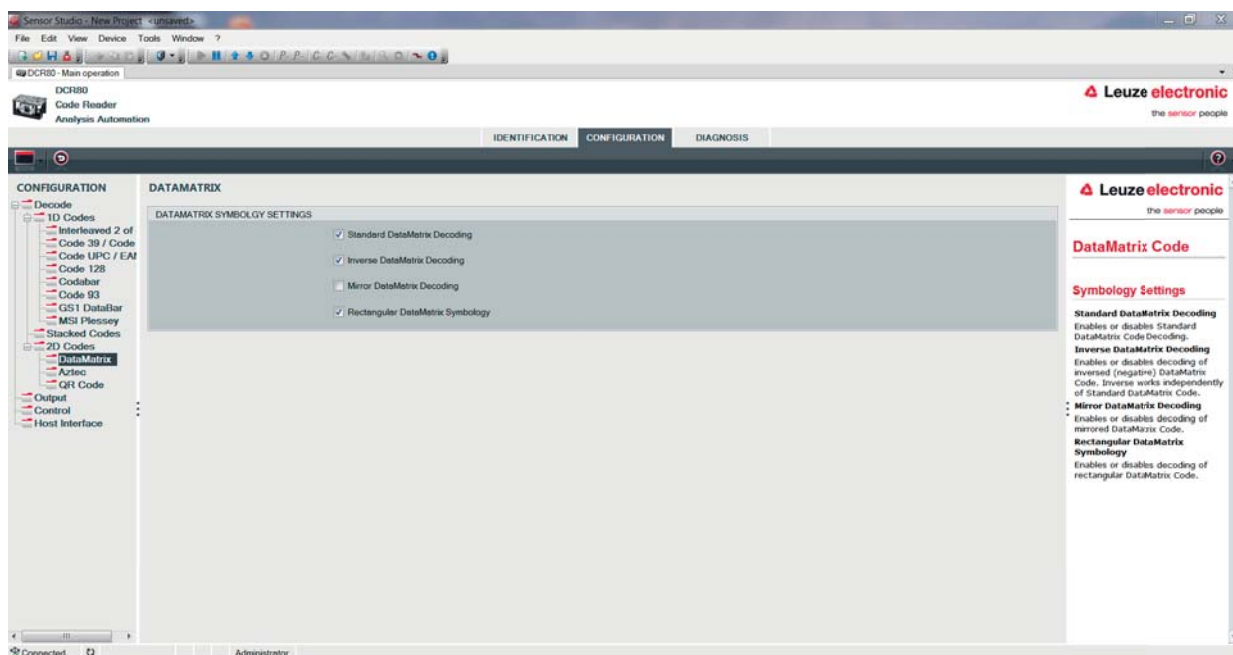


Figure 6.5 : Réglages standard de la fenêtre Propriétés (SYMBOLY SETTINGS) - Onglet Décodage

6.5.3 Onglet Interface client

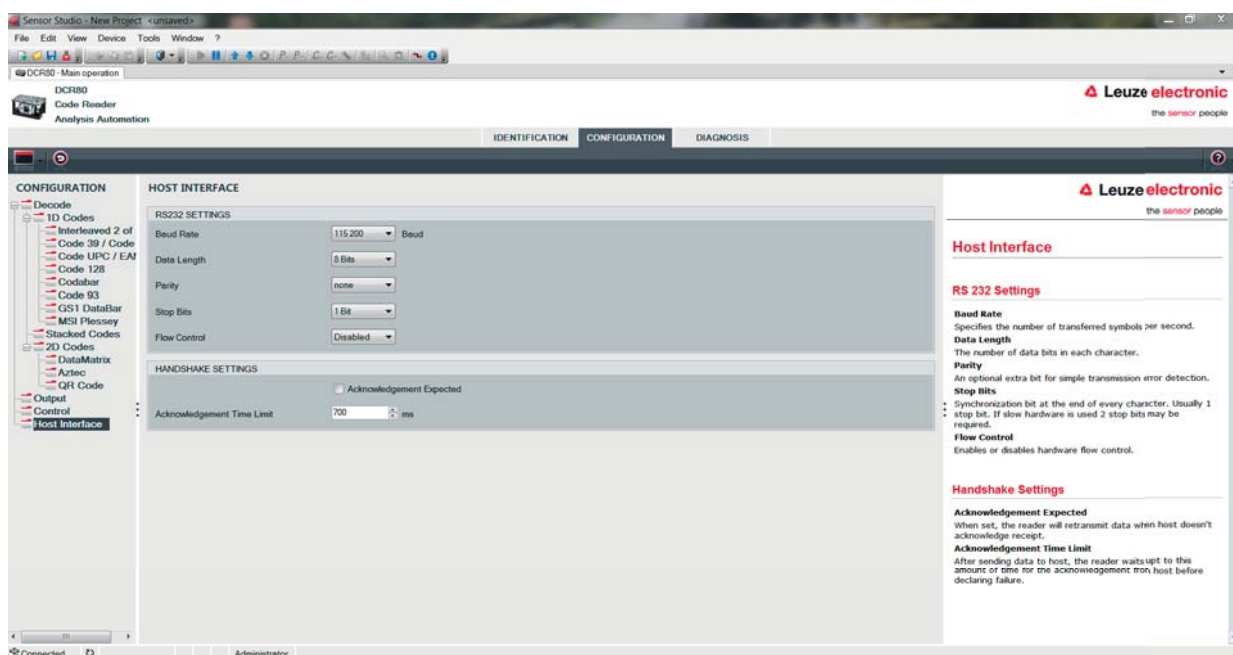


Figure 6.6 : Onglet Interface client

Sélectionnez ici la vitesse de transmission souhaitée, le nombre de bits d'arrêt, le nombre de bits de données et la parité ainsi que différents modes de transmission.

Les réglages d'acquittement souhaités doivent également être paramétrés dans cette fenêtre de sélection.

6.5.4 Diagnostic / terminal

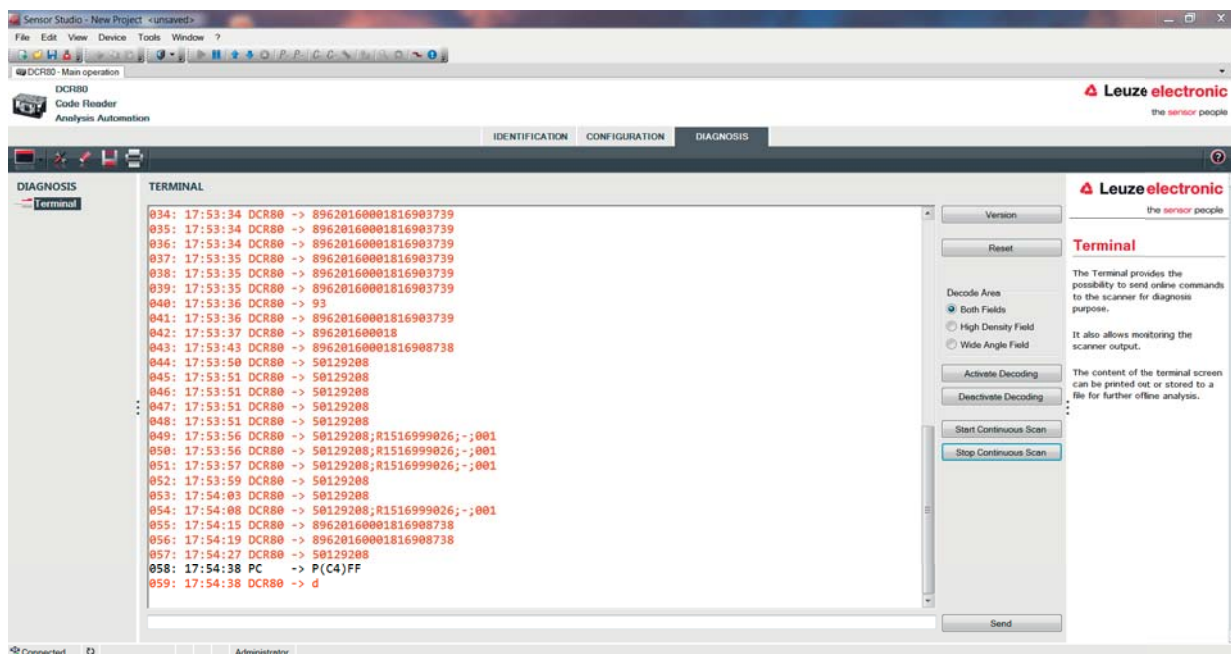


Figure 6.7 : Terminal

L'onglet Terminal offre les fonctions suivantes :

- Envoyer des ordres en ligne, à des fins de diagnostic, au moteur de lecture.
- Visualiser la sortie du moteur de lecture.

Pour l'évaluation hors ligne ultérieure, le contenu de l'affichage du terminal peut être imprimé ou enregistré dans un fichier.

7 Mise en service – Configuration

7.1 Mesures à prendre avant la première mise en service

AVIS

- ↳ Veuillez tenir compte des remarques concernant la disposition des appareils, voir chapitre 4.1.
- ↳ Dans la mesure du possible, déclenchez le scanner à l'aide d'instructions ou d'un émetteur externe de signaux (cellule photoélectrique).
- ↳ Commencez par vous informer au sujet de l'utilisation et de la configuration du (des) appareil(s) avant la première mise en service.
- ↳ Vérifiez encore une fois avant d'appliquer la tension d'alimentation que toutes les connexions sont correctes.

7.2 Démarrage de l'appareil

7.2.1 Interface

Le bon fonctionnement de l'interface peut être vérifié de la façon la plus élémentaire pendant la maintenance via l'interface série à l'aide du logiciel de configuration *Sensor Studio* et d'un ordinateur portable.

7.2.2 « Instructions en ligne »

À l'aide des instructions « en ligne », vous pouvez vérifier des fonctions importantes de l'appareil comme par exemple l'activation d'une lecture.

7.2.3 Problèmes

Si un problème n'est pas soluble même après vérification de toutes les connexions électriques et de tous les réglages des appareils et de l'hôte, adressez-vous à la filiale de Leuze electronic compétente ou au service clientèle de Leuze electronic, voir chapitre 10.

7.3 Réglage des paramètres de communication

Vous avez mis l'appareil en service et devez normalement le configurer avant de pouvoir l'utiliser. Les possibilités de configuration qui vous sont mises à disposition dans *Sensor Studio* ou au moyen du DTM d'appareil vous permettent de régler l'appareil pour l'adapter au mieux à votre cas d'application. Pour des remarques relatives aux différentes possibilités de réglage, voir chapitre 6 ou l'aide en ligne.

En règle générale, il suffit de régler le type et la longueur du code en fonction des codes 1D ou 2D à lire pour pouvoir exploiter le moteur de lecture.

Le réglage du type et de la longueur du code se fait généralement à l'aide du logiciel de configuration *Sensor Studio*, voir chapitre 6.

8 Instructions en ligne

8.1 Vue d'ensemble des commandes et paramètres

Les instructions en ligne permettent d'envoyer des instructions de commande et de configuration directement aux appareils. Pour cela, le moteur de lecture doit être relié avec un ordinateur (hôte) via l'interface série.

À l'aide des instructions « en ligne », vous pouvez :

- consulter la version d'appareil
- activer et désactiver la lecture de code
- exécuter une RAZ logicielle.

Syntaxe de la commande

<cmd-prefix><cmd-type><data-size>[<data>]<reserved><crc>	
<cmd-prefix>	<0xEE><0xEE><0xEE><0xEE>
<cmd-type>	Un caractère ASCII
<data-size>	Valeur en octets 0 ... 240 Nombre d'octets dans <data>
[<data>]	En option : données de commande (valeurs en octets) dans la plage de valeurs 0 ... 255
<reserved>	Un octet, toujours <0x00>
<crc>	Deux octets crc16, somme de contrôle

Syntaxe de la réponse

<start-tag><packet-type>[<packet-data>]<EOT>	
<start-tag>	<0x01>X<0x1E>ap/
<packet-type>	Un caractère ASCII
[<packet-data>]	En option : données de réponse
<EOT>	Un octet <EOT> (<0x04> hex.)

8.2 Instructions en ligne générales

Numéro de version du logiciel

Instruction	<cmd-prefix>I<0x00><0x00><0x03><0x3C>
Description	Demande d'informations concernant la version de l'appareil
Paramètres	aucune
Réponse	<pre><start-tag>iVVVVWWWWXXXXSSSSSSSSSSSAOODYYYYHHIIJJJJKKKKLLLL <TAB>Z...Z<EOT></pre> - i : « I » string output - VVVV : application firmware version number - WWWW : core application firmware version number - XXXX : reserved - A : current execution state: « A » : core is running - OO : OEM identifier - D : display type « 0 » : no display device - YYYY : reserved - HH : hardware version - IIII : hardware type identifier (value in register 21B) - JJJJ : boot application version - KKKK : operating system kernel version - LLLL : root file-system version <TAB> : ASCII TAB character - Z...Z : OEM decoder version : - null-terminated string of printable ASCII characters Exemple : i10261026none0020366861A0600000080006001600660002 -> cd(14.2.0)

RAZ logicielle

Instruction	<cmd-prefix>Z<0x01>1<0x00><0x1C><0x04>
Description	Provoque une RAZ du logiciel. L'appareil est remis en marche et réinitialisé et se comporte comme après mise en marche de la tension d'alimentation.
Paramètres	Aucune
Validation	<pre><start-tag>d<EOT></pre> « d » : done response

Démarrer le décodage

Instruction	<pre><cmd-prefix>P<0x0C>(35)7FFFFFFF<0x00><0x57><0x5F> <cmd-prefix>\$<0x01><0x03><0x00><0x1F><0x5C></pre>
Description	L'instruction se compose de deux instructions individuelles. - La première instruction met la durée de décodage sur infini. - La deuxième instruction démarre le décodage.
Paramètres	Aucune
Validation	<pre><start-tag>d<EOT></pre> « d » : done response (deux fois)

Arrêter le décodage

Instruction	<cmd-prefix>P<0x0C>(35)0<0x00><0x57><0x5F>
Description	L'instruction met la durée de décodage sur zéro et arrête ainsi le décodage.
Paramètres	Aucune
Validation	<start-tag>d<EOT> « d » : done response

Démarrer le décodage continu

Instruction	<cmd-prefix>P<0x06>(C4)03<0x00><0x01><0x75>
Description	L'instruction active un décodage permanent. Le résultat de lecture est émis constamment, de façon récurrente, jusqu'à ce qu'une instruction y mette fin.
Paramètres	Aucune
Validation	<start-tag>d<EOT> « d » : done response

Arrêter le décodage continu

Instruction	<cmd-prefix>P<0x06>(C4)FF<0x00><0x1C><0x71>
Description	L'instruction arrête le décodage permanent.
Paramètres	Aucune
Validation	<start-tag>d<EOT> « d » : done response

9 Entretien et élimination

Le lecteur de codes à barres ne nécessite normalement aucun entretien de la part de l'exploitant.

9.1 Nettoyage

Avant le montage, nettoyez la vitre de verre du lecteur de codes à barres avec un tissu doux.

AVIS
Ne pas utiliser de produit nettoyant agressif !
↳ Pour le nettoyage des appareils, n'utilisez aucun produit nettoyant agressif tels que des dissolvants ou de l'acétone.

9.2 Entretien

Les réparations des appareils ne doivent être faites que par le fabricant.

↳ Pour les réparations, adressez-vous à la filiale de Leuze electronic compétente ou au service clientèle de Leuze electronic (voir chapitre 10).

9.3 Élimination

↳ Lors de l'élimination, respectez les dispositions nationales en vigueur concernant les composants électroniques.

10 Service et assistance

Numéro de téléphone de notre permanence 24h/24 :

+49 (0) 7021 573-0

Hotline de service :

+49 (0) 7021 573-123

Du lundi au vendredi de 8h00 à 17h00 (UTC+1)

eMail :

service.identify@leuze.de

Adresse de retour pour les réparations :

Centre de service clientèle

Leuze electronic GmbH + Co. KG

In der Braike 1

D-73277 Owen / Germany

10.1 Que faire en cas de maintenance ?

AVIS

En cas de maintenance, veuillez faire une copie de ce chapitre !

☞ Remplissez vos coordonnées et faxez-les nous avec votre demande de réparation au numéro de télécopie indiqué en bas.

Coordonnées du client (à remplir svp.)

Type d'appareil :	
Numéro de série :	
Microprogramme :	
Affichage à l'écran :	
Affichage des LED :	
Description de la panne :	
Société :	
Interlocuteur/Service :	
Téléphone (poste) :	
Télécopie :	
Rue/N° :	
Code postal/Ville :	
Pays :	

Télécopie du Service Après-Vente de Leuze :

+49 (0) 7021 573-199

11 Caractéristiques techniques

11.1 Caractéristiques générales

Tableau 11.1 : Optique

Système optique	Imageur CMOS, Rolling Shutter (1280 x 960)
Résolution optique	Champ de lecture de haute résolution 960 x 640 Champ de lecture très large 960 x 640
Plage de lecture	20 mm ... 300 mm
Contraste	Code 1D : 25 % Code 2D : 35 %
Résolution	Code 1D : $m = 0,076$ mm (3 mil), en fonction de la distance Code 2D : $m = 0,127$ mm (5 mil), en fonction de la distance
Sources lumineuses - Éclairage - LED d'alignement (viseur)	LED intégrées - Lumière rouge visible - Lumière bleue visible

Tableau 11.2 : Spécifications des codes

Type de code : 1D	Codabar, Code 11, Code 32, Code 39, Code 93, Code 128, entrelacé 2 of 5, GS1 DataBar (RSS), MSI Plessey, Pharmacode, UPC/EAN, 2 of 5 (IATA, Matrix, Hong Kong, Straight, NEC), Telepen
Type de code : 1D empilé	PDF417, MicroPDF, GS1 Composite, Codablock F
Type de code : 2D	Data Matrix, Aztec Code, QR Code, Micro QR, MaxiCode
Codes postaux	Australian Post, Intelligent Mail, Japan Post, KIX Code, Korea Post, Planet, Postnet, UK Royal Mail, UPU ID Tags

Tableau 11.3 : Interfaces

Type d'interface	RS 232
Vitesse de transmission	9600 ... 115200 bauds, configurable
Format des données	Configurable
Déclenchement	- entrée de commutation - active : 0 V - inactive : +5 V ou non raccordé - mode de présentation (Motion Control)
Sortie de commutation	Sortie à transistor NPN, 20 mA max., Good Read
Alarme	Sortie à transistor NPN, modulée, Good Read

Tableau 11.4 : Caractéristiques électriques

Tension d'alimentation	3,3 ... 5,5 V CC
Consommation	Lecture permanente : typ. 350 mA Éclairage inactif : typ. 75 mA

Tableau 11.5 : Caractéristiques mécaniques

Raccordement électrique	Molex Inc. (53398-1271), 12 pôles
Poids	20 g
Dimensions (H x L x P)	27 x 45 x 25 mm
Fixation	4 inserts filetés M2, 2 mm de profondeur

Tableau 11.6 : Caractéristiques ambiantes

Temp. ambiante (utilisation/stockage)	0 °C ... +50 °C/-20 °C ... +60 °C
Humidité de l'air	Humidité relative 10 % ... 90 %, sans condensation
Lumière environnante	100000 lux max.
Compatibilité électromagnétique	EN 55022:2006 classe B CEI 62471:2006
Conformité	CE, FCC

11.2 Champs de lecture



Veuillez noter que les champs de lecture effectifs sont également influencés par d'autres facteurs tels que le matériau d'étiquetage, la qualité d'impression, l'angle de lecture, le contraste etc. Ils peuvent donc quelque peu différer des champs représentés ici. L'origine de la distance de lecture se rapporte toujours à l'arête avant de la sortie du faisceau.

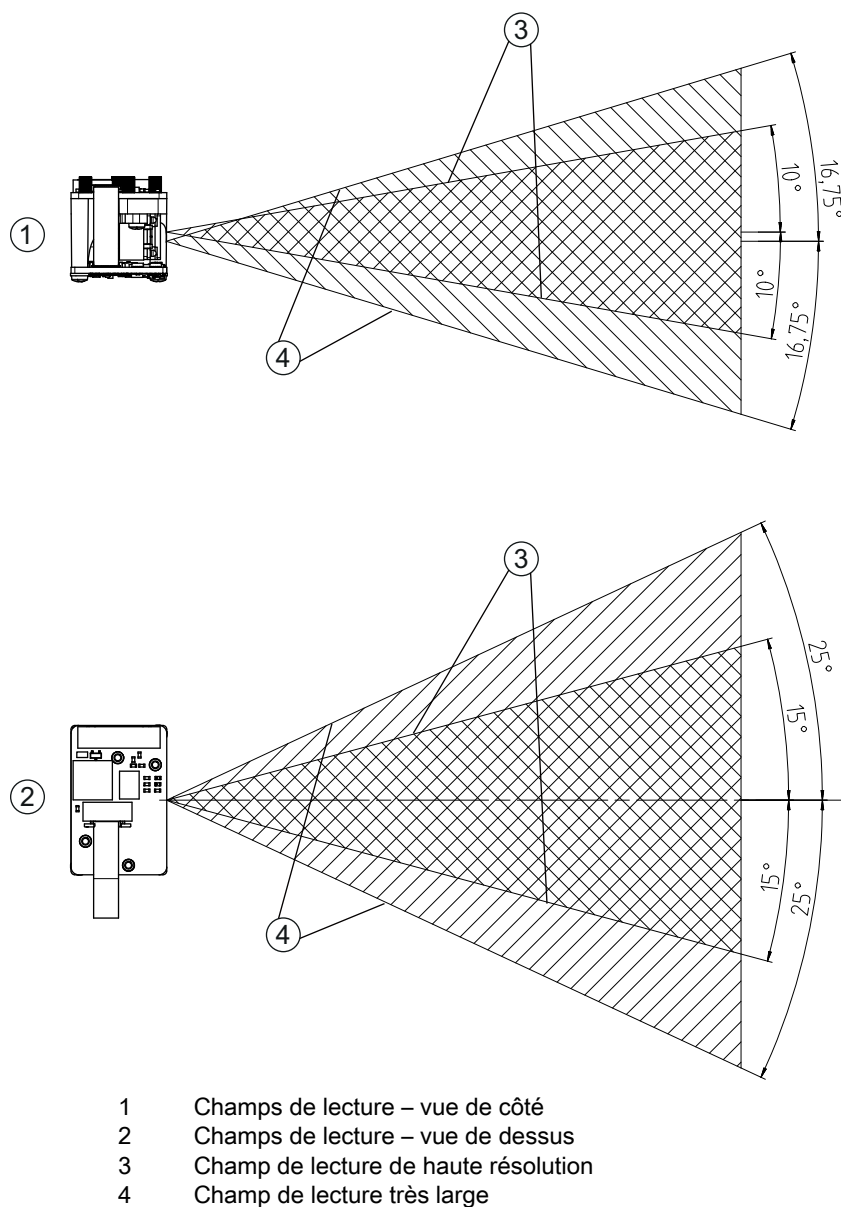
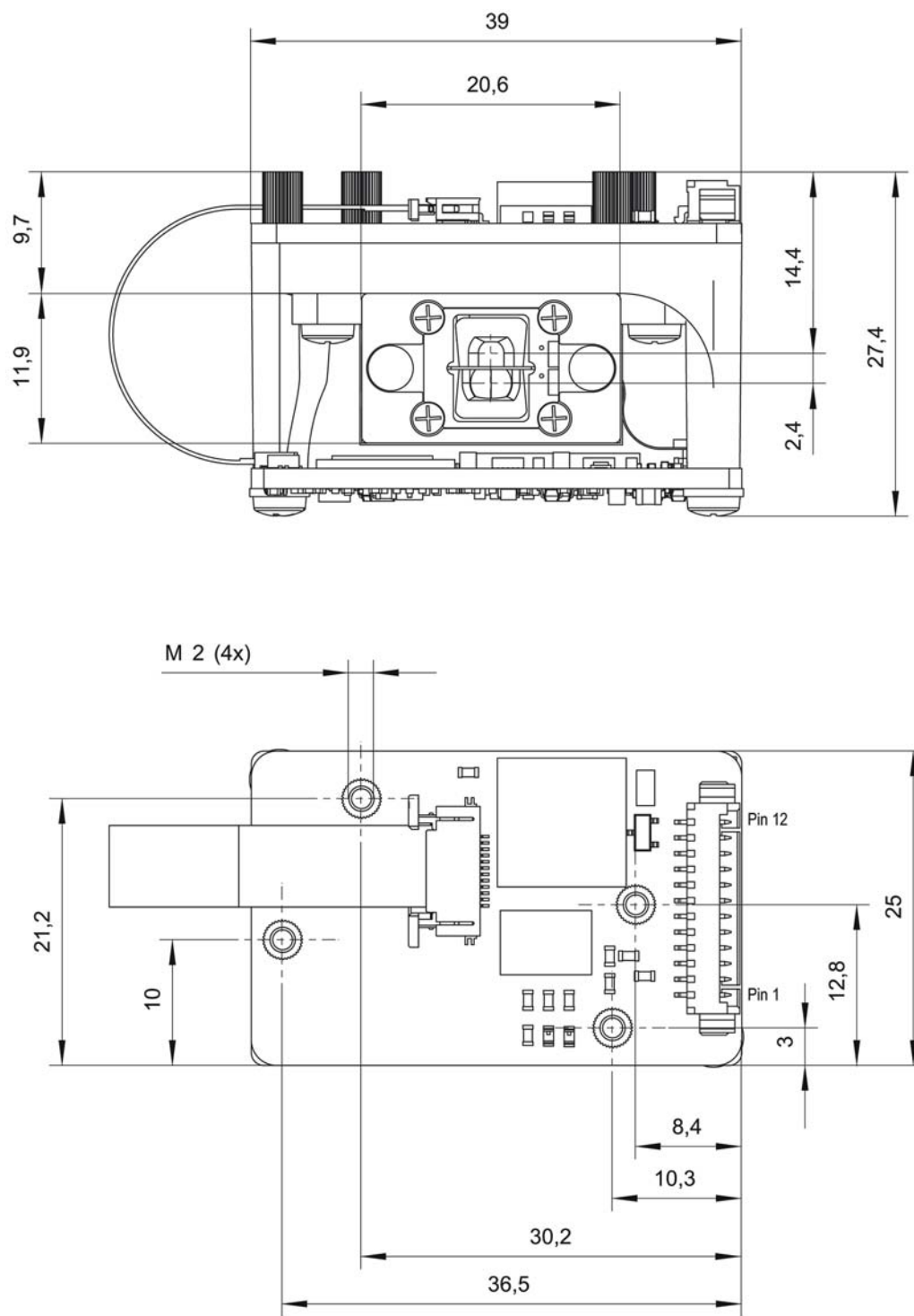


Figure 11.1 : Champs de lecture du DCR 80

Tableau 11.7 : Plages de lecture

Type de code	Résolution	Distance de lecture typique [mm]
Code 39	0,076 mm (3 mil)	80 102
Code 39	0,190 mm (7,5 mil)	33 182
GS1 Databar	0,267 mm (10,5 mil)	20 220
UPC Databar	0,330 mm (13 mil)	28 280
Data Matrix	0,127 mm (5 mil)	43 115
Data Matrix	0,160 mm (6,3 mil)	33 150
Data Matrix	0,254 mm (10 mil)	20 180
Data Matrix	0,528 mm (20,8 mil)	28 343

11.3 Cotes d'encombrement



Toutes les mesures en mm

Figure 11.2 : Encombrement du DCR 80



Pour l'installation du moteur de lecture derrière une vitre, il est recommandé d'utiliser un matériau transparent doté d'un revêtement antireflet des deux côtés. Épaisseur de vitre recommandée : 1 mm ; optique autant que possible au même niveau que la vitre.

12 Informations concernant la commande et accessoires

12.1 Aperçu des différents types

Tableau 12.1 : Numéros d'article

Art. n°	Désignation de l'article	Description
50129208	DCR80M2/R2-S5	Moteur de lecture à imageur CMOS pour codes 1D et 2D, interface RS 232, connexion Molex 53398-1271, 12 pôles

12.2 Accessoires

Tableau 12.2 : Accessoires

Art. n°	Désignation de l'article	Description
50128204	MA-CR	Circuit imprimé adaptateur destiné à la mise en contact du connecteur multipoints à 12 pôles pour en faire une prise SUB-D à 9 pôles
50113396	KB DSub-9P-3000	Câble de liaison RS 232, longueur de câble 3 m
Logiciel de configuration <i>Sensor Studio</i> Téléchargement à l'adresse www.leuze.com voir chapitre 6.2.1 « Charger le logiciel de configuration »		Logiciel de configuration <i>Sensor Studio</i> basé sur le concept FDT/DTM. Comprend : DTM de communication et DTM d'appareil

13 Déclaration de conformité CE

Les moteurs de lecture de la série DCR 80 ont été développés et produits dans le respect des normes et directives européennes en vigueur.



14 Annexe

14.1 Modèles de code à barres



1122334455

Module 0,3

Figure 14.1 : Type de code 01 : entrelacé 2 sur 5



135AC

Module 0,3

Figure 14.2 : Type de code 02 : Code 39



a121314a

Module 0,3

Figure 14.3 : Type de code 11 : Codabar



abcde

Module 0,3

Figure 14.4 : Code 128



leuze

Module 0,3

Figure 14.5 : Type de code 08 : EAN 128



1 23456 78901 2

SC 2

Figure 14.6 : Type de code 06 : UPC-A



3456 7890

SC 3

Figure 14.7 : Type de code 07 : EAN 8

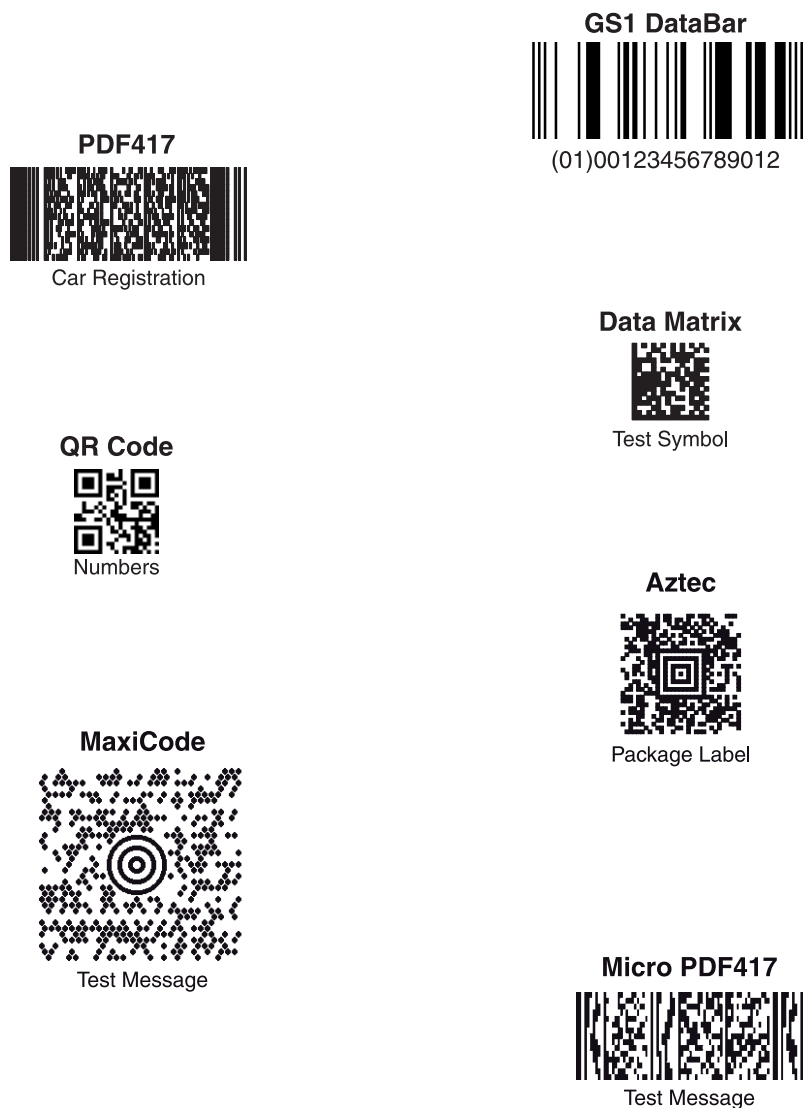


Figure 14.8 : Codes modèles

14.2 Configuration par codes de paramétrage

La configuration du moteur de lecture DCR 80 est également possible à l'aide de codes de paramétrage. Après la lecture de ces codes, les paramètres de l'appareil sont réglés dans l'appareil et enregistrés de façon permanente.

DCR 80 Configuration Guide			
General Reading Mode Settings	Continuous Scan On  M10012_02 A2	Continuous Scan Off - Default  M10011_01 A3	Motion Detection On when In Stand and Trigger Out of Stand - Default  M10403_02 A4
	Motion Detection On In and Out of Stand  M10404_02 B1	Optimize Motion Detection for Bright Environments - Default  M10014_03 B2	Optimize Motion Detection for Dark Environments  M10015_03 B3
	No Motion Detection Delay - Default  M10016_03 B4	500ms Motion Detection Delay  M10017_03 C1	Motion Detection Off In and Out of Stand  M10013_02 C2
	Anti-Glare On  M10352_01 C3	Anti-Glare Off - Default  M10433_01 C4	Mirroring On  M10125_01 D1
Mirroring Off - Default  M10124_02 D2	Targeting On - Default  M10153_01 D3	Targeting Off  M10154_01 D4	Data Formatting (Prefix/Suffix) Settings
Cell Phone Reading Enhancement On  M10163_01 E1	Cell Phone Reading Enhancement Off - Default  M10162_01 E2	Erase Prefix & Suffix Data - Default  M10135_01 E4	

Figure 14.9 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
Erase Prefix Data - Default  M10126_01 A1	Erase Suffix Data - Default  M10130_01 A2	Prefix AIM ID On  M10199_01 A3	Prefix AIM ID Off - Default  M10198_01 A4
Prefix Carriage Return Line Feed (RS232 Mode Only)  M10405_01 B1	Prefix Comma  M10127_01 B2	Prefix Space  M10128_01 B3	Prefix Tab (RS232 Mode Only)  M10319_01 B4
Suffix Carriage Return (RS232 Mode Only)  M10320_01 C1	Suffix Carriage Return Line Feed (RS232 Mode Only)  M10322_01 C2	Suffix Comma  M10131_01 C3	Suffix Line Feed (RS232 Mode Only)  M10321_01 C4
Suffix Space  M10132_01 D1	Suffix Tab (RS232 Mode Only)  M10323_01 D2	Translate all Characters to Uppercase On  M10220_03 D3	Translate all Characters to Uppercase Off - Default  M10426_02 D4
Symbology Settings	Australian Post On  M10288_02 E2	Australian Post Off - Default  M10289_02 E3	Aztec On - Default  M10018_01 E4

Figure 14.10 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
Aztec Inverse On  M10020_01 A1	Aztec Inverse & Normal On  M10021_01 A2	Aztec Off  M10019_01 A3	Codabar On - Default  M10022_01 A4
Codabar Off  M10023_01 B1	Codablock F On  M10027_01 B2	Codablock F Off - Default  M10026_01 B3	Code 11 On  M10029_01 B4
Code 11 Off - Default  M10028_01 C1	Code 11 Checksum Stripped from Result On  M10031_01 C2	Code 32 (Italian Pharmacode) On  M10239_02 C3	Code 32 (Italian Pharmacode) Off - Default  M10238_02 C4
Code 39 On - Default  M10033_02 D1	Code 39 Off  M10034_02 D2	Code 39 Checksum On  M10036_01 D3	Code 39 Checksum Off - Default  M10035_01 D4
Code 39 Checksum Stripped from Result On  M10037_01 E1	Code 39 Extended Full ASCII On  M10039_01 E2	Code 39 Extended Full ASCII Off - Default  M10038_01 E3	Code 93 On - Default  M10042_01 E4

Figure 14.11 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
Code 93 Off  M10043_01 A1	Code 128 On - Default  M10044_01 A2	Code 128 Off  M10045_01 A3	Composite On  M10047_01 A4
Composite Off - Default  M10046_01 B1	Data Matrix Inverse On - Default  M10051_03 B2	Data Matrix Inverse Off  M10050_03 B3	All GS1 DataBar On - Default  M10054_01 B4
All GS1 DataBar Off  M10055_01 C1	GS1 DataBar Omnidirectional and GS1 DataBar Truncated On  M10057_03 C2	GS1 DataBar Omnidirectional and GS1 DataBar Truncated Off  M10355_02 C3	GS1 DataBar Expanded On  M10059_03 C4
GS1 DataBar Expanded Off  M10417_02 D1	GS1 DataBar Expanded Stacked On  M10357_02 D2	GS1 DataBar Expanded Stacked Off  M10356_02 D3	GS1 DataBar Limited On  M10056_03 D4
GS1 DataBar Limited Off  M10354_02 E1	GS1 DataBar Stacked and GS1 DataBar Stacked Omnidirectional On  M10058_03 E2	GS1 DataBar Stacked and GS1 DataBar Stacked Omnidirectional Off  M10353_03 E3	Han Xin On  M10248_01 E4

Figure 14.12 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
Han Xin Off - Default  M10249_01 A1	Hong Kong 2 of 5 On  M10079_01 A2	Hong Kong 2 of 5 Off - Default  M10078_02 A3	Int 2 of 5 On - Default  M10060_01 A4
Int 2 of 5 Off  M10061_01 B1	Int 2 of 5 Checksum On  M10235_01 B2	Int 2 of 5 Checksum Off - Default  M10234_01 B3	Int 2 of 5 Checksum Stripped from Result On  M10065_01 B4
Japan Post On  M10292_02 C1	Japan Post Off - Default  M10293_02 C2	KIX (Dutch Post) Code On  M10290_02 C3	KIX (Dutch Post) Code Off - Default  M10291_02 C4
Korean Post On  M10358_01 D1	Korean Post Off - Default  M10359_01 D2	Maxicode On  M10067_02 D3	Maxicode Off - Default  M10066_01 D4
Matrix 2 of 5 On  M10069_01 E1	Matrix 2 of 5 Off - Default  M10068_01 E2	Micro PDF417 On  M10073_01 E3	Micro PDF417 Off - Default  M10072_01 E4

Figure 14.13 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
MSI Plessey On  M10076_01 A1	MSI Plessey Off - Default  M10077_01 A2	NEC 2 of 5 On  M10082_01 A3	NEC 2 of 5 Off - Default  M10083_01 A4
PDF417 On - Default  M10070_01 B1	PDF417 Off  M10071_01 B2	Pharmacode On  M10275_02 B3	Pharmacode Off - Default  M10274_03 B4
Pharmacode Normal Barcode Decoding (Left to Right)  M10281_02 C1	Pharmacode Reverse Barcode Decoding (Right to Left)  M10280_02 C2	All QR Code On  M10101_02 C3	All QR Code Off  M10351_03 C4
Standard QR Code On - Default  M10095_04 D1	Straight 2 of 5 On  M10241_01 D2	Straight 2 of 5 Off - Default  M10240_01 D3	Telepen On  M10103_01 D4
Telepen Off - Default  M10104_01 E1	Trioptic On  M10041_01 E2	Trioptic Off - Default  M10040_01 E3	UK Plessey On  M10237_02 E4

Figure 14.14 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide				
UK Plessey Off - Default  M10236_02 A1	UK Royal Mail On  M10294_02 A2	UK Royal Mail Off - Default  M10295_02 A3	UPC On - Default  M10105_01 A4	
UPC Off  M10106_01 B1	UPC E Expansion On  M10108_01 B2	UPC E Expansion Off - Default  M10107_01 B3	UPC Supplemental On  M10110_01 B4	
UPC Supplemental Off - Default  M10109_01 C1	UPU ID-Tag On  M10360_02 C2	UPU ID-Tag Off - Default  M10361_02 C3	USPS Intelligent Mail/IMB/ 4-State CB On  M10286_02 C4	
USPS Intelligent Mail/IMB/ 4-State CB Off - Default  M10287_02 D1	USPS Planet On  M10284_02 D2	USPS Postnet Off - Default  M10283_02 D3	USPS Planet Off - Default  M10285_02 D4	
USPS Postnet On  M10282_02 E1	RS232 Settings		Reset to RS232 Factory Defaults  M10389_03 E3	RS232 Interface 1200 Baud Rate  M10392_01 E4

Figure 14.15 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
RS232 Interface 2400 Baud Rate  M10393_01 A1	RS232 Interface 4800 Baud Rate  M10394_01 A2	RS232 Interface 9600 Baud Rate  M10395_01 A3	RS232 Interface 19200 Baud Rate  M10396_01 A4
RS232 Interface 38400 Baud Rate  M10397_01 B1	RS232 Interface 57600 Baud Rate  M10398_01 B2	RS232 Interface 115200 Baud Rate - Default  M10399_01 B3	RS232 Interface 7 Data Bits  M10390_01 B4
RS232 Interface 8 Data Bits - Default  M10391_01 C1	RS232 Interface Stop Bits 1 - Default  M10406_01 C2	RS232 Interface Stop Bits 2  M10407_01 C3	RS232 Interface Even Parity  M10400_01 C4
RS232 Interface Odd Parity  M10401_01 D1	RS232 Interface No Parity - Default  M10402_01 D2	RS232 Interface Flow Control Off - Default  M10408_01 D3	RS232 Interface Flow Control - Hardware  M10409_01 D4
RS232 Packet Mode  M10388_01 E1	RS232 Raw Mode - Default  M10387_01 E2	Reader Feedback Settings	
			Beep Volume 100% - Default  M10197_01 E4

Figure 14.16 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
Beep Volume 67%	Beep Volume 33%	Beep Volume 0%	Intentionally Blank
 M10196_01	 M10195_01	 M10194_01	
A1	A2	A3	A4
Scan Delay Settings	Duplicate Scan Disabled - Default	1 Second Duplicate Scan Delay	2 Second Duplicate Scan Delay
	 M10144_01	 M10145_01	 M10146_01
	B2	B3	B4
	3 Second Duplicate Scan Delay	5 Second Duplicate Scan Delay	10 Second Duplicate Scan Delay
 M10147_01	 M10148_01	 M10149_01	 M10150_01
C1	C2	C3	C4
1 Hour Duplicate Scan Delay	1 Day Duplicate Scan Delay	Reader/Modem Command Settings	
 M10151_01	 M10152_01		
D1	D2	Reader ID and Firmware Version	
		 M10157_01	
		D4	
Reader Text Commands On	Reader Text Commands Off - Default	Reset, Clear and Save Reader Settings	
 M10137_01	 M10136_01		
E1	E2	Clear All JavaScript Rules	
		 M10139_01	
		E4	

Figure 14.17 : Guide de configuration du DCR 80

DCR 80 Configuration Guide			
Clear All Stored Data and Images  M10138_02 A1	Save All Reader Settings - Default  M10159_01 A2	Reboot Reader  M10296_01 A3	Intentionally Blank A4

Figure 14.18 : Guide de configuration du DCR 80