



BCL 608i

Lector de código de barras



© 2015

Leuze electronic GmbH + Co. KG

In der Braike 1

D-73277 Owen / Germany

Phone: +49 7021 573-0

Fax: +49 7021 573-199

<http://www.leuze.com>

info@leuze.de

1	Acerca de este documento.	6
1.1	Medios de representación utilizados	6
2	Seguridad	7
2.1	Utilización adecuada	7
2.2	Aplicación errónea previsible	7
2.3	Personas capacitadas	7
2.4	Exclusión de responsabilidad	8
2.5	Indicaciones de seguridad para láser	8
2.5.1	Indicaciones de seguridad para láser – Clase de láser 2	8
3	Descripción del equipo	11
3.1	Visión general del equipo	11
3.2	Características funcionales	11
3.3	Estructura del equipo	13
3.4	Sistema de conexión	13
3.5	Elementos de indicación	14
3.5.1	Composición del panel de servicio	14
3.5.2	Indicación de estado y manejo	14
3.5.3	Indicadores LED	15
3.6	Elementos de uso	16
3.7	Memoria de parámetros externa	16
4	Funciones	17
4.1	autoReflAct	18
4.2	autoConfig	19
5	Sistemas de lectura	20
5.1	Escáner lineal (single line)	20
5.2	Escáner lineal con espejo oscilante	20
5.3	Lectura omnidireccional	21
5.4	Leuze multiScan over Ethernet/PROFINET	21
6	Montaje	23
6.1	Disposición del equipo	23
6.1.1	Elección del lugar de montaje	23
6.1.2	Evitar la reflexión total – escáner lineal	23
6.1.3	Evitar la reflexión total – escáner con espejo oscilante	24
6.1.4	Ángulos de lectura posibles entre el equipo y el código de barras	24
6.2	Montaje de la memoria de parámetros externa	25
7	Conexión eléctrica	27
7.1	Visión general	27
7.2	PWR – Alimentación de tensión y entrada/salida conmutada 3 y 4	28
7.3	SERVICE – Interfaz USB (tipo A)	30
7.4	SW IN/OUT - Entrada/salida conmutada	30
7.5	HOST / BUS IN	32
7.6	BUS OUT	33
7.7	Topologías Ethernet	34
7.7.1	Cableado Ethernet	35
7.8	Longitudes de los cables y blindaje	35

8	Descripción de los menús	37
8.1	Los menús principales	37
8.2	Menú de parámetros	37
8.3	Menú de selección de idioma	44
8.4	Menú Servicio	44
8.5	Menú Acciones	44
8.6	Operación	46
9	Puesta en marcha – Leuze electronic webConfig Tool	47
9.1	Conexión de la interfaz de servicio USB	47
9.2	Instalación	47
9.2.1	Requisitos del sistema	47
9.2.2	Instalación del controlador USB	47
9.3	Iniciar la herramienta webConfig	48
9.4	Descripción breve de la herramienta webConfig	48
9.5	Vista general del módulo en el menú de configuración	49
10	Puesta en marcha - Configuración	50
10.1	Medidas previas a la primera puesta en marcha	50
10.2	Arranque del equipo	50
10.3	Ajuste de los parámetros de comunicación	50
10.3.1	Ajuste manual de la dirección IP	51
10.3.2	Ajuste automático de la dirección IP	51
10.3.3	Address Link Label	52
10.3.4	Comunicación Ethernet Host	52
10.3.5	TCP/IP	52
10.3.6	UDP	53
10.4	Otros ajustes	54
10.4.1	Decodificación y procesamiento de los datos leídos	54
10.4.2	Control de la decodificación	55
10.4.3	Control de las salidas conmutadas	55
10.5	Transmisión de los datos de configuración	56
10.5.1	Con la herramienta webConfig	56
10.5.2	Con la memoria de parámetros externa	56
11	Comandos online	57
11.1	Comandos online generales	57
11.2	Comandos online para controlar el sistema	62
11.3	Comandos online para las operaciones con el juego de parámetros	63
12	Cuidados, mantenimiento y eliminación	70
12.1	Limpieza	70
12.2	Mantenimiento	70
12.3	Eliminación de residuos	70
13	Diagnosis y eliminación de errores	71
13.1	Causas generales de error	71
13.2	Error Interfaz	71
14	Servicio y soporte	72
14.1	¿Qué hacer en caso de asistencia?	72

15	Datos técnicos	73
15.1	Datos generales	73
15.1.1	Escáner lineal	73
15.1.2	Escáner con espejo oscilante	74
15.2	Dibujos acotados	76
15.3	Dibujos acotados de los accesorios	78
15.4	Curvas del campo de lectura/datos ópticos	79
15.5	Curvas del campo de lectura	79
15.5.1	Óptica Medium Density (M)	81
15.5.2	Óptica Low Density (F)	82
16	Indicaciones de pedido y accesorios	84
16.1	Nomenclatura	84
16.2	Sinopsis de los tipos	84
16.3	Accesorios	84
17	Declaración de conformidad CE	86
18	Apéndice	87
18.1	Juego de caracteres ASCII	87
18.2	Patrones de códigos de barras	91
18.2.1	Módulo 0,3	91
18.2.2	Módulo 0,5	92

1 Acerca de este documento

1.1 Medios de representación utilizados

Tabla 1.1: Símbolos de aviso y palabras señalizadoras

	Símbolo de peligro para personas
NOTA	Palabra señalizadora de daños materiales Indica peligros que pueden originar daños materiales si no se observan las medidas para evitarlos.

Tabla 1.2: Otros símbolos

	Símbolo de sugerencias Los textos con este símbolo le proporcionan información más detallada.
	Símbolo de pasos de actuación Los textos con este símbolo le guían a actuaciones determinadas.

Tabla 1.3: Términos y abreviaturas

BCL	Lector de código de barras
CRT	Tecnología de reconstrucción de códigos

2 Seguridad

Este sensor ha sido diseñado, fabricado y probado de acuerdo con las normas de seguridad vigentes, y aplicando los últimos avances de la técnica.

2.1 Utilización adecuada

El equipo ha sido concebido para detectar objetos automáticamente como escáner fijo de alta velocidad con decodificador incorporado para todos los códigos de barras habituales.

Campos de aplicación

El equipo ha sido concebido especialmente para los siguientes campos de aplicación:

- Identificación de objetos en líneas de transporte de alta velocidad
- Tareas de lectura omnidireccional



ATENCIÓN

¡Cumplir las disposiciones y las prescripciones!

↳ Observar las disposiciones legales locales y las prescripciones de las asociaciones profesionales que estén vigentes.

2.2 Aplicación errónea previsible

Un uso distinto al establecido en «Uso conforme a lo prescrito» o que se aleje de ello será considerado como no conforme a lo prescrito.

No está permitido utilizar el equipo especialmente en los siguientes casos:

- en zonas de atmósfera explosiva
- en conmutaciones de seguridad
- para fines médicos



ATENCIÓN

¡Ninguna intervención ni alteración en el equipo!

↳ No realice ninguna intervención ni alteración en el equipo.

No están permitidas las intervenciones ni las modificaciones en el equipo.

No se debe abrir el equipo. No contiene ninguna pieza que el usuario deba ajustar o mantener.

Una reparación solo debe ser llevada a cabo por Leuze electronic GmbH + Co. KG.

2.3 Personas capacitadas

Solamente personas capacitadas realizarán la conexión, el montaje, la puesta en marcha y el ajuste del equipo.

Requisitos para personas capacitadas:

- Poseen una formación técnica adecuada.
- Cocen las normas y prescripciones de protección y seguridad en el trabajo.
- Se han familiarizado con la descripción técnica del equipo.
- Han sido instruidas por el responsable sobre el montaje y el manejo del equipo.

Personal electrónico cualificado

Los trabajos eléctricos deben ser realizados únicamente por personal electrónico cualificado.

En razón de su formación especializada, de sus conocimientos y de su experiencia, así como de su conocimiento de las normas y disposiciones pertinentes, el personal electrónico cualificado es capaz de llevar a cabo trabajos en instalaciones eléctricas y de detectar por sí mismo los peligros posibles.

En Alemania, el personal electrónico cualificado debe cumplir las disposiciones de los reglamentos de prevención de accidentes BGV A3 (p. ej.: maestro en instalaciones eléctricas). En otros países rigen las prescripciones análogas, las cuales deben ser observadas.

2.4 Exclusión de responsabilidad

Leuze electronic GmbH + Co. KG no se hará responsable en los siguientes casos:

- El equipo no es utilizado conforme a lo prescrito.
- No se tienen en cuenta las aplicaciones erróneas previsibles.
- El montaje y la conexión eléctrica no son llevados a cabo con la debida pericia.
- Se efectúan modificaciones (p.ej. constructivas) en el equipo.

2.5 Indicaciones de seguridad para láser

2.5.1 Indicaciones de seguridad para láser – Clase de láser 2



ATENCIÓN: RADIACIÓN LÁSER – CLASE DE LÁSER 2

¡No mirar al haz!

El equipo cumple los requisitos conforme a la IEC 60825-1:2007 (EN 60825-1:2007) para un producto de **clase de láser 2** y las disposiciones conforme a la U.S. 21 CFR 1040.10 con las divergencias correspondientes a la «Laser Notice No. 50» del 24/06/2007.

✋ ¡No mire nunca directamente al haz de láser ni en la dirección de los haces reflejados!

Cuando se mira prolongadamente la trayectoria del haz existe el peligro de lesiones en la retina.

✋ ¡No dirija el haz de láser del equipo hacia personas!

✋ Interrumpa el haz de láser con un objeto opaco y no reflejante, cuando este se oriente de forma involuntaria hacia personas.

✋ ¡Evitar durante el montaje y alineación del equipo la reflexión del haz láser en superficies reflectoras!

✋ ¡ADVERTENCIA! El empleo de diferentes dispositivos de operación o de ajuste o el proceder de una manera diferente a la descrita aquí, puede llevar a una peligrosa exposición de radiación.

✋ Observe las vigentes medidas de seguridad de láser locales.

✋ No están permitidas las intervenciones ni las modificaciones en el equipo.

El equipo no contiene ninguna pieza que el usuario deba ajustar o mantener.

Una reparación solo debe ser llevada a cabo por Leuze electronic GmbH + Co. KG.



ATENCIÓN

¡Colocar las placas de advertencia de láser!

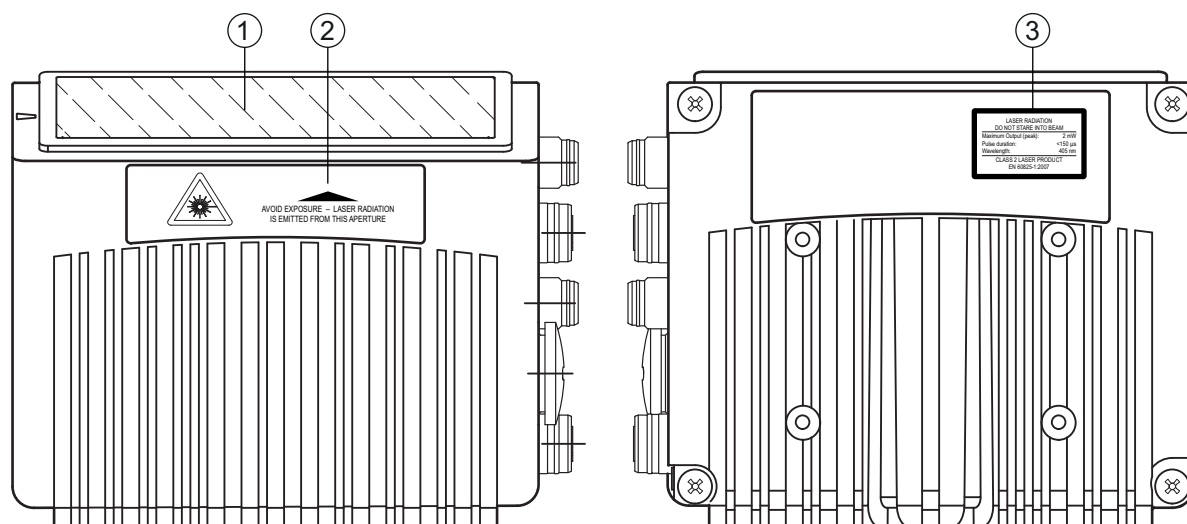
Sobre del equipo hay placas de advertencia de láser (vea figura 2.1). Además el equipo incluye placas de advertencia de láser autoadhesivas (etiquetas adhesivas) en muchas lenguas (vea figura 2.3).

✋ Coloque la placa de advertencia de láser correspondiente en diferentes lenguas en el equipo en el lugar de utilización.

Para el uso de los equipos de los EEUU utilice el autoadhesivo con la indicación «Complies with 21 CFR 1040.10».

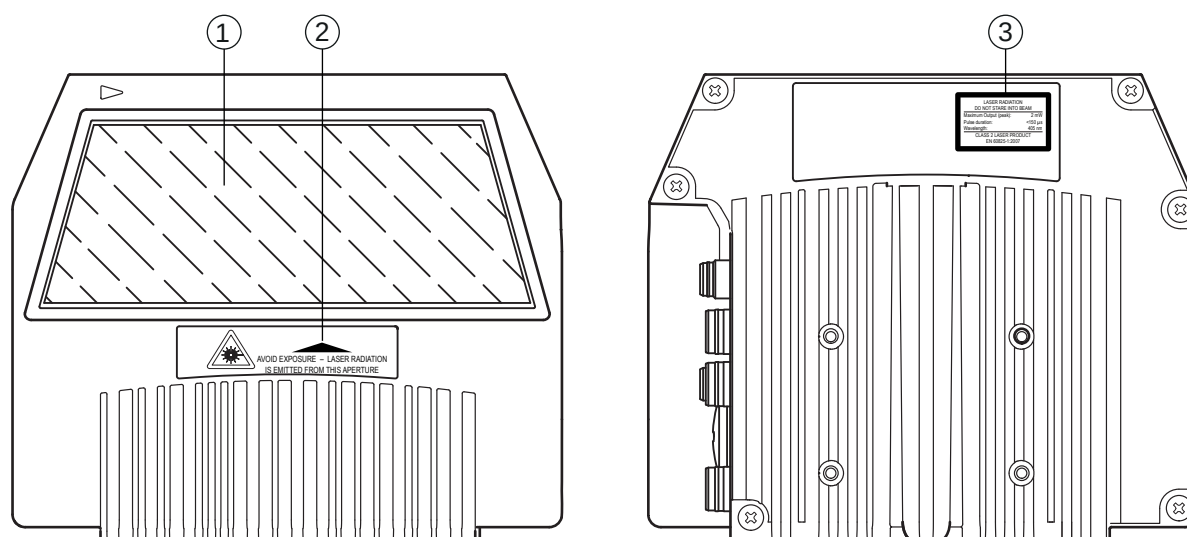
✋ Coloque las placas de advertencia de láser cerca del equipo, en caso de que no haiga ninguna etiqueta sobre del equipo (p. ej. porque el equipo es demasiado pequeño) o en caso de que las placas de advertencia de láser sean tapadas debido a la posición del equipo.

Coloque las placas de advertencia de láser de forma que se puedan leer, sin que sea necesario exponerse al haz de láser del equipo o los haces ópticos.



- 1 Apertura de salida del rayo láser
- 2 Placa de advertencia láser
- 3 Placa de aviso de láser con parámetros de láser

Figura 2.1: Apertura de salida del rayo láser, placas de advertencia de láser y placas de aviso de láser - Escáner lineal



- 1 Apertura de salida del rayo láser
- 2 Placa de advertencia láser
- 3 Placa de aviso de láser con parámetros de láser

Figura 2.2: Apertura de salida del rayo láser, placas de advertencia de láser y placas de aviso de láser - Escáner con espejo oscilante



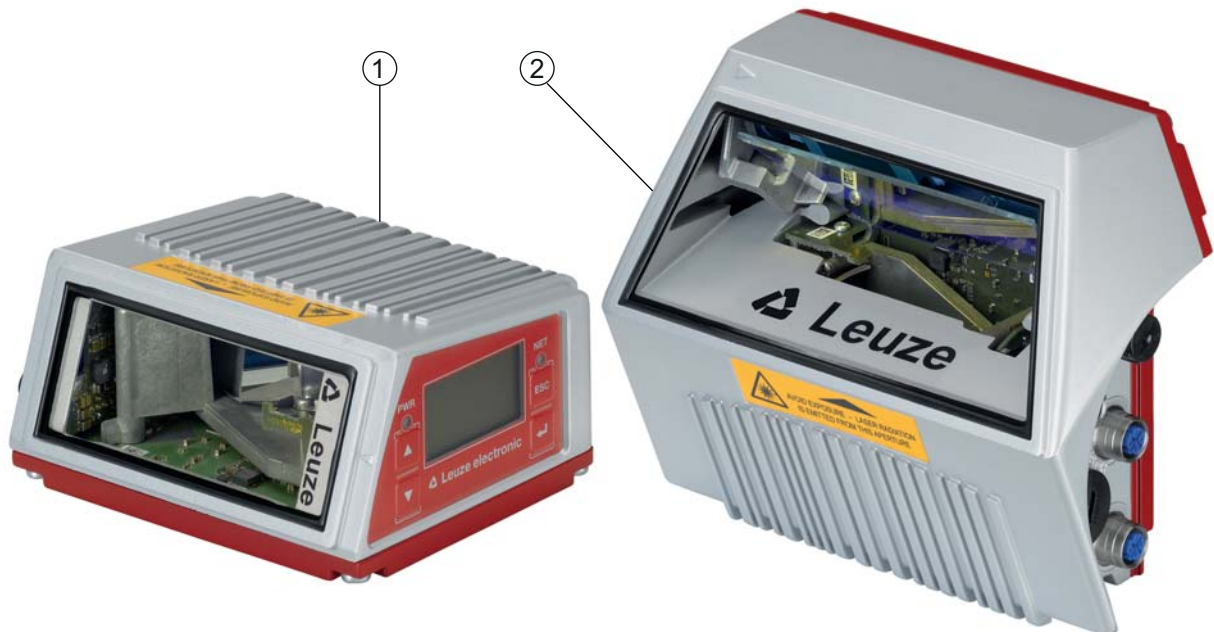
Figura 2.3: Placas de advertencia de láser y de aviso de láser – etiquetas adhesivas incluidas

3 Descripción del equipo

3.1 Visión general del equipo

Los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i son escáneres de alta velocidad con decodificador incorporado para todos los códigos de barras usuales, tales como 2/5 Interleaved, Code 39, Code 128, EAN 8/13 etc., así como para códigos de la gama GS1 DataBar.

Los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i están disponibles con ópticas de diversas variantes, así como en forma de escáneres lineales y con espejos oscilantes.



- 1 Escáner lineal
- 2 Escáner con espejo oscilante

Figura 3.1: Escáner lineal y escáner con espejo oscilante

Las múltiples opciones para configurar el equipo con el display o el software permiten adaptarlo para una gran diversidad de tareas de lectura. La gran distancia de lectura, unida a una gran profundidad de campo y a un diseño compacto permiten su aplicación óptima en la técnica de transporte de paquetes y paletas de carga. En general, los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i han sido concebidos para el mercado de sistemas de transporte y almacenamiento.

Las interfaces integradas en las distintas variantes de equipo (RS 232, RS 485 y RS 422) y sistemas de bus de campo (PROFIBUS DP, PROFINET-IO, Ethernet TCP/IP UDP y EtherNet/IP) del lector de código de barras de la serie BCL 600i ofrecen un enlace óptimo con el sistema host de nivel superior.

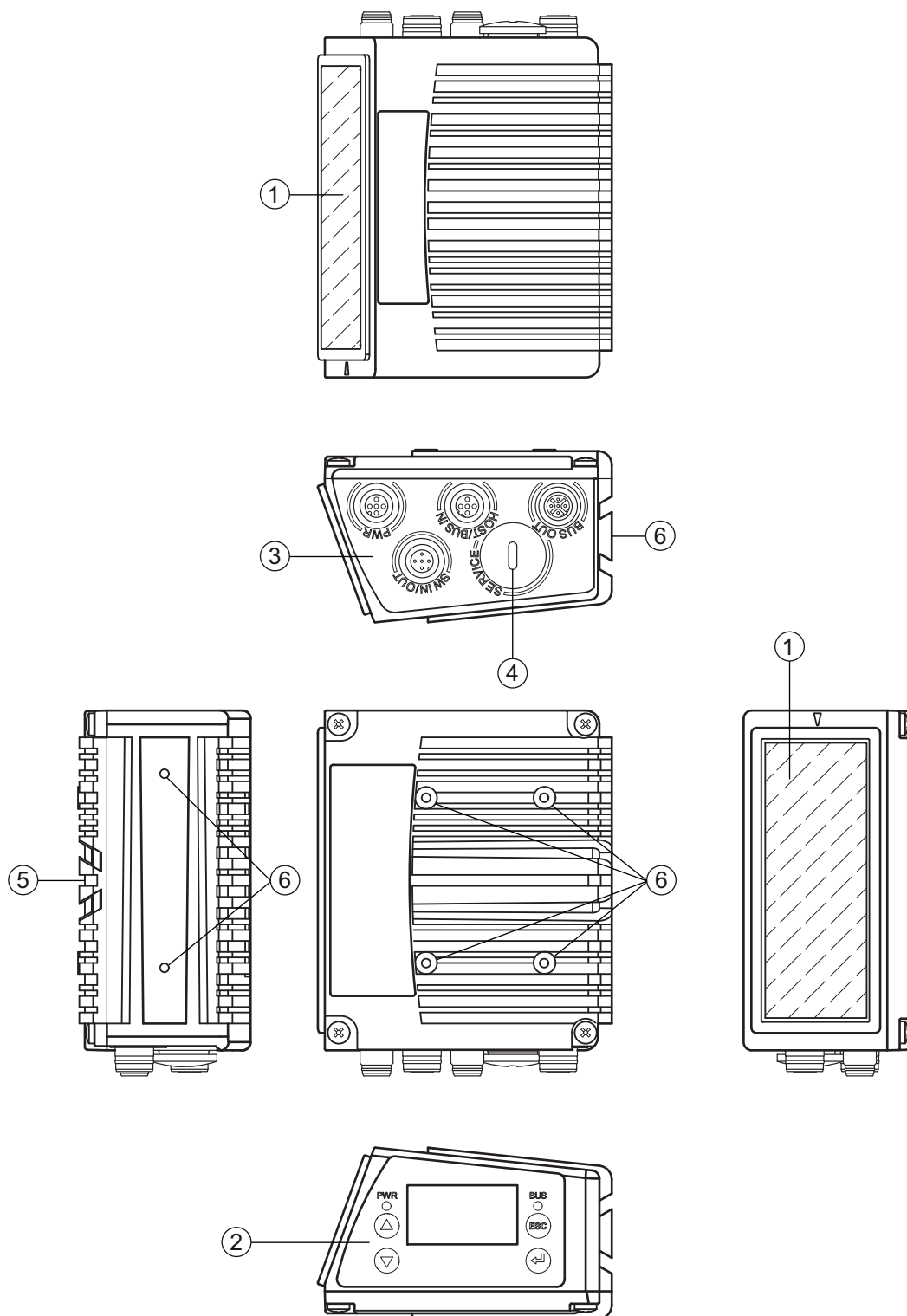
3.2 Características funcionales

- Conectividad del bus de campo incorporada = i -> plug & play del acoplamiento del bus de campo y cómoda interconexión en red
- Las diferentes variantes de interfaces permiten la conexión a los sistemas de nivel superior
 - RS 232, RS 422 y con maestro multiNet plus incorporado
 - RS 485 y esclavo multiNet plus
 - de forma alternativa diferentes sistemas de bus de campo, como
 PROFIBUS
 EtherNet TCP/IP
 Ethernet /IP
 Profibus

Ethernet

- La tecnología de reconstrucción de códigos (CRT) incorporada permite identificar códigos de barras sucios y deteriorados
- Máxima profundidad de campo y distancias de lectura de 400 mm a 1450 mm
- Gran ángulo de apertura óptica, con lo que se obtiene una gran anchura del campo de lectura
- Alta velocidad de exploración de 800 / 1000 exploraciones por segundo para tareas de lectura rápida
- Display intuitivo en varios idiomas, retroiluminado, con cómoda guía del usuario por menús.
- Interfaz de servicio USB 1.1 incorporada
- Ajuste de todos los parámetros del equipo con un navegador de la web
- Posibilidades de conexión para una memoria de parámetros externa
- Cómoda función de ajuste y diagnóstico
- Conexiones M12 con tecnología Ultra-Lock TM
- Cuatro entradas/salidas conmutadas de programación libre para la activación o señalización de los estados
- Supervisión automática de la calidad de lectura mediante autoControl
- Detección y ajuste automáticos del tipo de código de barras mediante autoConfig
- Comparación con códigos de referencia
- Variante apta para ambiente industrial con índice de protección IP 65

3.3 Estructura del equipo



- 1 Ventana de lectura
- 2 Panel de servicio con display, LEDs y teclas
- 3 Sistema de conexión M12
- 4 Interfaz USB
- 5 Fijación de cola de milano
- 6 Roscas de fijación M4

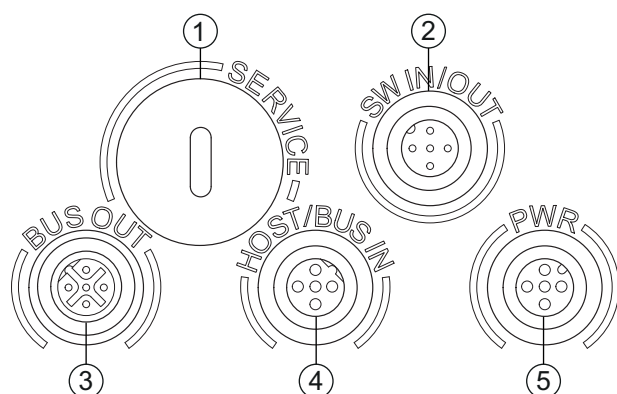
Figura 3.2: Estructura del equipo

3.4 Sistema de conexión

Los lectores de códigos de barras se conectan usando conectores M12 con diferentes codificaciones. De esa forma se garantiza la asignación única e inequívoca de las conexiones.

La interfaz USB adicional sirve para parametrizar el equipo.

Vea la posición de las distintas conexiones del equipo en la sección del equipo abajo representada.

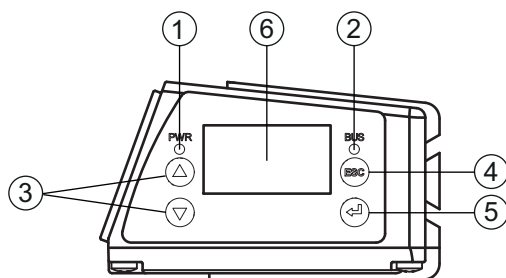


- 1 Service, hembrilla USB del tipo A
- 2 SW In/Out, hembrilla M12 (codificación A)
- 3 Bus Out, hembrilla M12 (codificación D)
- 4 Host/Bus in, hembrilla M12 (codificación D)
- 5 PWR, conector M12 (codificación A)

Figura 3.3: Situación de las conexiones eléctricas

3.5 Elementos de indicación

3.5.1 Composición del panel de servicio



- 1 LED PWR
- 2 LED NET
- 3 Teclas de navegación
- 4 Tecla Escape
- 5 Tecla de confirmación
- 6 Display

Figura 3.4: Composición del panel de servicio

3.5.2 Indicación de estado y manejo

Indicaciones en el display

Tabla 3.1: Indicaciones de estado de las entradas/salidas conmutadas

IO1	Entrada o salida conmutada 1 activa (función según parametrización ajustada). Por defecto: entrada conmutada con la función «Activación puerta de lectura»
IO2	Entrada o salida conmutada 2 activa (función según parametrización ajustada). Por defecto: entrada con la función «Teach In»
IO3	Entrada o salida conmutada 3 activa (función según parametrización ajustada). Por defecto: entrada conmutada con la función «Activación puerta de lectura»

IO4	Entrada o salida conmutada 4 activa (función según parametrización ajustada). Por defecto: salida conmutada con la función «No Read»
ATT	Advertencia (Attention)
ERR	Error interno del equipo (Error) -> Se debe enviar el equipo para revisarlo

Tabla 3.2: Indicación de estado de la interfaz USB

USB	El equipo está unido mediante una interfaz USB con un PC.
MS	En la interfaz USB del equipo hay una memoria de parámetros externa conectada correctamente.

Resultado de lectura

Se expone la información del código de barras que se ha leído.

3.5.3 Indicadores LED

LED PWR

Apagado	Equipo OFF No hay tensión de alimentación
Parpadeo verde	Equipo correcto, fase de inicialización - No se pueden leer códigos de barras - Tensión presente - Autoprueba en marcha - Inicialización en marcha
Verde, luz continua	Equipo correcto - Se pueden leer códigos de barras - Autoprueba finalizada con éxito - Supervisión de equipo activa
Naranja, luz continua	Modo de servicio - Se pueden leer códigos de barras - Configuración vía interfaz de servicio USB - Configuración vía display - No hay datos en la interfaz del host
Parpadeo rojo	Equipo correcto, aviso activado - Se pueden leer códigos de barras - Anomalía transitoria en el funcionamiento
Rojo, luz continua	Error del equipo / habilitación de parámetros No se pueden leer códigos de barras

LED NET

Apagado	No hay tensión de alimentación - No se puede establecer comunicación - Protocolo Ethernet no habilitado
Parpadeo verde	Inicialización del equipo, establecimiento de la comunicación

Verde, luz continua	Funcionamiento correcto • Funcionamiento de red ok • Conexión y comunicación con el host establecida
Parpadeo rojo	Error de comunicación • Error de conexión temporal • Si DHCP está activo, no se ha podido adquirir ninguna dirección
Rojo, luz continua	Error de la red • Error de la red • No se ha establecido ninguna conexión • No se puede establecer comunicación

3.6 Elementos de uso

Movimientos dentro del menú

Con las teclas de navegación   el usuario se desplaza por el menú. La selección deseada se activa con la tecla de confirmación .

Al pulsar la tecla Escape  se cambia al siguiente nivel de menú superior.

Al seleccionar una de las teclas se activa por 10 min. la iluminación del display.

Ajuste de valores

El valor deseado se ajusta con las teclas de navegación   y la tecla de confirmación .

Si se ha efectuado una entrada errónea por equivocación, se puede corregirla seleccionando la tecla con flecha de dirección a la izquierda y pulsando a continuación la tecla de confirmación.

Seleccione luego **save** con las teclas de navegación y guarde el valor ajustado pulsando la tecla de confirmación.

Selección de opciones

La opción deseada se ajusta con las teclas de navegación   y la tecla de confirmación .

3.7 Memoria de parámetros externa

La memoria de parámetros externa opcional – basada en un stick de memoria USB (versión 1.1 compatible) – está alojada en una caja de conectores externa que, una vez montada, cubre la interfaz de servicio USB (IP 65).

La memoria de parámetros externa ahorra tiempo al sustituir un equipo in situ, porque proporciona una copia del juego de parámetros actual del equipo. De esta forma no hace falta configurar manualmente el equipo sustituido.

El alcance del suministro de la memoria de parámetros externa abarca la caja de conectores con la tapa desmontable y el stick de memoria USB.



Para el montaje se debe desenroscar la tapa de la interfaz de servicio. Enroscar luego el elemento tubular en la conexión USB del equipo, insertar la memoria USB en la conexión y cerrar la caja de conectores con la tapa para garantizar el índice de protección IP 65.

4 Funciones

Generalidades

La conectividad del bus de campo = i integrada en los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i permite utilizar sistemas de identificación que no necesitan una unidad de conexión o pasarelas. La interfaz del bus de campo incorporada simplifica en gran medida el manejo. Gracias al concepto plug & play se logra una cómoda interconexión en la red y una puesta en marcha muy sencilla conectando directamente el bus de campo respectivo, y toda la parametrización se lleva a cabo sin software adicional.

Para la decodificación de los códigos de barras los lectores de la serie BCL 600i ofrecen el acreditado decodificador CRT con tecnología de reconstrucción de códigos:

La acreditada tecnología de reconstrucción de códigos (CRT) hace posible que los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i lean códigos de barras de poca altura, así como códigos de barras que tengan una imagen de impresión sucia o deteriorada.

Con ayuda del decodificador CRT también se pueden leer sin ningún problema los códigos de barras con un gran ángulo tilt (ángulo acimut o también ángulo de giro).



Figura 4.1: Posible alineación del código de barras

Para iniciar una operación de lectura cuando un objeto se encuentra en el campo de lectura, el equipo requiere una activación apropiada. De este modo en el equipo se abre una ventana de tiempo (puerta de lectura) para la operación de lectura, dentro de la cual el lector de códigos de barras tiene tiempo para registrar y decodificar un código de barras.

En el ajuste básico, la activación se efectúa mediante una señal externa del ciclo de lectura. Otras opciones de activación alternativas son los comandos online a través de la interfaz host o de la función autoReflAct. En el ajuste básico, la activación se efectúa mediante una señal externa del ciclo de lectura o a través del PROFIBUS. Otra posibilidad de activación alternativa es la función autoReflAct.

En el ajuste básico, la activación se efectúa mediante una señal externa del ciclo de lectura. Otras opciones de activación alternativas son los comandos online a través de la interfaz host o de la función autoReflAct. En la lectura, el equipo obtiene además otros datos útiles para el diagnóstico, que también se pueden transmitir al host. La calidad de la lectura se puede comprobar usando el modo de ajuste integrado en la herramienta webConfig.

El display en varios idiomas y dotado de teclas sirve para manejar el equipo y para la visualización. Además, dos LEDs aportan información visualmente sobre el estado operativo en que se encuentra el equipo.

A las cuatro entradas/salidas conmutadas SWIO 1 ... SWIO 4 de configuración libre se les pueden asignar diferentes funciones; estas entradas/salidas dirigen, por ejemplo, la activación del equipo o equipos externos tales como un PLC.

Los mensajes del sistema, de aviso y de errores proporcionan soporte en la configuración/búsqueda de errores durante la puesta en marcha y los procesos de lectura.

4.1 autoRefIAct

autoRefIAct significa **automatic Reflector Activation** y permite la activación sin necesidad de sensores adicionales. Con ella, el escáner mira con un haz de exploración reducido hacia el reflector colocado detrás de la vía de transporte. Mientras el escáner apunta al reflector, la puerta de lectura permanece cerrada. No obstante, si el reflector es tapado por un objeto, por ejemplo por un recipiente con etiqueta con código de barras, el escáner activa la lectura y se lee la etiqueta situada en el recipiente. En cuanto la visibilidad del escáner hacia el reflector queda libre termina la lectura y el haz de exploración se vuelve a reducir hacia el reflector. La puerta de lectura está cerrada.



Encontrará un reflector adecuado en los accesorios, más reflectores disponibles a pedido.



Figura 4.2: Disposición del reflector para autoRefIAct

La función autoRefIAct simula una barrera optoelectrónica con el haz de exploración, con lo que permite la activación sin sensores adicionales.

4.2 autoConfig

Con la función autoConfig, el equipo ofrece al usuario, que sólo desea leer simultáneamente un único tipo de código (simbología) con un número de dígitos, una posibilidad de configuración extremadamente sencilla y confortable.

Después del inicio de la función autoConfig por medio del display, la entrada conmutada o desde un control de nivel superior, basta introducir en el campo de lectura del equipo una etiqueta de código de barras con el tipo de código deseado y el número de dígitos.

A continuación, se detectarán y decodificarán los códigos de barras con el mismo tipo de código y número de dígitos.



¡Los ajustes efectuados mediante el display o la herramienta de configuración webConfig, etc. sólo tienen prioridad sobre los parámetros activados en PROFINET-IO con carácter transitorio, y son sobrescritos al realizar la integración en PROFINET-IO, o al desactivar la habilitación de parámetros!

El Profibus Controller (PLC) administra y parametriza exclusivamente los ajustes del equipo para la operación del equipo en Profibus. ¡Aquí deben realizarse modificaciones permanentes!

Informaciones más detalladas al respecto, vea capítulo 10 «Puesta en marcha - Configuración».

5 Sistemas de lectura

5.1 Escáner lineal (single line)

Una línea (línea de exploración) explora la etiqueta. Debido al ángulo de apertura el ancho del campo de lectura varía en función de la distancia de lectura. Mediante el movimiento del objeto se transporta automáticamente el código de barras a través de la línea de exploración.

La tecnología de fragmentos de códigos incorporada permite girar el código de barras (ángulo tilt) dentro de unos ciertos límites, que dependen de la velocidad de transporte, de la velocidad de exploración del escáner y de las propiedades del código de barras.

Campos de aplicación del escáner lineal

El escáner lineal se emplea:

- Cuando las barras del código están impresas longitudinalmente con respecto a la dirección de transporte ('disposición de tipo escalera').
- Cuando las barras del código tienen una longitud muy corta.
- Cuando el código de tipo escalera está girado con respecto a la posición vertical (ángulo tilt).
- Cuando las distancias de lectura son grandes.



Figura 5.1: Principio de barrido del escáner lineal

5.2 Escáner lineal con espejo oscilante

El espejo oscilante alinea la línea de exploración perpendicularmente a la dirección de exploración y hacia ambos lados con una frecuencia de oscilación ajustable. Así, el equipo también puede buscar códigos de barras en superficies mayores. La altura del campo de lectura (y la longitud de la línea de exploración útil para la evaluación) depende de la distancia de lectura, en razón del ángulo de apertura del espejo oscilante.

Campos de aplicación del escáner lineal con espejo oscilante

En el escáner lineal con espejo oscilante se pueden ajustar la frecuencia de la oscilación, la posición de inicio/stop, etc. Se utiliza en los siguientes casos:

- Cuando la posición de la etiqueta no es fija, por ejemplo en paletas; así se pueden detectar diferentes etiquetas en distintas posiciones.
- Cuando las barras del código están impresas transversalmente a la dirección de transporte («disposición de tipo vallado»).
- Cuando se lee estando parado.
- Cuando se gira el código de barras con respecto a la posición horizontal.
- Cuando las distancias de lectura son grandes.
- Cuando se tiene que cubrir una gran área de lectura (ventana de lectura).



Figura 5.2: Principio de barrido del escáner lineal con suplemento de espejo oscilante

5.3 Lectura omnidireccional

Para leer en un objeto con códigos de barras orientados aleatoriamente se necesitan como mínimo 2 lectores de códigos de barras. Cuando el código de barras con la longitud de sus barras no está impreso sobrecuadrado, es decir, longitud de barras > longitud del código, se requieren lectores de códigos de barras con tecnología de reconstrucción de códigos (CRT) integrada.

Figura 5.3: Configuración esquemática para la lectura omnidireccional

5.4 Leuze multiScan over Ethernet/PROFINET

Con el modo de trabajo multiScan over Ethernet/PROFINET se combinan lógicamente distintas lecturas de códigos de barras de varios escáneres de códigos de barras aportando un único resultado de la decodificación. Esto se aplica, por ejemplo, en una instalación de transporte de paletas en la que la etiqueta puede estar colocada a la derecha o a la izquierda, por lo cual se necesitarían dos estaciones lectoras. Pero para que el host no tenga que procesar un resultado de decodificación y un «no read» (es decir, siempre dos lecturas para cada paquete), los equipos se disponen en el modo multiScan de forma que de las dos estaciones lectoras solamente se le transmita una lectura al host, lectura que procede del maestro multiScan.



¡De esta forma, la red de escáneres se muestra cara al exterior (es decir, cara al host) igual que un único lector de códigos de barras!

Con este fin se interconectan un maestro multiScan y uno o varios esclavos multiScan a través de Ethernet/PROFINET.

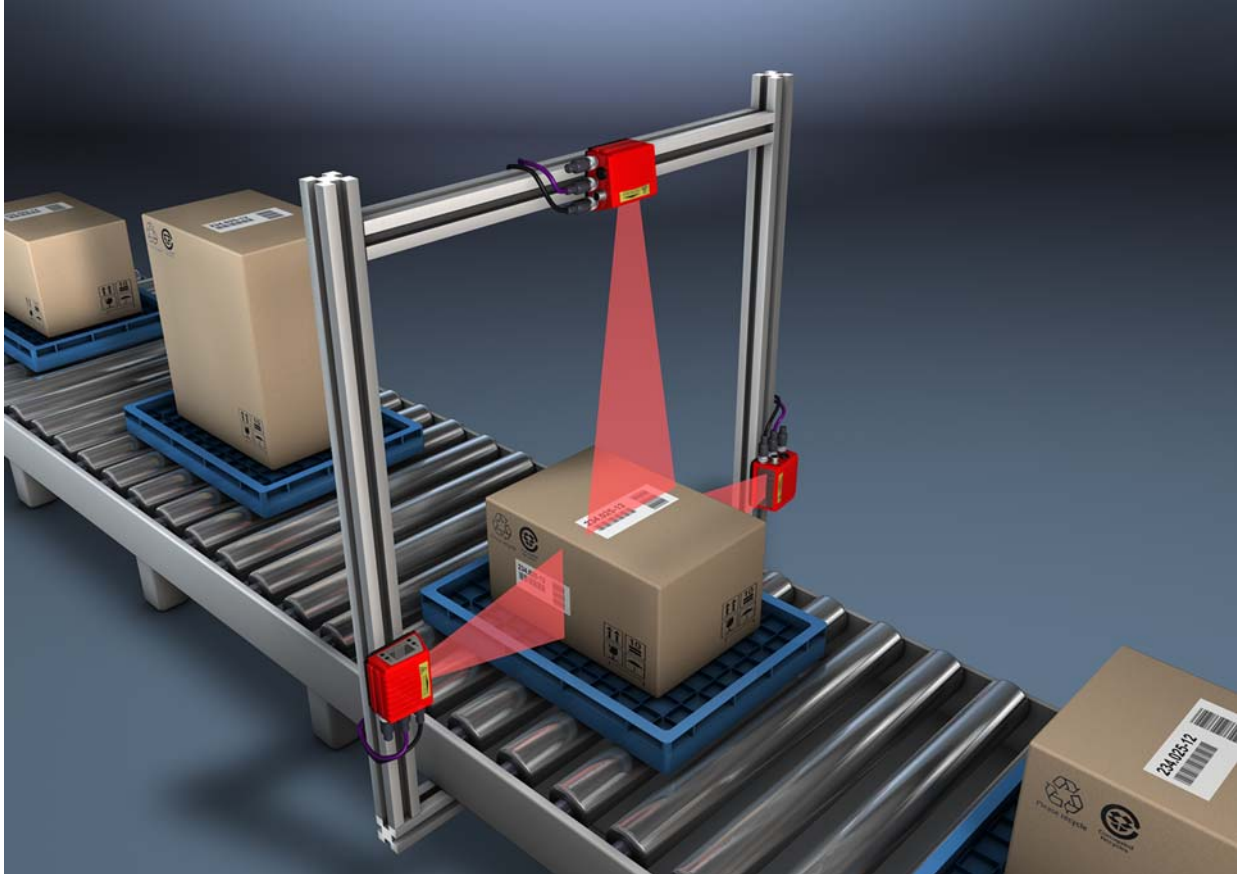


Figura 5.4: Disposición de los escáneres en la función multiScan



¡La función multiScan para Ethernet/PROFINET se puede aplicar entre un mínimo de 2 y un máximo de 32 equipos!

6 Montaje

Los lectores de códigos de barras se pueden montar de formas diferentes:

- Con dos tornillos M4x6 en la parte posterior del equipo, o con cuatro tornillos M4x6 en la parte inferior del equipo (vea figura 3.2).
- Con una pieza de fijación BT 56 en las dos ranuras de fijación (vea figura 15.3).
- Con una pieza de fijación BT 59 en las dos ranuras de fijación (vea figura 15.4).

6.1 Disposición del equipo

6.1.1 Elección del lugar de montaje

Para elegir el lugar de montaje se deben tener en cuenta una serie de factores:

- Tamaño, alineación y tolerancia de la posición del código de barras con respecto al objeto a detectar.
- El campo de lectura del equipo dependiendo del ancho de módulo del código de barras.
- Las distancias de lectura mínima y máxima resultantes del respectivo campo de lectura (vea capítulo 15.4 «Curvas del campo de lectura/datos ópticos»/).
- Las longitudes admisibles de los cables entre el equipo y el sistema host, de acuerdo con la interfaz utilizada.
- El momento apropiado para la emisión de los datos. El equipo debe colocarse de forma que, teniendo en cuenta el tiempo necesario para procesar los datos y la velocidad de la cinta transportadora, quede bastante tiempo para poder iniciar operaciones de clasificación aplicando los datos leídos, por ejemplo.
- El display y el panel de servicio deben estar bien visibles y accesibles.
- Se debe poder acceder fácilmente a la interfaz USB para la configuración y la puesta en marcha con la herramienta webConfig.
- El cumplimiento de las condiciones ambientales admisibles (humedad, temperatura).
- El posible ensuciamiento de la ventana de lectura debido al escape de líquidos, el rozamiento de cartónes o los residuos de material de embalaje.
- Mínimo peligro posible para el equipo por impactos mecánicos o por piezas que se atasquen.
- Posible influjo de la luz externa (sin luz solar directa ni reflejada por el código de barras).



En el escáner lineal, la salida del haz del equipo tiene lugar en paralelo a la base de la carcasa, con el espejo oscilante la salida es perpendicular a la base de la carcasa. La parte inferior de la carcasa es la superficie negra.

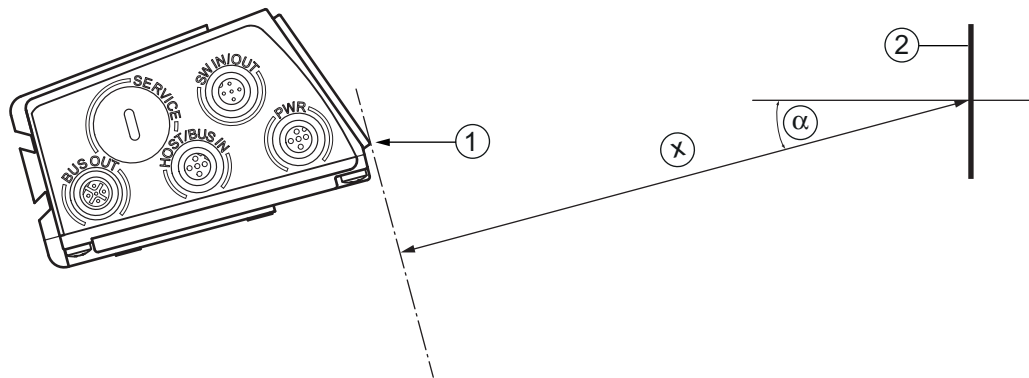
Se obtendrán los mejores resultados en la lectura cuando:

- El equipo esté montado de forma que el haz de exploración incida en el código de barras con un ángulo de inclinación mayor que $\pm 10^\circ \dots 15^\circ$ con respecto a la vertical.
- La distancia de lectura quede en la zona central del campo de lectura.
- Las etiquetas con los códigos de barras tengan una impresión de buena calidad y un buen contraste.
- No use etiquetas brillantes.
- No haya irradiación solar directa.

6.1.2 Evitar la reflexión total – escáner lineal

¡Para evitar la reflexión total del haz de exploración es necesario que la etiqueta con el código de barras tenga un ángulo de inclinación mayor que $\pm 10^\circ \dots 15^\circ$ con respecto a la vertical (vea figura 6.1)!

Las reflexiones totales se producen siempre que la luz láser del lector de códigos de barras incide sobre la superficie del código directamente a 90° . ¡La luz reflejada por el código de barras en línea recta puede sobreexcitar el lector de códigos de barras y causar que no se lean todos los códigos!



- 1 Posición cero
- 2 Código de barras
- x Distancia según las curvas del campo de lectura
- a $\pm 10 \dots 15^\circ$

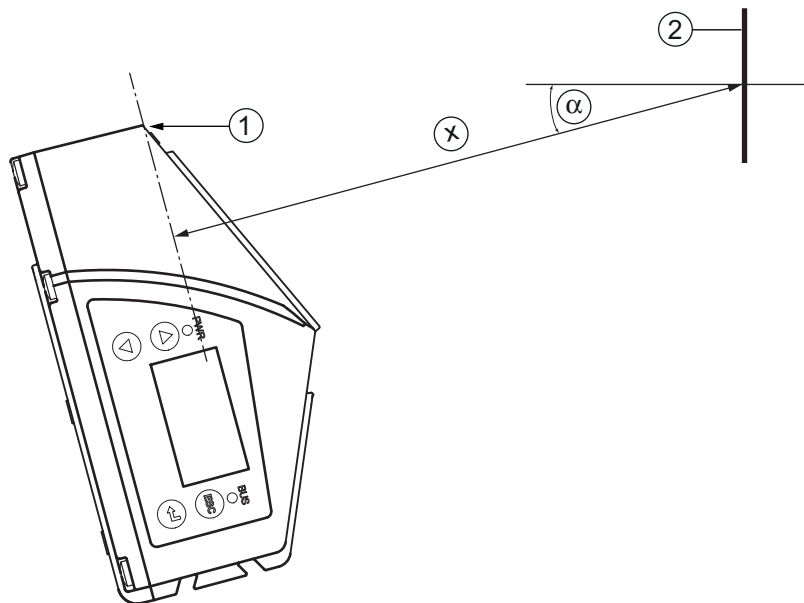
Figura 6.1: Reflexión total – escáner lineal

6.1.3 Evitar la reflexión total – escáner con espejo oscilante

En el equipo con espejo oscilante, el haz láser sale a 90° con respecto a la vertical.

Además debe tenerse en cuenta el rango de oscilación de $\pm 20^\circ$.

¡Es decir, para estar seguro y evitar la reflexión total, el equipo con espejo oscilante debe inclinarse $20^\circ \dots 30^\circ$ hacia abajo o hacia arriba!



- 1 Posición cero
- 2 Código de barras
- x Distancia según las curvas del campo de lectura
- a $\pm 25^\circ$

Figura 6.2: Reflexión total – Escáner con espejo oscilante

6.1.4 Ángulos de lectura posibles entre el equipo y el código de barras

La alineación óptima del equipo se consigue cuando la línea de exploración barre las barras del código casi con un ángulo recto (90°). Deben tenerse en cuenta los posibles ángulos de lectura que pueden darse entre la línea de exploración y el código de barras (vea figura 6.3).



- a Ángulo acimut (tilt)
 - b Ángulo de inclinación (pitch)
 - g Ángulo de giro (skew)
- Para evitar la reflexión total, el ángulo de giro g (skew) debería ser mayor que 10 °

Figura 6.3: Ángulos de lectura con el escáner lineal

6.2 Montaje de la memoria de parámetros externa

- ✚ Retire la cubierta de la conexión USB en el equipo.
- ✚ Inserte la memoria USB en la conexión USB y cierre esta con la caja de conectores para garantizar el índice de protección IP 65.

La inserción de una memoria USB puede realizarse con o sin la tensión de alimentación conectada del equipo.

- Después de insertar la memoria USB y con la tensión de alimentación conectada, aparece el siguiente mensaje en el display.
Stick de memoria conectado: ¿Quiere exportar la configuración interna?

- ✚ Seleccione OK con las teclas de navegación (▲▼) y active con la tecla de confirmación (↵).

La configuración se transfiere ahora a la memoria de parámetros externa y se actualiza de inmediato en caso de producirse a partir de ahora cambios en la configuración a través del display o los comandos online.

- La indicación de MS debajo de la dirección del equipo indica que la memoria USB está correctamente conectada y está lista para funcionar.

Sustitución de un equipo defectuoso

- ✚ Desinstale el equipo averiado
- ✚ Elimine la memoria de parámetros externa del equipo averiado desenroscando la cubierta de protección.
- ✚ Monte la memoria de parámetros externa en el nuevo equipo.
- ✚ Instale el nuevo equipo y póngalo en funcionamiento.

Ahora aparece de nuevo el siguiente mensaje en el display:

- Stick de memoria conectado: ¿Quiere exportar la configuración interna?

🖱 Seleccione Cancel con las teclas de navegación   y active con la tecla de confirmación .



Es importante que seleccione aquí en todos los casos Cancel, ya que de lo contrario se perderá la configuración en la memoria de parámetros externa.

La configuración se extrae ahora de la memoria de parámetros externa y el equipo podrá utilizarse inmediatamente sin tener que configurar nada más.

7 Conexión eléctrica

⚠ ATENCIÓN

- ✋ ¡No abra nunca el equipo! De lo contrario existirá el peligro de que la radiación láser salga del equipo de forma descontrolada. La carcasa del equipo no contiene ninguna pieza que el usuario deba ajustar o mantener.
- ✋ Antes de la conexión asegúrese de que la tensión de alimentación coincida con el valor en la placa de características.
- ✋ La conexión del equipo y la limpieza deben ser realizadas únicamente por un electricista cualificado.
- ✋ Tenga en cuenta que la conexión de tierra funcional (FE) debe ser correcta. Únicamente con una tierra funcional debidamente conectada queda garantizado un funcionamiento exento de perturbaciones.
- ✋ Si no se pueden eliminar las perturbaciones, el equipo ha de ser puesto fuera de servicio y protegido contra una posible operación casual.

⚠ ATENCIÓN

En aplicaciones UL está permitido el uso exclusivamente en circuitos de Class 2 según NEC (National Electric Code). Los lectores de códigos de barras están diseñados con la clase de seguridad III para la alimentación con PELV (Protective Extra Low Voltage: pequeña tensión de protección con separación segura).

⚠ ATENCIÓN

¡El índice de protección IP 65 se alcanza solamente con enchufes atornillados o bien con tapaderas atornilladas!

7.1 Visión general

El equipo dispone de cuatro conectores/hembrillas M12, con codificación A y D, así como una hembrilla USB del tipo A.

Allí se conecta la alimentación de tensión (PWR) y las cuatro entradas/salidas libremente parametrizables (SW IN/OUT o PWR).

Con HOST / BUS IN se dispone de una interfaz PROFINET-IO para conectar al sistema host.

Gracias a la función switch del equipo se dispone de una segunda interfaz PROFINET-IO BUS OUT para el establecimiento de una red de escáner (topología lineal).

Una conexión USB sirve como interfaz de SERVICE.

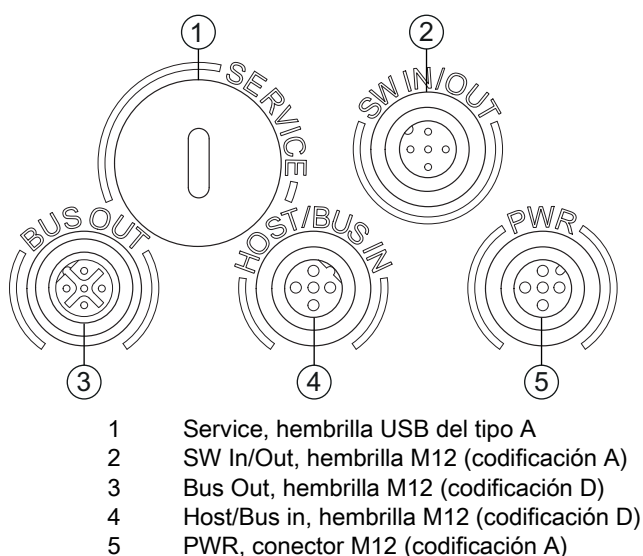


Figura 7.1: Conexiones del equipo

Alimentación de tensión y entradas/salidas de conmutación

La alimentación de tensión (10 ... 30 V CC) se enchufa en el conector macho M12 PWR.

En el conector M12 PWR y en la hembra M12 SW IN/OUT hay 4 entradas/salidas libremente programables para la adaptación personalizada a la aplicación (vea capítulo 7.2, vea capítulo 7.4).

Funcionamiento monopuesto en la red Ethernet

Para el funcionamiento monopuesto del equipo, la interfaz host del sistema de nivel superior se conecta en HOST/BUS IN. Con ello es posible una estructura en estrella (estructura Ethernet). Observe que la elección del protocolo sea correcta para los componentes conectados.

Funcionamiento en red en la red Ethernet

En el funcionamiento en red, el sistema de nivel superior (PC/PLC) se conecta a la interfaz host del equipo. Con ayuda del switch integrado en el equipo, el establecimiento del bus hacia el siguiente nodo, por ej. otro equipo, puede tener lugar directamente a través de la hembra BUS OUT.



El equipo no tiene ningún servidor DHCP. Asegúrese de que cada nodo en la red Ethernet tenga su dirección IP propia e inequívoca. Esto puede realizarse mediante un servidor DHCP en el sistema de nivel superior o mediante la asignación manual de direcciones.

7.2 PWR – Alimentación de tensión y entrada/salida conmutada 3 y 4

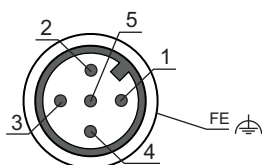


Figura 7.2: PWR, conector M12 (codificación A)

Tabla 7.1: Asignación de pines PWR

Pin	Nombre	Observación
1	VIN	Tensión de alimentación positiva: +10 ... +30 V CC
2	SWIO_3	Entrada/salida conmutada configurable 3
3	GND	Tensión de alimentación negativa 0 V CC
4	SWIO_4	Entrada/salida conmutada configurable 4
5	FE	Tierra funcional
Rosca	FE	Tierra funcional (carcasa)

Tensión de alimentación

Conexión de la tierra funcional FE

⚠ Asegúrese de que la conexión de tierra funcional (FE) sea correcta. Únicamente con una tierra funcional debidamente conectada queda garantizado un funcionamiento exento de perturbaciones. Todas las perturbaciones eléctricas (acoplamientos CEM) se derivan a través de la conexión de tierra funcional.

Entrada/salida conmutada

El equipo tiene 4 entradas y salidas conmutadas SWIO_1 ... SWIO_4 optodesacopladas que pueden programarse libremente.

Con las entradas se pueden activar distintas funciones internas del equipo (decodificación, autoConfig, etc.). Las salidas sirven para indicar el estado del equipo y para llevar a cabo funciones externas independientemente del control de nivel superior.

Las dos entradas/salidas, SWIO_1 y SWIO_2, están en la hembrilla M12 SW IN/OUT (vea capítulo 7.4). Las otras dos entradas/salidas (SWIO_3 y SWIO_4) de parametrización libre están en el conector macho M12 PWR.

A continuación describiremos el circuito externo de la entrada o de la salida, respectivamente. Para encontrar la respectiva asignación de las funciones para las entradas/salidas vea capítulo 10.

Función como entrada conmutada

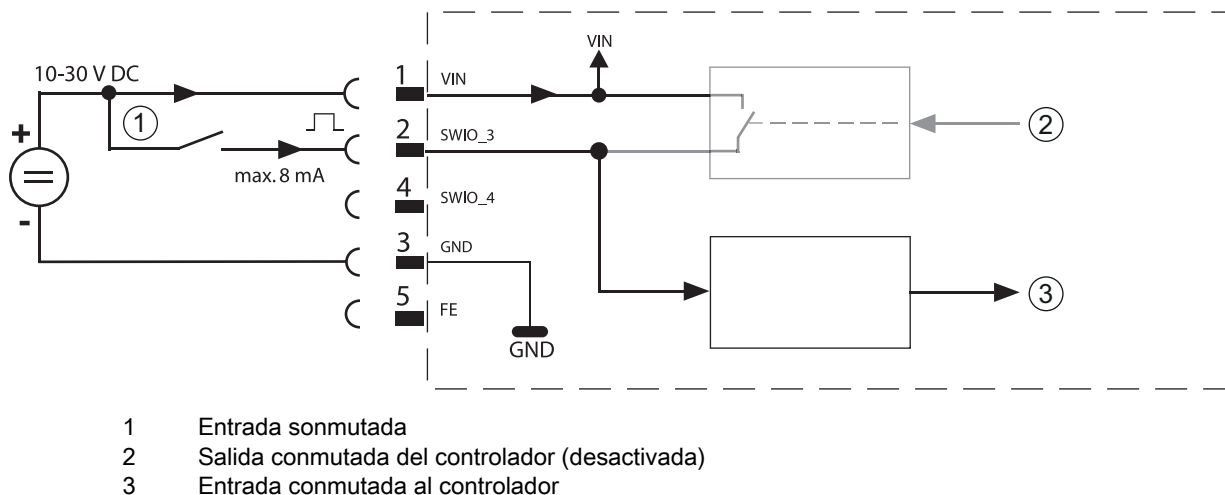


Figura 7.3: Esquema de conexiones entrada conmutada SWIO_3 y SWIO_4

Si quiere usar un sensor con conector M12 estándar, tenga en cuenta lo siguiente:

Los pines 2 y 4 no pueden operar como salida conmutada cuando al mismo tiempo están conectados en esos pines sensores que operan como entrada.

Ejemplo: Si la salida invertida del sensor está en el pin 2, y al mismo tiempo está parametrizado el pin 2 del lector de códigos de barras como salida (y no como entrada), la salida conmutada funcionará mal.

ATENCIÓN

¡La máxima corriente de entrada no debe sobrepasar 8 mA!

Función como salida conmutada

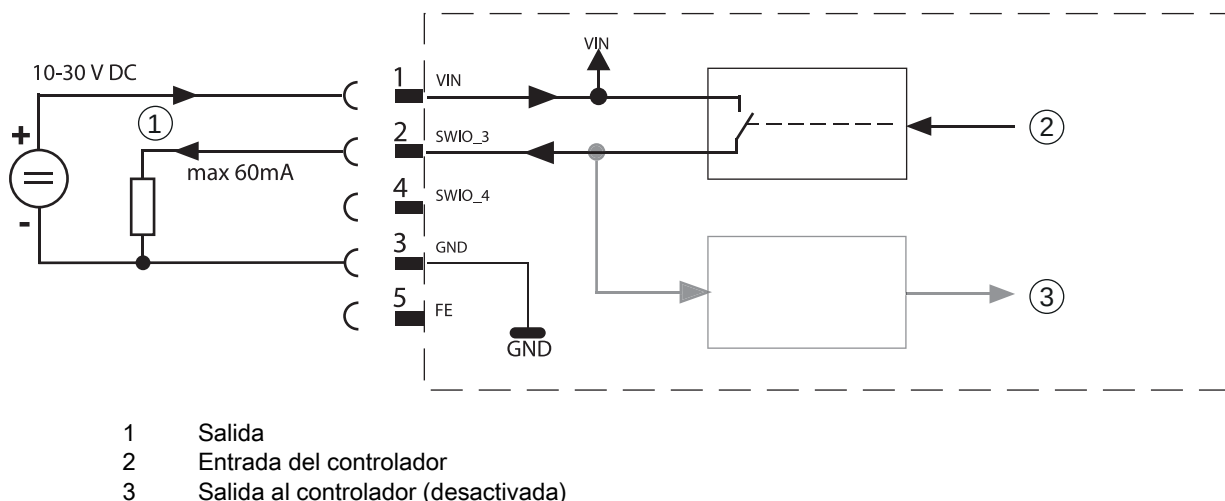


Figura 7.4: Esquema de conexiones salida conmutada SWIO_3/SWIO_4

AVISO

¡Cada salida conmutada parametrizada esta protegida contra cortocircuitos! ¡Someta a la respectiva salida conmutada del equipo en el funcionamiento normal como máximo a una carga de 60 mA con +10 ... +30 V CC!



Las dos entradas/salidas conmutadas SWIO_3 y SWIO_4 están parametrizadas de serie de tal forma que la entrada SWIO_3 activa la puerta de lectura, y la salida SWIO_4 conmuta en caso de «No Read».

7.3 SERVICE – Interfaz USB (tipo A)

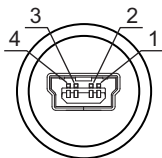


Figura 7.5: Service, USB, tipo A

Tabla 7.2: Asignación de pines de la interfaz USB para SERVICE

Pin	Nombre	Observación
1	VB	Tensión de alimentación positiva +5 V CC
2	D-	Data -
3	D+	Data -
4	GND	Masa (Ground)

AVISO

¡La tensión de alimentación de +5 V CC de la interfaz USB puede someterse como máximo a una carga de 200 mA!

➤ Asegúrese de que el blindaje es suficiente.

Es indispensable que todo el cable de conexión esté blindado conforme a las especificaciones USB. El cable no debe tener más de 3 m de longitud.

➤ Utilice el cable USB de servicio específico de Leuze (vea capítulo 16 «Indicaciones de pedido y accesorios») para la conexión y la parametrización mediante un PC de servicio.

AVISO

IP 65 se alcanza solamente con enchufes atornillados o bien con tapaderas atornilladas. Como alternativa, también se puede conectar en la interfaz de servicio USB una memoria de parámetros certificada por Leuze electronic GmbH + Co. en forma de stick de memoria USB. Con este stick de memoria también queda garantizado el índice de protección IP 65.

7.4 SW IN/OUT - Entrada/salida conmutada

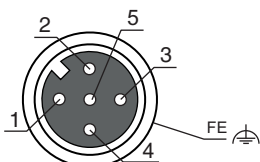


Figura 7.6: SW IN/OUT, hembra M12 (codificación A)

Tabla 7.3: Ocupación de pines SW IN/OUT

Pin	Nombre	Observación
1	VOUT	Alimentación de tensión para sensores (VOUT idéntica a VIN en PWR IN)
2	SWIO_1	Entrada/salida conmutada configurable 1
3	GND	GND para los sensores
4	SWIO_2	Entrada/salida conmutada configurable 2
5	FE	Tierra funcional
Rosca	FE	Tierra funcional (carcasa)

El equipo tiene 4 entradas y salidas conmutadas SWIO_1 ... SWIO_4 optodesacopladas que pueden programarse libremente.

Las dos entradas/salidas, SWIO_1 y SWIO_2, están en la hembrilla M12 SW IN/OUT. Las otras dos entradas/salidas (SWIO_3 y SWIO_4) de parametrización libre están en el conector macho M12 PWR (vea capítulo 7.4).

A continuación describiremos el circuito externo de la entrada o de la salida, respectivamente. Para encontrar la respectiva asignación de las funciones para las entradas/salidas vea capítulo 10.

Función como entrada conmutada

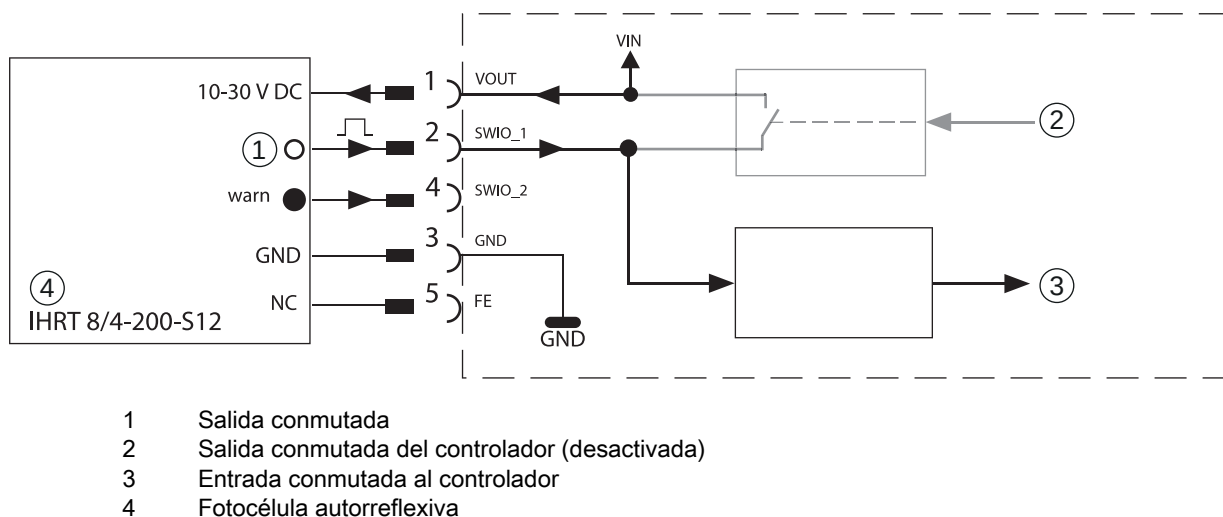


Figura 7.7: Esquema de conexiones entrada conmutada SWIO 1 y SWIO 2

AVISO

Si quiere usar un sensor con conector M12 estándar, tenga en cuenta lo siguiente: Los pines 2 y 4 no pueden operar como salida cuando al mismo tiempo están conectados en esos pines sensores que operan como entrada. Ejemplo: Si la salida invertida del sensor está en el pin 2, y al mismo tiempo está parametrizado el pin 2 del lector de códigos de barras como salida (y no como entrada), la salida conmutada funcionará mal.

AVISO

¡La máxima corriente de entrada no debe sobrepasar 8 mA!

Función como salida conmutada

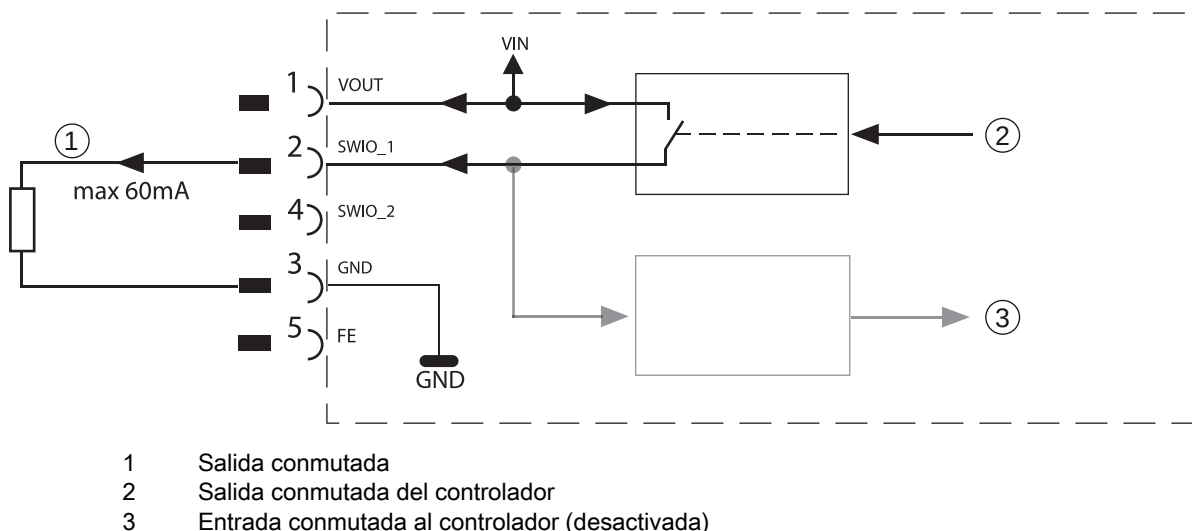


Figura 7.8: Esquema de conexiones salida conmutada SWIO_1/SWIO_2

AVISO

¡Cada salida conmutada parametrizada está protegida contra cortocircuitos! ¡Someta a la respectiva salida conmutada del equipo en el funcionamiento normal como máximo a una carga de 60 mA con +10 ... +30 V CC!



Las dos entradas/salidas, SWIO_1 y SWIO_2, están parametrizadas de forma estándar para operar como entrada. La entrada SWIO_1 activa la función Inicio puerta de lectura y la entrada SWIO_2 activa la función Teach-In del código de referencia.

Las funciones de cada entrada/salida conmutada se programan a través del display, o mediante la parametrización en la herramienta webConfig, dentro de la rúbrica «Entrada» o «Salida», respectivamente (vea capítulo 10 «Puesta en marcha - Configuración»).

7.5 HOST / BUS IN

El equipo dispone de una interfaz Ethernet como interfaz host.

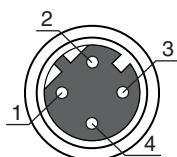


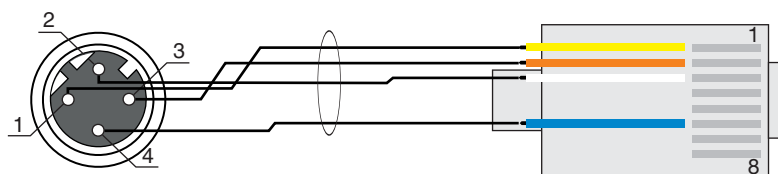
Figura 7.9: Host/Bus IN, hembra M12 (codificación D)

Tabla 7.4: Ocupación de pines HOST/BUS IN

Pin	Nombre	Observación
1	TD+	Transmit Data +
2	RD+	Receive Data +
3	TD-	Transmit Data -
4	RD-	Receive Data -
Rosca	FE	Tierra funcional (carcasa)

Para la conexión host del equipo utilice preferentemente los cables preconfeccionados «KB ET - ... - SA-RJ45» (vea tabla 16.3).

Asignación de cables Ethernet



1 Cable par trenzado

Figura 7.10: Asignación de cables HOST / BUS IN en RJ-45

AVISO

Asegúrese de que el blindaje es suficiente. El cable de conexión completo tiene que estar blindado y puesto a tierra. Los hilos RD+/RD- y TD+/TD- deben estar cableados por parejas. Utilice cables CAT 5 para la conexión.

7.6 BUS OUT

Para establecer una red Ethernet con varios nodos en topología lineal, el equipo dispone de otra interfaz Ethernet. El uso de esta interfaz reduce drásticamente el empleo de cables, ya que sólo el primer BCL 608i requiere una conexión directa al switch, a través del cual se comunica con el host. Todos los demás BCL 608i se conectan en serie al primer BCL 608i (vea figura 7.13).

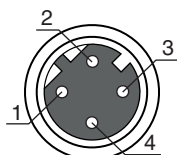


Figura 7.11: Hembrilla M12 (codificación D)

Tabla 7.5: Asignación de pines BUS OUT

Pin	Nombre	Observación
1	TD+	Transmit Data +
2	RD+	Receive Data +
3	TD-	Transmit Data -
4	RD-	Receive Data -
Rosca	FE	Tierra funcional (carcasa)

Para la conexión de dos equipos utilice preferentemente los cables preconfeccionados «KB ET - ... - SSA» (vea tabla 16.3).

En caso de que utilice cables autoconfeccionados, tenga en cuenta las siguientes indicaciones:

AVISO

Asegúrese de que el blindaje es suficiente. El cable de conexión completo tiene que estar blindado y puesto a tierra. Los cables de señales deben estar cableados por parejas. Utilice cables CAT 5 para la conexión.



Para un equipo como equipo monopuesto o como último nodo en una topología lineal no se requiere una terminación en la hembrilla BUS OUT.

7.7 Topologías Ethernet

Para la conexión a diversos sistemas de bus de campo, tales como PROFIBUS DP, PROFINET-IO o Ethernet, se dispone de diferentes variantes del BCL 600i.

El BCL 608i está concebido como equipo Ethernet (según IEEE 802.3) con una tasa de baudios estándar de 10/100 Mbit. A cada equipo se le asigna una MAC-ID fija por parte del fabricante que no se puede modificar. El equipo se adapta automáticamente a las velocidades de transmisión de 10 Mbit/s (10Base T) y 100 Mbit/s (10Base TX) y dispone de las funciones Auto-Negotiation y Auto-Crossover.

Para la conexión eléctrica de la tensión de alimentación, de la interfaz y de las entradas y salidas el equipo dispone de varios conectores M12 macho/hembra.

El equipo soporta los siguientes protocolos y servicios:

- TCP / IP (cliente/servidor)
- UDP
- DHCP
- ARP
- PING

Para la comunicación con el sistema host de nivel superior, se debe elegir el correspondiente protocolo TCP/IP (modo cliente/servidor) o UDP.

Ethernet – topología de estrella

El equipo puede utilizarse como equipo individual (monopuesto) en una topología de estrella Ethernet con dirección IP individual.

La dirección IP se puede configurar de forma fija a través del display o la herramienta webConfig, o bien de forma dinámica a través de un servidor DHCP.

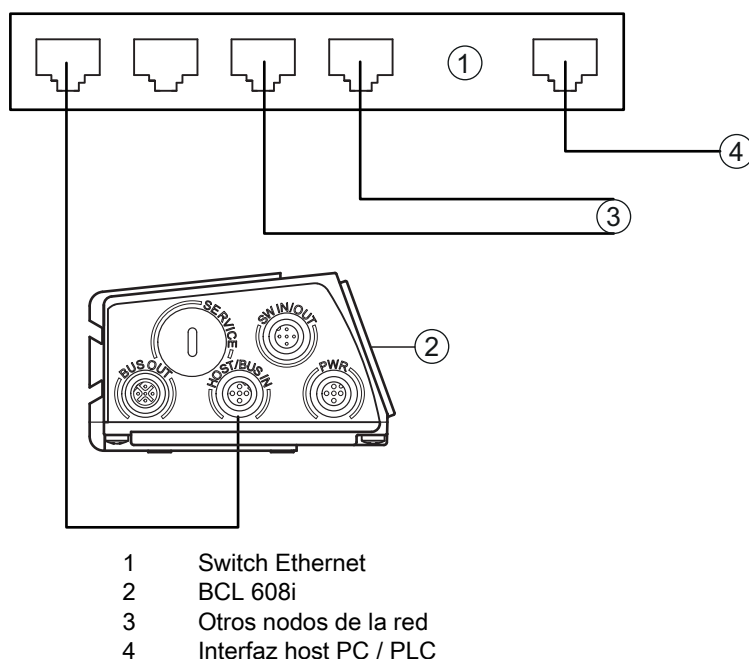


Figura 7.12: Ethernet en topología de estrella

Ethernet en topología lineal

La evolución innovadora del equipo con funcionalidad switch integrada ofrece la posibilidad de interconectar varios lectores de códigos de barras de este tipo sin una conexión directa a un switch. Con ello, es posible la conexión tanto en la clásica topología de estrella como en la topología lineal.

Gracias a ello se consigue cablear la red fácil y económicamente, ya que el enlace de red se interconecta simplemente de un esclavo al siguiente.

Cada nodo en esta red necesita su propia dirección IP inequívoca que se le debe asignar por display o la herramienta webConfig. Como alternativa, también se puede utilizar el procedimiento DHCP.

La longitud máxima de un segmento (conexión del hub con el último nodo) está limitado a 100 m.

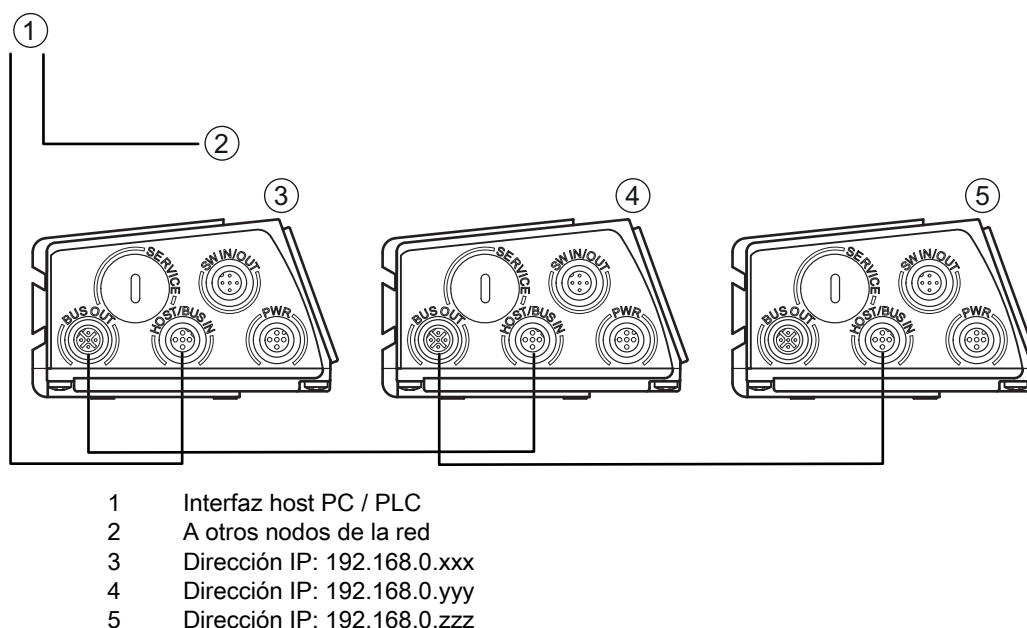


Figura 7.13: Ethernet en topología lineal

7.7.1 Cableado Ethernet

Para el cableado debe utilizarse un cable Ethernet Cat. 5.

Para la conexión en el equipo se encuentra disponible un adaptador «KDS ET M12 / RJ 45 W - 4P», que se puede insertar en el cable de red estándar.

En caso de que no se vaya a utilizar ningún cable de red estándar (por ej. porque el índice de protección IP no es suficiente, etc.), puede emplear en el lado del equipo los cables autoconfeccionables «KB ET - ... - SA» (vea tabla 16.3).

La conexión entre los equipos individuales en una topología lineal tiene lugar con el cable «KB ET - ... - SSA» (vea tabla 16.3).

Para longitudes de cables no suministrables puede naturalmente autoconfeccionarse su propio cable. Cuando lo haga, procure unir respectivamente TD+ en el conector M12 con RD+ en el conector RJ-45 y TD- en el conector M12 con RD- en el conector RJ-45, etc.



Use los conectores/hembrillas recomendados o las líneas confeccionadas (vea capítulo 16 «Indicaciones de pedido y accesorios»).

7.8 Longitudes de los cables y blindaje

Deben observarse las siguientes longitudes máximas de los cables y los siguientes tipos de blindaje:

Tabla 7.6: Longitudes de los cables y blindaje

Conexión	Interfaz	Máx. longitud de cable	Blindaje
BCL – Service	USB	3 m	Blindaje indispensable según especificación USB
BCL – Host	PROFINET-IO RT	100 m	Blindaje indispensable
Red desde el primer BCL hasta el último BCL	PROFINET-IO RT	La longitud de segmento máxima no debe rebasar los 100 m en 100Base-TX Twisted Pair (min. Cat. 5)	Blindaje indispensable

Conexión	Interfaz	Máx. longitud de cable	Blindaje
BCL – fuente de alimentación		30 m	No necesario
Entrada conmutada		10 m	No necesario
Salida conmutada		10 m	No necesario

8 Descripción de los menús

Después de conectar el lector de códigos de barras a la tensión se muestra por unos segundos una pantalla de arranque. Luego, el display muestra la ventana de lectura del código de barras con todas las informaciones de estado.

8.1 Los menús principales

Con las teclas de navegación   el usuario se desplaza por el menú. La selección deseada se activa con la tecla de confirmación .

Información de equipo	Con esta opción de menú obtendrá informaciones detalladas sobre • Modelo de equipo • Versión de software • Estado del hardware • Número de serie
Ajustes red	• Visualización de los ajustes de red Para más información vea capítulo «Ethernet».
Ventana de lectura del código de barras	• Visualización de la información del código de barras leído • Vista general del estado de las entradas/salidas conmutadas • Barras gráficas para la calidad de lectura del código de barras actual. Para más información vea capítulo «Indicaciones en el display».
Parámetro	• Parametrización del lector de códigos de barras Para más información vea capítulo 8.2 «Menú de parámetros».
Selección de idioma	• Selección del idioma del display Para más información vea capítulo 8.3 «Menú de selección de idioma».
Service	• Diagnóstico del escáner y mensajes de estado Para más información vea capítulo 8.4 «Menú Servicio».
Acciones	• Distintas funciones para la configuración del escáner y para el funcionamiento manual Para más información vea capítulo 8.5 «Menú Acciones».



El display solamente ofrece posibilidades de configuración limitadas. Los parámetros ajustables se describen en este capítulo. Sólo la herramienta webConfig ofrece posibilidades de configuración completas, que son ampliamente autoexplicativas. Para el uso de la herramienta webConfig, vea capítulo 9. Notas sobre la puesta en marcha usando la herramienta webConfig, vea capítulo 10.

8.2 Menú de parámetros

Administración parám.

El submenú Administración parám. sirve para bloquear y habilitar la introducción de parámetros en el display y para restablecer los valores predeterminados.

Tabla 8.1: Submenú Administración de parámetros

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
Habilitación de parámetros			OFF/ON El ajuste por defecto (OFF) protege de las modificaciones de parámetros involuntarias. Si la habilitación de parámetros está activada (ON) es posible modificar parámetros manualmente.	OFF
Parám. por defecto			Pulsar la tecla de confirmación tras seleccionar Parám. por defecto restablece todos los parámetros a sus ajustes por defecto sin más consultas de seguridad. Se ajusta inglés como idioma del display.	

Tabla decodificador

En el submenú Tabla decodificador se pueden guardar 4 definiciones de tipo de código distintas. Los códigos de barras leídos deben corresponder a una de las definiciones guardadas aquí para que puedan ser decodificadas.

Tabla 8.2: Submenú Tabla decodificadores

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
Máx. cant. etiquetas			Valor desde 0 a 64 El valor aquí ajustado indica cuántas etiquetas se deben detectar como máximo por puerta de lectura.	1
Decodificador 1	Simbología (Tipo de código)		Sin código Code 2/5i Code 39 Code 32 Code UPC Code EAN Code 128 EAN Addendum Codabar Code 93 GS1 DataBar Omnidirectional GS1 DataBar Limited GS1 DataBar Expanded Al ajustar en Sin código se desactivan el decodificador actual y todos los siguientes.	Code 2/5i
	Número de dígitos	Modo intervalo	Apagado/Encendido En posición Encendido los valores en el número de dígitos 1 y 2 definen el margen de números de caracteres que se van a leer.	OFF
		Número de dígitos 1	0 hasta 64 caracteres Primer número de caracteres decodificable o límite de margen inferior.	10
		Número de dígitos 2	0 hasta 64 caracteres Segundo número de caracteres decodificable o límite de margen superior.	0
		Número de dígitos 3	0 hasta 64 caracteres Tercer número de caracteres decodificable.	0
		Número de dígitos 4	0 hasta 64 caracteres Cuarto número de caracteres decodificable.	0
		Número de dígitos 5	0 hasta 64 caracteres Quinto número de caracteres decodificable.	0
	Seguridad de lectura		Valor desde 2 a 100 Cantidad necesaria de exploraciones para detectar con seguridad una etiqueta.	4
	Método de dígito de control		Estándar Sin verificación Según la simbología seleccionada para el decodificador (tipo de código) se pueden seleccionar aquí otros métodos de cálculo. Método de dígito de control empleado en la decodificación del código de barras leído. En Estándar se aplica el método de dígito de control previsto para el tipo de código correspondiente.	Estándar
	Transm. del dígito de control		Estándar No estándar Indica si el dígito de control se transmite. Estándar también significa que la transmisión se corresponde al estándar previsto para el tipo de código correspondiente.	Estándar

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
Decodificador 2	Simbología		Como decodificador 1	Code 39
	Número de dígitos	Modo intervalo	Apagado/Encendido	On
		Número de dígitos 1	0 hasta 64 caracteres	4
		Número de dígitos 2	0 hasta 64 caracteres	30
		Número de dígitos 3	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 4	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 5	0 hasta 64 caracteres	0
	Seguridad de lectura		Valor desde 2 a 100	4
	Método de dígito de control		Como decodificador 1	Estándar
	Transm. del dígito de control		Como decodificador 1	Estándar
Decodificador 3	Simbología		Como decodificador 1	Code 128
	Número de dígitos	Modo intervalo	Apagado/Encendido	On
		Número de dígitos 1	0 hasta 64 caracteres	4
		Número de dígitos 2	0 hasta 64 caracteres	63
		Número de dígitos 3	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 4	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 5	0 hasta 64 caracteres	0
	Seguridad de lectura		Valor desde 2 a 100	4
	Método de dígito de control		Como decodificador 1	Estándar
	Transm. del dígito de control		Como decodificador 1	Estándar

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
Decodificador 4	Simbología		Como decodificador 1	Code UPC
	Número de dígitos	Modo intervalo	Apagado/Encendido	OFF
		Número de dígitos 1	0 hasta 64 caracteres	8
		Número de dígitos 2	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 3	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 4	0 hasta 64 caracteres	0
		Número de dígitos 5	0 hasta 64 caracteres	0
	Seguridad de lectura		Valor desde 2 a 100	4
	Método de dígito de control		Como decodificador 1	Estándar
	Transm. del dígito de control		Como decodificador 1	Estándar

SWIO digital

En el submenú SWIO digital se configuran las 4 entradas/salidas del equipo.

Tabla 8.3: Submenú SWIO digital

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
E/S conmutada 1	Modo E/S		Entrada / Salida / Pasivo Determina la función de la entrada/salida conmutada 1. En pasivo la conexión está en 0 V cuando el parámetro Invertido se halla en Apagado y en +UB cuando el parámetro Invertido se halla en Encendido .	Entrada
	Entrada conmutada	Invertido	Apagado/Encendido Apagado = activación de la función de entrada conmutada con nivel High en la entrada conmutada Encendido = activación de la función de entrada conmutada con nivel Low en la entrada conmutada	OFF
		Tiempo de supresión de rebotes	Valor desde 0 a 1000 Tiempo en milisegundos que debe permanecer estable la señal de entrada.	5
		Retardo de conexión	Valor desde 0 a 65535 Tiempo en milisegundos entre el final del tiempo de supresión de rebotes y la activación de la función configurada abajo.	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535 Duración de activación mínima en milisegundos para la función abajo configurada.	0
		Retardo de desconexión	Valor desde 0 a 65535 Tiempo en milisegundos por el cual permanece activada la función abajo configurada tras la desactivación de la señal de entrada conmutada y tras transcurrir la duración de impulso.	0
		Función	No es función BCL600i P. lect. arranque/stop Puerta lect. stop Puerta lect. arranque Reprogr. código ref. Autoconfig inicio/stop La función aquí ajustada se ejecuta con la activación de la entrada conmutada.	P. lect. arranque/stop

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
	Salida conmutada	Invertido	Apagado/Encendido Apagado = salida conmutada activada con nivel High Encendido = salida conmutada activada con nivel Low	OFF
		Retardo de señal	Valor desde 0 a 65535 Tiempo en milisegundos entre la función de activación y la conexión de la salida conmutada.	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535 Tiempo de conexión de la salida conmutada en milisegundos. Si la Duración impulso está fijada en 0, la salida conmutada se conecta con la Función de activación y se desconecta con la Función de desactivación . Si la Duración impulso es mayor que 0, la Función de desactivación no tiene ningún efecto.	400
		Func. activación 1	Ninguna función Inicio puerta lectura Fin puerta de lectura Comparación positiva de código de referencia 1 Comparación negativa de código de referencia 1 Result. lectura válido Resultado de lectura no válido Equipo listo Equipo no listo Transm. datos activa Transm. datos inactiva Autocontr. buena cal. Autocontr. mala calidad Reflector detectado Reflector no detect. Flanco positivo evento externo Flanco negativo evento externo Equipo activo Equipo en standby Sin fallos del equipo Error del equipo Comparación positiva de código de referencia 2 Comparación negativa de código de referencia 2 La función aquí ajustada indica qué evento activa la salida conmutada.	Ninguna función
		Func. desactiv. 1	Opciones de selección, vea la función de activación 1 La función aquí ajustada indica qué evento desactiva la salida conmutada.	Ninguna función
E/S conmutada 2	Modo E/S		Entrada / Salida / Pasivo	Salida
	Entrada conmutada	Invertido	Apagado/Encendido	OFF
		Tiempo de supresión de rebotes	Valor desde 0 a 1000	5
		Retardo de conexión	Valor desde 0 a 65535	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535	0
		Retardo de desconexión	Valor desde 0 a 65535	0
		Función	Vea Entrada/salida conmutada 1	Ninguna función
	Salida conmutada	Invertido	Apagado/Encendido	OFF
		Retardo de señal	Valor desde 0 a 65535	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535	400
		Func. activación 2	Vea Entrada/salida conmutada 1	Result. lectura válido
		Func. desactiv. 2	Vea Entrada/salida conmutada 1	Inicio puerta lectura

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
E/S conmutada 3	Modo E/S		Entrada / Salida / Pasivo	Entrada
	Entrada conmutada	Invertido	Apagado/Encendido	OFF
		Tiempo de supresión de rebotes	Valor desde 0 a 1000	5
		Retardo de conexión	Valor desde 0 a 65535	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535	0
		Retardo de desconexión	Valor desde 0 a 65535	0
		Función	Vea Entrada/salida conmutada 1	P. lect. arranque/stop
	Salida conmutada	Invertido	Apagado/Encendido	OFF
		Retardo de señal	Valor desde 0 a 65535	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535	400
		Func. activación 3	Vea Entrada/salida conmutada 1	Ninguna función
		Func. desactiv. 3	Vea Entrada/salida conmutada 1	Ninguna función
E/S conmutada 4	Modo E/S		Entrada / Salida / Pasivo	Salida
	Entrada conmutada	Invertido	Apagado/Encendido	OFF
		Tiempo de supresión de rebotes	Valor desde 0 a 1000	5
		Retardo de conexión	Valor desde 0 a 65535	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535	0
		Retardo de desconexión	Valor desde 0 a 65535	0
		Función	Vea Entrada/salida conmutada 1	Ninguna función
	Salida conmutada	Invertido	Apagado/Encendido	OFF
		Retardo de señal	Valor desde 0 a 65535	0
		Duración de impulso	Valor desde 0 a 65535	400
		Func. activación 4	Vea Entrada/salida conmutada 1	Resultado de lectura no válido
		Func. desactiv. 4	Vea Entrada/salida conmutada 1	Inicio puerta lectura

Ethernet

En el submenú Ethernet/IP se configuran las interfaces de comunicación del equipo.

Tabla 8.4: Submenú Ethernet

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Nivel 6	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
Interfaz Ethernet	IP address			La dirección IP se puede ajustar a cualquier valor deseado con el formato xxx.xxx.xxx.xxx. Normalmente, el administrador de red comunica la dirección IP que se debe ajustar aquí. Si DHCP está activado, entonces el ajuste que se ha realizado aquí no tendrá efecto y el equipo se ajustará a los valores que recibe del servidor DHCP.	192.168.060.101
	Pasarela			La dirección de la pasarela se puede ajustar a cualquier valor deseado con el formato xxx.xxx.xxx.xxx. A través de la pasarela, el equipo se comunica con los nodos en otras subredes. Una distribución de la aplicación de lectura en varias subredes es más bien algo poco habitual, por lo cual el ajuste de la dirección de la pasarela no suele tener significado.	000.000.000.000
	Máscara de red			La máscara de red se puede ajustar a cualquier valor deseado con el formato xxx.xxx.xxx.xxx. Por lo general, el equipo se integra en una red privada de clase C y el ajuste estándar se puede aplicar sin variación. Tenga presente que aquí se puede introducir discrecionalmente cualquier valor para xxx.xxx.xxx.xxx. En cualquier caso, sólo se permiten los valores 255 ó 000 para xxx. Si se ajustan otros valores, al efectuar un rearme del equipo aparecerá un mensaje de error.	255.255.255.000
	DHCP activado			On/Off Si el DHCP está activado, el equipo adquiere los ajustes sobre la dirección IP, la pasarela y la máscara de red de un servidor DHCP. Los ajustes manuales realizados arriba quedan sin efecto pero se conservan y vuelven a ser efectivos cuando se desactiva DHCP.	Apagado
Comunicación host	TcpIP	Activado		On/Off La comunicación TCP/IP con el host se activa. ¡TCP/IP y UDP pueden operar en paralelo a PROFINET-IO!	Apagado
		Modo		Servidor/Cliente Servidor define el equipo como servidor TCP: el sistema host de nivel superior (PC/PLC como cliente) establece de forma activa la conexión y el equipo conectado espera a que se establezca la conexión. Además en Servidor TcpIP -> Número de puerto se debe introducir el puerto local del equipo donde se reciben las peticiones de conexión de una aplicación cliente (sistema host). Cliente define el equipo como cliente TCP: el equipo establece de forma activa la conexión con el sistema host de nivel superior (PC/PLC como servidor). Además, en Cliente TcpIP se debe indicar la dirección IP del servidor (sistema host) y el número de puerto en el que el servidor (sistema host) recibe una conexión. El equipo determina en este caso cuándo y con quién se establece una conexión.	Servidor
		Cliente TcpIP	Dirección IP	La dirección IP se puede ajustar a cualquier valor deseado con el formato xxx.xxx.xxx.xxx. Dirección IP del sistema host con la que el equipo intercambia datos como cliente TCP.	000.000.000.000
			Número de puerto	El número de puerto se puede ajustar en cualquier valor entre 0 y 65535. Número de puerto del sistema host con el que el equipo intercambia datos como cliente TCP.	10000
			Timeout	El timeout se puede ajustar en cualquier valor entre 100 y 60.000 ms. Tiempo tras el cual el equipo interrumpe automáticamente un establecimiento de conexión cuando el servidor (sistema host) no responde.	1000 ms
			Tiempo de repetición	El tiempo de repetición se puede ajustar en cualquier valor entre 100 y 60.000 ms. Tiempo tras el cual se intenta un nuevo establecimiento de conexión.	5000 ms
		Servidor TcpIP	Número de puerto	El número de puerto se puede ajustar en cualquier valor entre 0 y 65535. Puerto local en el que el equipo recibe como servidor TCP peticiones de conexión de una aplicación cliente (sistema host).	10000

Nivel 3	Nivel 4	Nivel 5	Nivel 6	Opción de selección/posibilidad de ajuste Descripción	Estándar
	UDP	Activado		On/Off Activa el protocolo UDP sin conexión que resulta apropiado por ejemplo para transmitir datos de proceso hacia el host. UDP y TCP/IP se pueden utilizar paralelamente. En las aplicaciones de red con socios alternantes o sólo envío de datos breves se utiliza preferentemente UDP como protocolo sin conexión.	Apagado
		Dirección IP		Dirección IP del host al cual se van a enviar datos. La dirección IP se puede ajustar a cualquier valor deseado con el formato xxx.xxx.xxx.xxx. Asimismo, el sistema host (PC/PLC) requiere la dirección IP ajustada del equipo y el número de puerto seleccionado. Mediante esta asignación de los parámetros se forma un socket a través del cual se pueden enviar y recibir datos.	000.000.000.000
		Número de puerto		Número de puerto del host al cual se van a enviar datos. El número de puerto se puede ajustar en cualquier valor entre 0 y 65535.	10001

8.3 Menú de selección de idioma

Actualmente se encuentran disponibles 5 idiomas para el display:

- Deutsch (Alemán)
- Inglés
- Español
- Francés
- Italiano
- Chino

El idioma del display y el idioma de la superficie de usuario de webConfig están sincronizados. El ajuste en el display se hace efectiva en la herramienta webConfig y viceversa.

8.4 Menú Servicio

Diagnóstico

Este punto de menú sirve exclusivamente para trabajos de servicio por Leuze electronic.

Mensajes de estado

Este punto de menú sirve exclusivamente para trabajos de servicio por Leuze electronic.

8.5 Menú Acciones

Iniciar decodificación

Aquí puede realizar una lectura individual a través del display.

☞ Active la lectura individual con la tecla de confirmación  y mantenga un código de barras en la zona de lectura del equipo.

El haz láser se conecta y aparece la siguiente indicación:

zzzzzzzzzz

En cuanto se detecta el código de barras, el haz láser se desconecta de nuevo. El resultado de lectura zzzzzzzzzz se representa durante aprox. 1 s directamente en el display. A continuación, se muestra de nuevo el menú de acciones.

Iniciar ajuste

La función de ajuste ofrece una posibilidad sencilla de alinear el equipo mostrando ópticamente la calidad de lectura.

☞ Active la función de ajuste con la tecla de confirmación  y mantenga un código de barras en la zona de lectura del equipo.

El haz láser se conecta primero de forma permanente para que pueda posicionar el código de barras de forma segura en la zona de lectura. En cuanto se haya podido leer el código de barras, el haz láser se desconecta brevemente y aparece la siguiente indicación:

xx zzzzzz

xx Calidad de lectura en % (exploraciones con información)

zzzzzz Contenido del código de barras decodificado

Una vez detectado el código de barras, el haz láser empieza a parpadear.

La frecuencia de parpadeo proporciona información ópticamente sobre la calidad de lectura. Cuanto más rápido parpadea el haz láser, mayor será la calidad de lectura.

Iniciar autoconfig.

Con la función de autoconfiguración se puede ajustar el tipo de código y el número de dígitos del Decodificador 1 de forma confortable.

☞ Active la función de autoconfiguración con la tecla de confirmación  y mantenga un código de barras desconocido en el haz de lectura del equipo.

Aparece la siguiente representación del display:

xx yy zzzzzz

Se representan las siguientes informaciones:

xx Tipo de código del código detectado (ajusta el tipo de código del decodificador 1)

01 2/5 Interleaved

02 Code 39

06 UPC (A, E)

07 EAN

08 Code 128, EAN 128

10 EAN Addendum

11 Codabar

yy Número de dígitos del código detectado (ajusta el número de dígitos del decodificador 1)

zzzzzz Contenido de la etiqueta decodificada. Si no se ha reconocido bien la etiqueta aparecerá una flecha hacia arriba (↑).

Iniciar Teach-In

Con la función Teach-In se puede leer cómodamente el código de referencia 1.

☞ Active la función Teach-In con la tecla de confirmación  y mantenga un código de barras con el contenido que desea guardar como código de referencia en el haz de lectura del equipo.

Aparece la siguiente representación del display:

RC13xxzzzzzz

RC13 Significa que el **C**ódigo de **R**referencia núm. 1 se guarda en la RAM. Esto siempre se emite

xx Tipo de código definido (vea autoconfiguración)

z Información del código definido (1 ... 63 caracteres)

8.6 Operación

Aquí se describen por ejemplo de forma detallada procesos de manejo importantes.

Habilitación de parámetros

En funcionamiento normal los parámetros solo pueden ser observados. Si se quiere modificar algún parámetro se deberá activar el apartado de menú ON en el menú Habilitación de parámetros.



Con las teclas de navegación   el usuario se desplaza por el menú. La selección deseada se activa con la tecla de confirmación .

- Seleccione en el menú de parámetros **Administración de parámetros**.
- Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
- Seleccione el punto de menú **Habilitación de parámetros**.
- Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
- Seleccione el punto de menú **ON**.
- Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
- El LED PWR se enciende en rojo, ahora puede ajustar distintos parámetros en el display.
- Pulse dos veces la tecla Escape para regresar al menú principal.

9 Puesta en marcha – Leuze electronic webConfig Tool

Con la herramienta **Leuze webConfig Tool** se ofrece una interfaz gráfica de usuario basada en la tecnología Web e independiente del sistema operativo, que sirve para configurar los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i.

La utilización de HTTP como protocolo de comunicaciones y la limitación por parte de los clientes a las tecnologías estándar (HTML, JavaScript y AJAX) que actualmente están soportadas por todos los navegadores modernos (por ejemplo Mozilla Firefox desde versión 2 ó Internet Explorer desde versión 7.0), permite usar Leuze webConfig Tool en cualquier PC que tenga conexión a Internet.

9.1 Conexión de la interfaz de servicio USB

La conexión a la interfaz USB de servicio del equipo se efectúa a través de la interfaz USB del PC mediante un cable USB especial, con 2 conectores del tipo A/A.

9.2 Instalación

9.2.1 Requisitos del sistema

Sistema operativo:

Windows 2000

Windows XP (Home Edition, Professional)

Windows Vista

Windows 7

Windows 8

Ordenador:

PC con interfaz USB, versión 1.1 o superior

Tarjeta gráfica:

Resolución mínima de 1024 x 768 píxels o superior

Capacidad requerida en el disco duro:

Aprox. 10 MB



Se recomienda actualizar con regularidad el sistema operativo e instalar los paquetes de servicio actuales de Windows.

9.2.2 Instalación del controlador USB

Para que el PC conectado reconozca automáticamente el equipo, en el PC se tiene que instalar una vez el controlador USB. Para ello hay que tener derechos de administrador.

Proceda dando los siguientes pasos:

- Encienda su PC con derechos de administrador y conéctese al sistema (login).
- Introduzca el CD incluido en el suministro de su equipo en la unidad de CD e inicie el programa de instalación setup.exe.
- De forma alternativa puede descargar el programa de instalación (setup) de Internet en la dirección: www.leuze.com.
- Siga las instrucciones del programa de instalación (setup).

Si la instalación del driver USB ha sido satisfactoria, en el escritorio aparecerá automáticamente un icono. Para comprobar: Cuando se ha dado de alta el USB, en el administrador de dispositivos de Windows aparece en la clase de dispositivos «Adaptadores de la red» un dispositivo «Leuze electronic, USB Remote NDIS Network Device».



Si la instalación ha sido fallida, diríjase a su administrador de la red: Es posible que se tenga que adaptar los ajustes al cortafuegos que se esté utilizando.

9.3 Iniciar la herramienta webConfig

Para iniciar la herramienta webConfig pinche el icono que hay en el escritorio del PC. Asegúrese de que el equipo está conectado con el PC a través de la interfaz USB y de que hay tensión eléctrica.

Alternativa: Inicie el navegador de su PC e introduzca la siguiente dirección: 192.168.61.100.

Esta es la dirección estándar de servicio de Leuze para la comunicación con los lectores de códigos de barras de la serie BCL 600i.

En ambos casos aparecerá en su PC la siguiente página inicial.

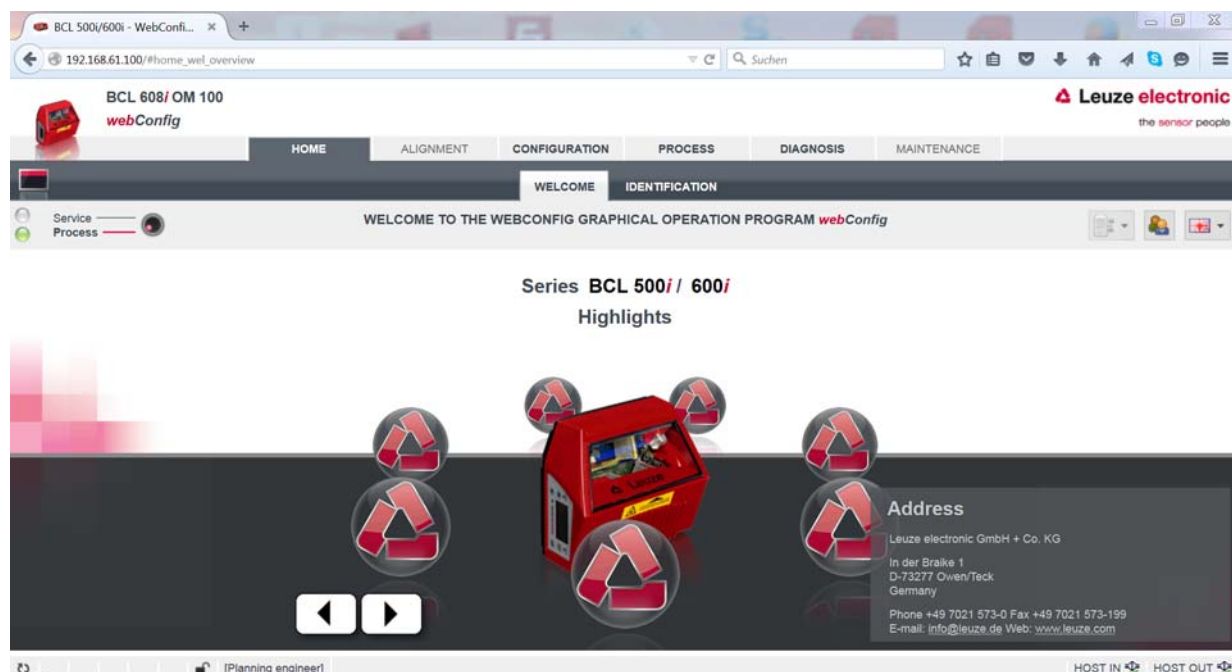


Figura 9.1: Página inicial de la herramienta webConfig



La herramienta webConfig está completamente incluida en el firmware del equipo. La página inicial puede ser diferente, dependiendo de la versión del firmware que tenga.

Los distintos parámetros se representan –siempre que ello sea conveniente– de una forma gráfica que facilite la comprensión de los parámetros que a menudo tienen un carácter tan abstracto.

De este modo se dispone de una interfaz de usuario muy cómoda y de gran utilidad práctica.

9.4 Descripción breve de la herramienta webConfig

La herramienta webConfig tiene cinco menús principales:

- **Principal**
con informaciones sobre el equipo conectado, así como sobre la instalación. Estas informaciones se corresponden a las informaciones del presente manual.
- **Ajuste**
para el inicio manual de procesos de lectura y para el ajuste del lector de códigos de barras. Los resultados de los procesos de lectura se muestran directamente. Así pues, se puede determinar con este punto de menú el lugar de instalación óptimo.
- **Configuración**
para ajustar la decodificación, el formateo de datos y la representación, las entradas y salidas conmutadas, los parámetros de comunicación y las interfaces, etc. ...
- **Diagnóstico**
para la elaboración de informes de eventos de advertencias y errores.
- **Mantenimiento**
para la actualización de firmware.

La superficie de la herramienta webConfig es ampliamente autoexplicativa.

9.5 Vista general del módulo en el menú de configuración

Los parámetros ajustables del equipo están reunidos en el menú de configuración en módulos.

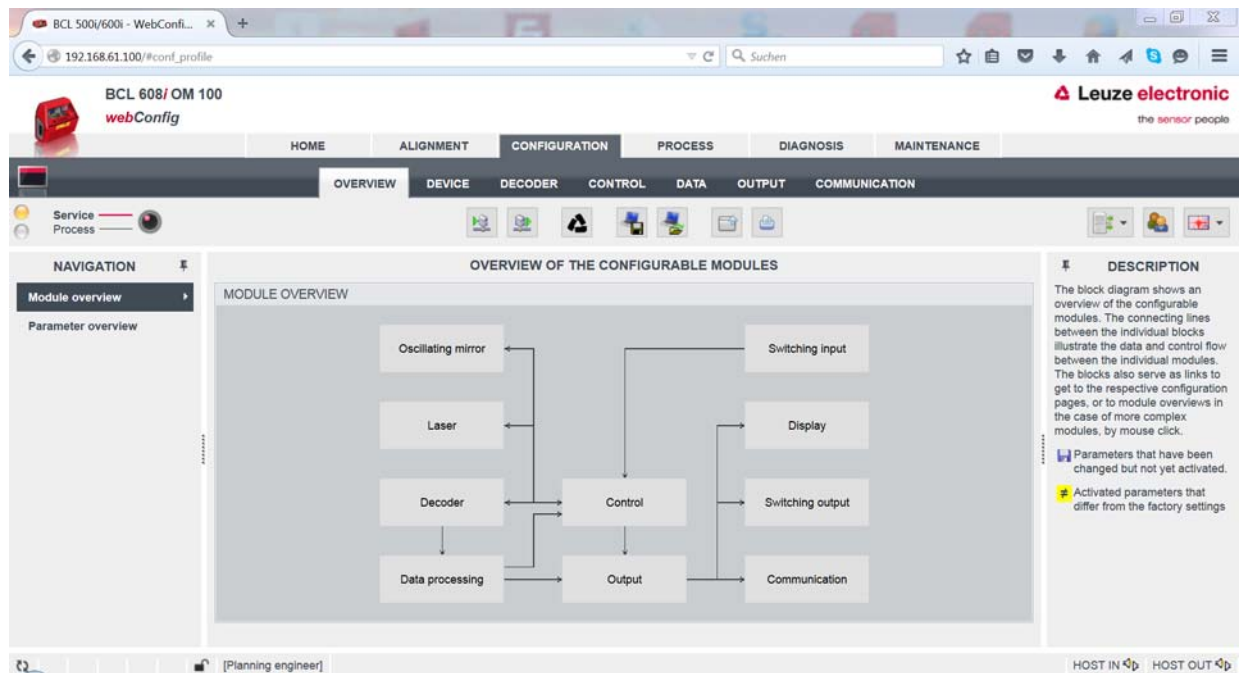


Figura 9.2: Vista general de los módulos en la herramienta webConfig

i La herramienta webConfig está completamente incluida en el firmware del equipo. La vista general de los módulos puede ser diferente, dependiendo de la versión del Firmware que tenga.

En la vista general de los módulos se representan gráficamente cada uno de los módulos y sus correlaciones entre ellos. La representación es contextosensitiva, es decir, al hacer clic en un módulo accederá directamente al submenú correspondiente.

Los módulos en resumen:

- Decodificador
Definición de tipos de código, propiedades de tipo de código y números de dígitos de las etiquetas que se van a decodificar
- Edición de datos
Filtrado y edición de los datos que se van a decodificar
- Salida
Ordenación de los datos editados y comparación con códigos de referencia
- Comunicación
Formateo de los datos para la representación en las interfaces de comunicación
- Dispositivo de control
Activación/desactivación de la decodificación
- Entrada conmutada
Activación/desactivación de los procesos de lectura
- Salida conmutada
Definición de los eventos que activan/desactivan la salida conmutada
- Display
Formateo de los datos para la representación en el display
- Espejo oscilante (opcional)
Ajuste de los parámetros del espejo oscilante

10 Puesta en marcha - Configuración

En este capítulo se describen pasos de configuración fundamentales que se pueden realizar opcionalmente a través de la herramienta webConfig o el display.

Con la herramienta webConfig

La manera más confortable de llevar a cabo la configuración del equipo es con la herramienta webConfig. Sólo la herramienta webConfig ofrece el acceso a todas las posibilidades de ajuste del equipo. Para utilizar la herramienta webConfig, deberá establecer una conexión USB entre el equipo y un PC u ordenador portátil.



Indicaciones sobre el uso, vea capítulo 9 «Puesta en marcha – Leuze electronic webConfig Tool».

A través del display

El display ofrece posibilidades de configuración básicas para el equipo. La configuración a través del display resulta apropiada cuando sólo se necesitan configurar tareas de lectura y no desea o no puede establecer ninguna conexión USB entre el equipo y un PC u ordenador portátil.



Notas para el uso, vea capítulo 3.5.2 «Indicación de estado y manejo».

10.1 Medidas previas a la primera puesta en marcha

- ✎ Antes de comenzar la primera puesta en marcha, familiarícese con el manejo y la configuración del equipo.
- ✎ Antes de aplicar la tensión de alimentación, compruebe otra vez que todas las conexiones son correctas.
- ✎ Compruebe la tensión aplicada. Tiene que estar entre +10V y 30 V CC.

Conexión de la tierra funcional FE

- ✎ Asegúrese de que la conexión de tierra funcional (FE) sea correcta.

AVISO

Únicamente con una tierra funcional debidamente conectada queda garantizado un funcionamiento exento de perturbaciones. Todas las perturbaciones eléctricas (acoplamientos CEM) se derivan a través de la conexión de tierra funcional.

10.2 Arranque del equipo

- ✎ Aplique la tensión de alimentación +10 ... 30 V CC (típ. +24 V CC), el equipo se pone en funcionamiento y en el display aparece la ventana de lectura del código de barras.

La habilitación de parámetros está desactivada por defecto y no podrá modificar ningún ajuste. Si desea realizar la configuración a través del display, deberá activar la habilitación de parámetros (vea capítulo 8.6 «Operación», habilitación de parámetros).

- ✎ En primer lugar, debe ajustar los parámetros de comunicación del equipo.

Los ajustes necesarios se pueden efectuar mediante el display o con la herramienta webConfig. Aquí sólo se describen brevemente los ajustes a través de la herramienta webConfig.

10.3 Ajuste de los parámetros de comunicación

Con los parámetros de comunicación puede determinar cómo se intercambiarán los datos entre el equipo y el sistema host, los PCs monitor, etc.

Los parámetros de comunicación son independientes de la topología en la cual se utiliza el equipo (vea capítulo 7.7 «Topologías Ethernet»)

10.3.1 Ajuste manual de la dirección IP

Si en su sistema no hay ningún servidor DHCP, o bien las direcciones IP de los equipos deben configurarse de forma fija, proceda de la siguiente manera:

- ⇒ Pida a su administrador de red que le facilite los datos sobre la dirección IP, la máscara de red y la dirección de la pasarela del equipo.
- ⇒ Ajuste estos valores en el equipo:

En la herramienta webConfig

- ⇒ Seleccione en el menú principal -> Configuración -> Comunicación -> Interfaz Ethernet.



Si se efectúa el ajuste con la herramienta webConfig, ésta se activará tras una transmisión al equipo. ¡Un rearme no es necesario!

O también a través del display



Con las teclas de navegación (▲▼) el usuario se desplaza por el menú. La selección deseada se activa con la tecla de confirmación (↵).

- ⇒ Seleccione en el menú principal **Menú de parámetros**.
 - ⇒ Seleccione la opción de menú **Ethernet**.
 - ⇒ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
 - ⇒ Seleccione el punto de menú **Interfaz Ethernet**.
 - ⇒ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
 - ⇒ Seleccione sucesivamente los puntos de menú **Dirección IP**, **Pasarela** y **Máscara de red** e introduzca los valores deseados.
 - ⇒ Salga del menú con la tecla Escape.
- Aparece el mensaje **Configuración modificada: se tiene que iniciar de nuevo el sistema**.
- ⇒ Confirme con **OK** para realizar un rearme y activar la configuración modificada.

10.3.2 Ajuste automático de la dirección IP

Si su sistema tiene un servidor DHCP que se va a usar para asignar las direcciones IP, proceda de la siguiente manera:

En la herramienta webConfig

- ⇒ Seleccione en el menú principal -> Configuración -> Comunicación -> Ethernet -> DHCP.

O también a través del display

- ⇒ Seleccione en el menú principal **Menú de parámetros**.
 - ⇒ Seleccione el punto de menú **Ethernet**.
 - ⇒ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
 - ⇒ Seleccione el punto de menú **Interfaz Ethernet**.
 - ⇒ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
 - ⇒ Seleccione el punto de menú **DHCP activado** y ajuste el valor deseado.
 - ⇒ Salga del menú con la tecla Escape.
- Aparece el mensaje **Configuración modificada: se tiene que iniciar de nuevo el sistema**.
- ⇒ Confirme con **OK** para realizar un rearme y activar la configuración modificada.



El equipo responde a los comandos Ping. Un test sencillo para saber si la asignación de la dirección se ha realizado con éxito consiste en introducir la dirección IP configurada anteriormente en un comando Ping (por ej. ping 192.168.60.101 en la ventana de la línea de comandos bajo Windows).

10.3.3 Address Link Label

La etiqueta *Address Link Label* es un adhesivo puesto adicionalmente en el equipo.

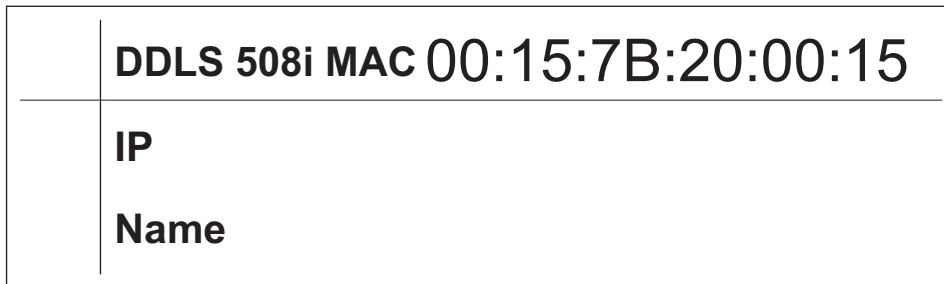


Figura 10.1: Ejemplo de una *Address Link Label*, el modelo de equipo varía según la serie

- La etiqueta *Address Link Label* contiene la dirección MAC (Media Access Control) del equipo, ofreciendo la posibilidad de escribir a mano la dirección IP y el nombre del equipo. En caso necesario, la zona de la *Address Link Label* en la que está impresa la dirección MAC puede separarse del resto del adhesivo perforándola.
- Para utilizarla se quita la *Address Link Label* del equipo, pudiendo adherirla para identificar el equipo en esquemas de instalación y de ubicación.
- Pegada en la documentación, la *Address Link Label* establece una referencia única entre el lugar de montaje, la dirección MAC o el equipo, así con el programa de control correspondiente. Así ya no es necesario perder tiempo en buscar, leer y anotar a mano la dirección MAC de todos los equipos montados en la instalación.



Cada equipo con interfaz Ethernet tiene una identificación única con la dirección MAC asignada en la producción. Además, la dirección MAC está indicada en la placa de características del equipo.

Si en una instalación se ponen en marcha varios equipos, al programar el control, por ejemplo, se tiene que asignar correctamente la dirección MAC para cada equipo instalado.

➤ Despegue la *Address Link Label* del equipo.

➤ Si fuera necesario, complete la dirección IP y el nombre de equipo en la *Address Link Label*.

➤ Pegue la «Address Link Label» en la documentación conforme a la posición del equipo, por ejemplo en el esquema de instalación.

10.3.4 Comunicación Ethernet Host

La comunicación Ethernet Host permite configurar conexiones con un sistema host externo. Se puede utilizar UDP como también TCP/IP (a elegir en el modo cliente o servidor). El protocolo UDP sin conexión sirve en primera instancia para transmitir datos de proceso al HOST (servicio con monitor). El protocolo TCP/IP orientado a la conexión también se puede utilizar para transmitir comandos desde el host al equipo. El protocolo TCP/IP ya se encarga de asegurar los datos en esta conexión.

Si desea utilizar el protocolo TCP/IP para su aplicación, entonces también deberá determinar si el equipo debe funcionar como cliente TCP o como servidor TCP.

Ambos protocolos pueden estar activados simultáneamente y utilizarse en paralelo.



Pregunte a su administrador de red que protocolo de comunicación se utiliza.

10.3.5 TCP/IP

➤ Active el protocolo TCP/IP.

➤ Ajuste el modo TCP/IP del equipo.

En el modo TCP cliente, el equipo establece de forma activa la conexión con el sistema host de nivel superior (PC / PLC como servidor). El equipo requiere la entrada del usuario de la dirección IP del servidor

(sistema host) y el número de puerto en el que el servidor (sistema host) recibe una conexión. El equipo determina en este caso cuándo y con quién se establece una conexión.

↵ Ajuste en un equipo como cliente TCP los siguientes valores:

- Dirección IP del servidor TCP (normalmente los ordenadores PLC/host)
- Número de puerto del servidor TCP
- Timeout para el tiempo de espera para una respuesta del servidor
- Tiempo de repetición para un nuevo intento de comunicación tras un timeout

En el modo servidor TCP el sistema host de nivel superior (PC / PLC) establece de forma activa la conexión y el equipo conectado espera a que se establezca la conexión. La memoria temporal TCP/IP necesita que el usuario le facilite la información sobre qué puerto local del equipo (número de puerto) se van a recibir las peticiones de conexión de una aplicación de cliente (sistema host). Si hay una petición de conexión y establecimiento del sistema host de nivel superior (PC / PLC como cliente), el equipo (modo servidor) acepta la conexión, con lo cual se pueden enviar y recibir datos.

↵ Ajuste en un equipo como servidor TCP los siguientes valores:

- Número de puerto para la comunicación del equipo con el cliente TCP

Las opciones de ajuste correspondientes las encontrará:

En la herramienta webConfig

↵ Seleccione en el menú principal -> Configuración -> Comunicación -> Comunicación host.

O también a través del display

↵ Seleccione en el menú principal **Menú de parámetros**.

↵ Seleccione en el menú de parámetros el punto de menú **Ethernet**.

↵ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.

↵ Seleccione el punto de menú **Comunicación host**.

↵ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.

↵ Seleccione el punto de menú **TcpIP**.

↵ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.

↵ Seleccione sucesivamente los puntos de menú **Activado**, **Modo** y **Cliente TcpIP** o **Servidor TcpIP** y ajuste los valores deseados.

↵ Salga del menú con la tecla Escape.

10.3.6 UDP

El equipo necesita del usuario la dirección IP y el número de puerto del socio de comunicación. Asimismo, el sistema host (PC / PLC) también requiere la dirección IP ajustado del equipo y el número de puerto seleccionado. Mediante esta asignación de los parámetros se forma un socket a través del cual se pueden enviar y recibir datos.

↵ Active el protocolo UDP

↵ Ajuste estos otros valores:

- Dirección IP del socio de comunicación
- Número de puerto del socio de comunicación

Las opciones de ajuste correspondientes las encontrará:

En la herramienta webConfig

↵ Seleccione en el menú principal -> Configuración -> Comunicación -> Comunicación host.

O también a través del display

↵ Seleccione en el menú principal **Menú de parámetros**.

↵ Seleccione en el menú de parámetros el punto de menú **Ethernet**.

↵ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.

↵ Seleccione el punto de menú **Comunicación host**.

↵ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.

- ↩ Seleccione el punto de menú **UDP**.
- ↩ Pulse la tecla de confirmación para ir al menú.
- ↩ Seleccione sucesivamente los puntos de menú **Activado**, **Dirección IP** y **Número de puerto** e introduzca los valores deseados.
- ↩ Salga del menú con la tecla Escape.

10.4 Otros ajustes

Después de la configuración básica del modo de trabajo y los parámetros de comunicación deberá realizar otros ajustes.

10.4.1 Decodificación y procesamiento de los datos leídos

El equipo ofrece las siguientes posibilidades:

- Ajuste del número de etiquetas decodificadas por puerta de lectura (0 ... 64). Esto tiene lugar con el parámetro Máx. cant. etiquetas.
- Definición de hasta 8 tipos de código distintos (4 distintos en el caso de configurar a través del display). Las etiquetas que corresponden a un tipo de código definido se decodifican. Se pueden definir más parámetros para cada tipo de código:
 - Tipo de código (simbología)
 - Número de dígitos: 5 números de dígitos distintos (por ejemplo: 10, 12, 16, 20, 24) o bien un margen de números de dígitos (Modo intervalo) y hasta tres números de dígitos más (por ejemplo 2 ... 10, 12, 16, 26)
 - Seguridad de lectura: el valor ajustado indica con qué frecuencia se lee una etiqueta y se tiene que decodificar con el mismo resultado antes de que se acepte como válido el resultado.
 - Activación de la tecnología de reconstrucción de códigos (CRT, sólo en la herramienta webConfig)
 - Ajustes adicionales específicos del tipo de código (sólo en la herramienta webConfig)
 - Método de dígito de control que se utiliza en la decodificación, así como el tipo de transmisión del dígito de control durante la representación del resultado de la lectura. Aquí se diferencia entre Estándar (equivale al estándar seleccionado para el tipo de código/simbología seleccionada) y No estándar.

- ↩ Defina como mínimo un tipo de código con los ajustes deseados.

En la herramienta webConfig: Configuración -> Decodificador

O también a través del display: Parámetros -> Tabla decodificador

Edición de datos con webConfig

La herramienta webConfig ofrece en los submenús Datos y Salida del menú principal Configuración numerosas posibilidades para editar los datos y adaptar la funcionalidad del equipo a la tarea de lectura correspondiente:

- Filtrado de datos y segmentación en el submenú Datos:
 - Filtrado de datos según las magnitudes características para el tratamiento de informaciones de códigos de barras idénticas
 - Segmentación de datos para diferenciar entre el identificador y el contenido de los datos leídos
 - Filtrado de datos según el contenido y/o el identificador para suprimir la salida de códigos de barras con determinados contenidos/identificadores
 - Comprobación de integridad de los datos leídos
- Ordenación y formateo de los datos representados en el submenú Salida:
 - Ajuste de hasta 3 criterios de ordenación distintos. Ordenación según datos físicos y el contenido de los códigos de barras leídos.
 - Formateo de la salida de datos para el HOST.
 - Formateo de la salida de datos para el display.

10.4.2 Control de la decodificación

Por lo general, la decodificación se controla por medio de una o varias de las entradas/salidas configurables. En este sentido, la conexión correspondiente a las interfaces SW IN/OUT y POWER se debe configurar como entrada.

A través de una entrada conmutada podrá:

- iniciar la decodificación
- detener la decodificación
- iniciar la decodificación y volverla a detener después de un tiempo ajustado
- leer un código de referencia
- iniciar la configuración automática de tipo de código (AutoConfig)

↪ Conecte las unidades de control (barreras optoelectrónicas, interruptores de proximidad, etc.) al equipo (vea capítulo 7).

↪ Configure las entradas conectadas conforme a sus demandas, ajustando en primer lugar el Modo E/S en Entrada y configure seguidamente las propiedades de conmutación.

En webConfig: Configuración -> Equipo -> Entradas/salidas conmutadas

O alternativamente en el display: Parámetros -> SWIO digital -> Entrada/salida 1-4



Como alternativa, también se puede activar la decodificación a través del comando online + y desactivarlo a través del comando online -. Para más información acerca de los comandos online, vea capítulo 11 «Comandos online».

Otros controles de decodificación en la herramienta webConfig

La herramienta webConfig ofrece, sobre todo para la desactivación de la decodificación, otras funciones que se encuentran en el submenú Control del menú principal Configuración. Podrá:

- activar automáticamente la decodificación (retardado)
- detener la decodificación después de un tiempo de lectura máximo
- detener la decodificación a través del modo de integridad cuando:
 - se ha decodificado el número máximo de códigos de barras a decodificar
 - ha tenido lugar una comparación positiva del código de referencia.

10.4.3 Control de las salidas conmutadas

Con ayuda de las entradas/salidas del equipo se pueden llevar a cabo funciones externas controladas por los eventos sin recurrir a la ayuda de un control de proceso de un nivel superior. A este respecto, la conexión correspondiente a las interfaces SW IN/OUT y POWER se debe configurar como salida.

Una salida conmutada se puede activar:

- Al comienzo/final de la lectura
- En función del resultado de la lectura:
 - Comparación del código de referencia positivo/negativo
 - Resultado de la lectura válido/no válido
- En función del estado del equipo:
 - Listo/no listo
 - Transmisión de datos activa/no activa
 - Activa/standby
 - Error/sin errores
- etc.

↪ Conecte las salidas requeridas (vea capítulo 7).

↪ Configure las salidas conectadas conforme a sus demandas, ajustando en primer lugar el Modo E/S en Salida y configure seguidamente las propiedades de conmutación.

En webConfig: Configuración -> Equipo -> Entradas/salidas conmutadas

O alternativamente en el display: Parámetros -> SWIO digital -> Entrada/salida 1-4

10.5 Transmisión de los datos de configuración

En lugar de configurar pesadamente cada uno de los parámetros del equipo, también puede transmitir datos de configuración de manera cómoda.

Para transmitir datos de configuración entre dos lectores de códigos de barras existen por lo general 2 posibilidades:

- Guardar los datos en un archivo y transferirlos con ayuda de la herramienta webConfig
- Uso de una memoria de parámetros externa

10.5.1 Con la herramienta webConfig

Con la herramienta webConfig puede guardar configuraciones completas del equipo en un soporte de datos y transferirlos desde el soporte de datos al equipo.

Este almacenamiento de los datos de configuración resulta especialmente conveniente cuando desea guardar configuraciones básicas que sólo se tendrán que modificar luego en muy pocos puntos.

Este almacenamiento de los datos de configuración tiene lugar en la herramienta webConfig a través de los botones en la parte superior de la ventana central de todos los submenús del menú principal Configuración.

10.5.2 Con la memoria de parámetros externa

El empleo de la memoria de parámetros externa permite intercambiar fácilmente in situ un equipo defectuoso.

A este respecto, tiene que haber montado de forma permanente una memoria de parámetros externa en la conexión USB del equipo.

El equipo guarda una copia de la configuración actual en la memoria de parámetros externa. Esta copia se actualiza de inmediato en caso de modificaciones en la configuración realizadas a través del display o mediante comandos online desde un sistema host de nivel superior (PC/PLC).

11 Comandos online

Con los comandos online se pueden enviar comandos directamente a los equipos para controlar y configurar el sistema.

Para ello, el equipo debe estar conectado con el ordenador host o con el ordenador de servicio a través de la interfaz. Los comandos descritos se pueden enviar opcionalmente a través del interfaz host o de servicio.

Comandos online

Con estos comandos puede:

- Controlar/decodificar.
- Leer/escribir/copiar parámetros.
- Realizar una configuración automática.
- Reconocer (teach in) / activar un código de referencia.
- Leer mensajes de error.
- Consultar informaciones estadísticas sobre los equipos.
- Efectuar un reset del software para reinicializar los equipos.

Sintaxis

Los comandos online están formados por uno o dos caracteres ASCII seguidos por los parámetros del comando. Entre el comando y el parámetro o parámetros del comando no deben introducirse caracteres separadores. Se pueden utilizar letras mayúsculas y minúsculas.

Ejemplo:

Comando CA:	Función autoConfig
Parámetro +:	Activación
se emitirá:	CA+

La mayoría de los comandos online son acusados de recibo por el equipo, o se envían de vuelta los datos solicitados, respectivamente. Cuando no se acusa recibo de los comandos, en el equipo se puede observar y controlar directamente la ejecución del comando.

11.1 Comandos online generales

Número de versión del software

Comando	V
Descripción	Solicita informaciones sobre la versión del equipo
Parámetro	Ninguno
Confirmación	BCL 608i SM 102 V 1.3.8 2014-12-15 En la primera línea se indica el tipo del equipo, seguido por el número de versión del equipo y la fecha de la versión. (Los datos que se indiquen realmente pueden diferir de los que aquí se señalan)



Este comando proporciona el número de la versión principal del paquete de software. Ese número también se indica en el display al encender el equipo.

Con este comando puede comprobar si un ordenador host o de servicio está bien conectado y configurado o no. Si no se obtiene ninguna confirmación deberá controlar las conexiones y los protocolos de las interfaces, así como el interruptor de servicio.

Reset del software

Comando	H
Descripción	Efectúa un reset del software. Se enciende e inicializa de nuevo el equipo, comportándose igual que cuando se conecta la tensión de alimentación
Parámetro	Ninguno
Confirmación	S (carácter inicial)

Reconocimiento de código

Comando	CC
Descripción	Reconoce un código de barras desconocido y envía el número de dígitos, el tipo de código y la información sobre el código a la interfaz, sin guardar el código de barras en la memoria de parámetros.
Parámetro	Ninguno
Confirmación	xx yy zzzzzz xx: Número de cifras del código detectado yy: Tipo de código detectado 01 2/5 Interleaved 02 Code 39 06 UPC (A, E) 07 EAN 08 Code 128, EAN 128 10 EAN Addendum 11 Codabar zzzzzz Contenido de la etiqueta decodificada. Si no se ha reconocido bien la etiqueta aparecerá una flecha hacia arriba (^)

autoConfig

Comando	CA
Descripción	Activa y desactiva la función autoConfig. Con las etiquetas que reconoce el equipo mientras está activa autoConfig se programan automáticamente en el setup determinados parámetros para reconocer las etiquetas.
Parámetro	+ Activa autoConfig / Desecha el último código reconocido - Desactiva autoConfig y guarda los datos decodificados en el juego de parámetros actual

Comando	CA
Confirmación	CSx x Estado 0 Comando CA válido 1 Comando no válido 2 autoConfig no ha podido ser activada 3 autoConfig no ha podido ser desactivada 4 No se ha podido borrar el resultado
Descripción	xx yy zzzzzz xx Número de cifras del código detectado yy Tipo de código detectado 01 2/5 Interleaved 02 Code 39 06 UPC (A, E) 07 EAN 08 Code 128, EAN 128 10 EAN Addendum 11 Codabar zzzzzz Contenido de la etiqueta decodificada. Si no se ha reconocido bien la etiqueta aparecerá una flecha hacia arriba ()

Modo de ajuste

Comando	JP
Descripción	Este comando sirve para montar y alinear fácilmente el equipo. Tras activar la función con JP+, el equipo suministra continuamente informaciones sobre el estado a las interfaces seriales. Con el comando online el escáner queda ajustado para que, después de 100 etiquetas decodificadas satisfactoriamente, termine la decodificación y envíe la información sobre el estado. A continuación se vuelve a activar automáticamente la operación de lectura. El haz láser se utiliza también para indicar la calidad de lectura, además de para emitir la información sobre el estado. El tiempo OFF del láser se prolonga de acuerdo con la cantidad de lecturas que han podido ser extraídas. Si la lectura es buena, el haz láser parpadea a intervalos cortos y periódicos. Cuanto peor decodifique el decodificador, mayor será la pausa durante la que se desconecta el láser. Los intervalos de intermitencia son entonces cada vez más irregulares, porque puede ocurrir que el láser esté activo en total más tiempo para extraer las etiquetas. Los tiempos de las pausas se han escalonado de forma que se puede distinguirlos a simple vista.
Parámetro	+ Inicia el modo de ajuste. - Termina el modo de ajuste.

Comando	JP
Confirmación	yyy_zzzzzz yyy Calidad de lectura en %. Se asegura una elevada disponibilidad de proceso con unas calidades de lectura > 75%. zzzzzz Información acerca del código de barras.

Definir manualmente el código de referencia

Comando	RS
Descripción	Con este comando se puede definir un nuevo código de referencia en el equipo mediante la entrada directa usando la interfaz serial. De acuerdo con la entrada que usted efectúe, los datos se memorizan en el juego de parámetros con el código de referencia 1 a 2, y se depositan en el búfer de trabajo para el postprocesamiento directo.
Parámetro	RSyvxxzzzzzzzz y, v, x y z son comodines (variables) de la entrada concreta. y N° del código de referencia definido 1 (Code 1) 2 (Code 2) v Lugar de memorización del código de ref.: 0 RAM+EEPROM, 3 Sólo RAM xx Tipo de código definido (vea comando CA) z Información del código definido (1 ... 63 caracteres)
Confirmación	RSx x Estado 0 Comando Rx válido 1 Comando no válido 2 No hay suficiente espacio de memoria para el código de referencia 3 No se ha guardado el código de referencia 4 Código de referencia no válido
Ejemplo	Entrada = RS130678654331 (Código 1 (1), sólo RAM (3), UPC (06), información del código)

Teach-In del código de referencia

Comando	RT
Descripción	Este comando permite que se defina rápidamente un código de referencia reconociendo una etiqueta ejemplar.

Comando	RT
Parámetro	RTy y Función 1 Define código de referencia 1 2 Define código de referencia 2 + Activa la definición del código de referencia 1 hasta el valor de parámetro no_of_labels - Termina el proceso Teach-In
Confirmación	El equipo responde primero con el comando RS y el correspondiente estado (vea comando RS). Después de leer un código de barras envía el resultado con el siguiente formato: RCyvxzzzzz y, v, x y z son comodines (variables) de la entrada concreta. y N° del código de referencia definido 1 (Code 1) 2 (Code 2) v Lugar de memorización del código de ref. 0 RAM+EEPROM, 3 Sólo RAM xx Tipo de código definido (vea comando CA) z Información del código definido (1 ... 63 caracteres)



Con esta función se reconocen sólo aquellos tipos de códigos que han sido determinados con la función autoConfig o que han sido ajustados en el setup.

Después de cada lectura, desactive explícitamente la función mediante un comando RTy; de lo contrario se perturbará la ejecución de otros comandos, o no será posible ejecutar de nuevo el comando RTx.

Leer código de referencia

Comando	RR
Descripción	Este comando lee el código de referencia definido en el equipo. Sin parámetros se emiten todos los códigos definidos.
Parámetro	<Número del código de referencia> 1 ... 2 Rango de valores del código de referencia 1 a 2

Comando	RR
Confirmación	Si no se ha definido ningún código de referencia, el equipo responde con el comando RS y el estado asociado (vea comando RS). Si los códigos son válidos, la lectura presenta el siguiente formato: RCyvxxzzzzzz y, v, x y z son comodines (variables) de la entrada concreta. y N° del código de referencia definido 1 (Code 1) 2 (Code 2) v Lugar de memorización del código de ref. 0 RAM+EEPROM, 3 Sólo RAM xx Tipo de código definido (vea comando CA) z Información del código definido (1 ... 63 caracteres)

11.2 Comandos online para controlar el sistema

Activar entrada de sensor

Comando	+
Descripción	Este comando activa la decodificación. Con este comando se activa la puerta de lectura. Ésta permanece entonces activa hasta que es desactivada por uno de los siguientes criterios: • Desactivación mediante comando manual • Desactivación mediante entrada conmutada • Desactivación por haber alcanzado la calidad de lectura predeterminada (equal scans) • Desactivación por haber terminado el tiempo • Desactivación por haber alcanzado una cantidad predeterminada de exploraciones sin informaciones.
Parámetro	Ninguno
Confirmación	Ninguno

Desactivar entrada de sensor

Comando	-
Descripción	Este comando desactiva la decodificación. Con este comando se puede desactivar la puerta de lectura. A continuación de la desactivación se emite el resultado de la lectura. Como la puerta de lectura ha sido desactivada manualmente, y por consiguiente no se ha cumplido ningún criterio «Good Read», se emite un «No Read».
Parámetro	Ninguno
Confirmación	Ninguno

11.3 Comandos online para las operaciones con el juego de parámetros

Copiar juego de parámetros

Comando	PC
Descripción	Con este comando se pueden copiar en cada caso los juegos de parámetros en su totalidad. Así se pueden copiar los ajustes de los parámetros entre los tres juegos de parámetros Estándar, Permanentes y Parámetros de trabajo. Con este comando también se restablecen los ajustes de fábrica.
Parámetro	PC<Tipo fuente><Tipo destino> <Tipo fuente> Juego de parámetros que se va a copiar, Unidad [sin dimensiones] 0 Juego de parámetros en la memoria permanente 2 Juegos de parámetros estándar o de fábrica 3 Juego de parámetros de trabajo en la memoria volátil <Tipo destino> Juego de parámetros al que se van a copiar los datos, Unidad [sin dimensiones] 0 Juego de parámetros en la memoria permanente 3 Juego de parámetros de trabajo en la memoria volátil Las combinaciones admisibles en este contexto son: 03 Copiar el conjunto de datos desde la memoria permanente al conjunto de datos con parámetros de trabajo 30 Copiar el conjunto de datos con parámetros de trabajo a la memoria permanente de juegos de parámetros 20 Copiar los parámetros estándar a la memoria permanente y a la memoria de trabajo
Confirmación	PS=<aa> <aa> Estado respuesta, Unidad [sin dimensiones] 00 ok 01 Error sintaxis 02 Longitud no admisible del comando 03 Reservado 04 Reservado 05 Reservado 06 Combinación no admisible, tipo fuente - tipo destino

Solicitar juego de parámetros del equipo

Comando	PR
Descripción	Los parámetros del equipo están agrupados en un juego de parámetros y guardados permanentemente en una memoria. Hay un juego de parámetros en la memoria permanente y un juego de parámetros de trabajo en la memoria volátil; además hay un juego de parámetros estándar (juego de parámetros de fábrica) para la inicialización. Con este comando se pueden procesar los dos primeros juegos de parámetros (en la memoria permanente y en la volátil). Para que la transmisión de los parámetros sea segura se puede utilizar una suma de control.
Parámetro	PR<Tipo BCC><Tipo PS><Dirección><Longitud de datos>[<BCC>] <Tipo BCC> Función de dígito de control en la transmisión, Unidad [sin dimensiones] 0 Sin uso 3 Modo BCC 3 <Tipo PS> Memoria de la que se van a leer los valores, Unidad [sin dimensiones] 0 Valores de parámetros guardados en la memoria flash 1 Reservado 2 Valores estándar 3 Valores de trabajo en la RAM <Dirección> Dirección relativa de los datos dentro del conjunto de datos aaaa Con cuatro dígitos, Unidad [sin dimensiones] <Longitud de datos> Longitud de los datos de parámetros a transmitir bbbb Con cuatro dígitos, Unidad [longitud en bytes] <BCC> La suma de control calcula como se indica en tipo BCC

Comando	PR
Confirmación Positiva	PT<Tipo BCC><Tipo PS><Estado><Inicio> <Valor de parámetro dirección><Valor de parámetro dirección+1>... [;<Dirección><Valor de parámetro dirección>][<BCC>] <Tipo BCC> Función de dígito de control en la transmisión, Unidad [sin dimensiones] 0 Sin uso 3 Modo BCC 3 <Tipo PS> Memoria de la que se van a leer los valores, Unidad [sin dimensiones] 0 Valores de parámetros guardados en la memoria flash 2 Valores estándar 3 Valores de trabajo en la RAM <Estado> Modo de la edición de parámetros, Unidad [sin dimensiones] 0 No sigue ningún parámetro más 1 Siguen más parámetros <Inicio> Dirección relativa de los datos dentro del conjunto de datos, aaaa Con cuatro dígitos, Unidad [sin dimensiones] <Valor P. D.> Valor del parámetro guardado en esa dirección; los juegos de parámetros 'bb' se convierten del formato HEX a un formato ASCII de 2 bytes para la transmisión. <BCC> La suma de control calcula como se indica en tipo BCC
Confirmación Negativa	PS=<aa> Parámetro respuesta de retorno: <aa> Estado respuesta, Unidad [sin dimensiones] 01 Error sintaxis 02 Longitud no admisible del comando 03 Valor no admisible para el tipo de suma de control 04 Se ha recibido una suma de control no válida 05 Se ha solicitado una cantidad de datos no admisible 06 Los datos solicitados ya no entran en el búfer de emisión 07 Valor de dirección no válido 08 Acceso de lectura detrás del final del conjunto de datos 09 Tipo de conjunto de datos QPF no admisible

Determinar la diferencia del juego de parámetros con el juego de parámetros estándar

Comando	PD
Descripción	Este comando emite la diferencia entre el juego de parámetros estándar y el juego de parámetros de trabajo, o la diferencia entre el juego de parámetros estándar y el juego de parámetros guardado permanentemente. Observación: La respuesta de retorno de este comando se puede utilizar, por ejemplo, para programar directamente un equipo con el ajuste de fábrica, con lo cual ese equipo tendrá la misma configuración que el equipo en el que se ha ejecutado la secuencia PD.
Parámetro	PD<Conjunto P.1><Conjunto P.2> <Conjunto P.1> Juego de parámetros que se va a copiar, Unidad [sin dimensiones] 0 Juego de parámetros en la memoria permanente 2 Juegos de parámetros estándar o de fábrica <Conjunto P.2> Juego de parámetros al que se van a copiar los datos, Unidad [sin dimensiones] 0 Juego de parámetros en la memoria permanente 3 Juego de parámetros de trabajo en la memoria volátil Las combinaciones admisibles en este contexto son: 20 Emisión de las diferencias entre el juego de parámetros estándar y el juego de parámetros guardado permanentemente 23 Emisión de las diferencias entre el juego de parámetros estándar y el juego de parámetros de trabajo guardado en la memoria volátil 03 Emisión de las diferencias entre el juego de parámetros guardado en la memoria permanente y el juego de parámetros de trabajo guardado en la memoria volátil

Comando	PD
Confirmación Positiva	PT<BCC><Tipo PS><Estado><Dcción.><Valor P. dcción.><ValorP.dcción.+1>... [;<Dcción.><Valor P.dcción.>] <BCC> 0 Sin dígito de control 3 Modo BCC 3 <Tipo PS> 0 Valores de parámetros guardados en la memoria flash 3 Valores de trabajo almacenados en la RAM <Estado> 0 No sigue ningún parámetro más 1 Siguen más parámetros <Dcción.> Dirección relativa de los datos dentro del conjunto de datos aaaa Con cuatro dígitos, Unidad [sin dimensiones] <Valor P.> Valor del parámetro -bb- memorizado en esta dirección. Los conjuntos de datos de parámetros se convierten del formato HEX a un formato ASCII de 2 bytes para la transmisión.
Confirmación Negativa	PS=<aa> <aa> Estado respuesta, Unidad [sin dimensiones] 0 No hay diferencia 1 Error sintaxis 2 Longitud no admisible del comando 6 Combinación no admisible, juego de parámetros 1 y juego de parámetros 2 8 Juego de parámetros no válido

Escribir juego de parámetros

Comando	PT
Descripción	Los parámetros del equipo están agrupados en un juego de parámetros y guardados permanentemente en una memoria. Hay un juego de parámetros en la memoria permanente y un juego de parámetros de trabajo en la memoria volátil; además hay un juego de parámetros estándar (juego de parámetros de fábrica) para la inicialización. Con este comando se pueden procesar los dos primeros juegos de parámetros (en la memoria permanente y en la volátil). Para que la transmisión de los parámetros sea segura se puede utilizar una suma de control.

Comando	PT
Parámetro	PT<Tipo BCC><Tipo PS><Estado><Dcción.><Valor P. dcción.> <Valor P. dcción.+1>...[;<Dcción.><Valor P. dcción>][<BCC>] <Tipo BCC> Función de dígito de control en la transmisión, Unidad [sin dimensiones] 0 Sin dígito de control 3 Modo BCC 3 <Tipo PS> Memoria de la que se van a leer los valores, Unidad [sin dimensiones] 0 Valores de parámetros guardados en la memoria flash 3 Valores de trabajo almacenados en la RAM <Estado> Modo de la edición de parámetros, aquí sin función, Unidad [sin dimensiones] 0 Sin reset tras cambio de parámetros, no siguen más parámetros 1 Sin reset tras cambio de parámetros, siguen más parámetros 2 Con reset tras cambio de parámetros, no siguen más parámetros 6 Poner parámetros al ajuste de fábrica, no hay más parámetros 7 Poner parámetros al ajuste de fábrica, bloquear todos los tipos de códigos, ¡el ajuste del tipo de código debe seguir en el comando! <Dcción.> Dirección relativa de los datos dentro del conjunto de datos aaaa Con cuatro dígitos, Unidad [sin dimensiones] <Valor P.> Valor del parámetro -bb- memorizado en esta dirección. Los conjuntos de datos de parámetros se convierten del formato HEX a un formato ASCII de 2 bytes para la transmisión. <BCC> La suma de control calcula como se indica en el tipo BCC.

Comando	PT
Confirmación	PS=<aa> Parámetro respuesta de retorno: <aa> Estado respuesta, Unidad [sin dimensiones] 01 Error sintaxis 02 Longitud no admisible del comando 03 Valor no admisible para el tipo de suma de control 04 Se ha recibido una suma de control no válida 05 Longitud de datos no admisible 06 Datos no válidos (violados los límites de parámetros) 07 Dirección de inicio no válida 08 Juego de parámetros no válido 09 Tipo de juego de parámetros no válido

12 Cuidados, mantenimiento y eliminación

El lector de códigos de barras normalmente no requiere mantenimiento por parte del usuario.

12.1 Limpieza

✎ Si se acumula polvo, limpie el equipo con un trapo suave y, si fuera necesario, con productos de limpieza (limpiacristales usuales).

AVISO

Para limpiar los equipos, no use productos de limpieza agresivos tales como disolventes o acetonas.

12.2 Mantenimiento

12.3 Eliminación de residuos

✎ Al eliminar los residuos, observe las disposiciones vigentes a nivel nacional para componentes electrónicos.

13 Diagnosis y eliminación de errores

13.1 Causas generales de error

Tabla 13.1: Causas generales de error

Error	Posible causa de error	Medidas
LED de estado PWR		
Apagado	- Tensión de alimentación no conectada al equipo - Error de hardware	- Revisar la tensión de alimentación - Enviar equipo a servicio al cliente
Rojo, parpadeante	Advertencia	Consultar datos de diagnóstico y aplicar las medidas resultantes
Rojo, luz continua	Error: ninguna función posible	Fallo interno del equipo, enviar el equipo
Naranja, luz continua	Equipo en el modo de servicio	Reiniciar el modo de servicio con Web-Config o el display
LED de estado NET		
Apagado	- Tensión de alimentación no conectada al equipo - Error de hardware	- Revisar la tensión de alimentación - Enviar equipo a servicio al cliente
Rojo, parpadeante	Error de comunicación	Comprobar interfaz
Rojo, luz continua	- Error de comunicación en PROFINET-IO: No se establece comunicación con el IO Controller (no data exchange) - No hay comunicación	Comprobar interfaz

13.2 Error Interfaz

Tabla 13.2: Error de interfaz

Error	Posible causa de error	Medidas
No hay comunicación vía interfaz de servicio USB	- Cable de interconexión incorrecto - No se detecta el equipo conectado	- Comprobar cable de interconexión - Instalar controlador USB
No hay comunicación por medio de la interfaz Ethernet	- Cableado incorrecto - Diferentes ajustes de protocolo - Protocolo no habilitado	- Revisar el cableado - Comprobar ajustes de protocolo - Activar TCP/IP o UDP
Errores esporádicos de la interfaz Ethernet	- Cableado incorrecto - Influencias electromagnéticas - Expansión de red total rebasada	- Revisar el cableado - Revisar sobretodo blindaje del cableado - Comprobar cable empleado - Revisar blindaje (cubierta de blindaje hasta los bornes) - Revisar el concepto base y la conexión a la tierra funcional (FE) - Aislar influencias electromagnéticas al evitar tender los cables de manera paralela a cables de corriente fuerte - Revisar la máx. expansión de red en función de las máx. longitudes de los cables

14 Servicio y soporte

Teléfono de servicio 24 horas:

+49 (0) 7021 573-0

Teléfono de atención:

+49 (0) 7021 573-123

De lunes a viernes de 8.00 a 17.00h (UTC +1)

E-mail:

service.identify@leuze.de

Dirección de retorno para reparaciones:

Servicecenter

Leuze electronic GmbH + Co. KG

In der Braike 1

D-73277 Owen / Germany

14.1 ¿Qué hacer en caso de asistencia?



Utilizar este capítulo como plantilla de copia en caso de asistencia.

Rellene los datos de cliente y envíelos por fax junto con su orden de servicio al número de fax abajo indicado.

Datos de cliente (rellenar por favor)

Tipo de equipo:	
Número de serie:	
Firmware:	
Indicación en el display:	
Indicación de los LEDs:	
Descripción del error:	
Compañía:	
Persona de contacto/departamento:	
Teléfono (extensión):	
Fax:	
Calle/número:	
Código postal/ciudad:	
País:	

Número de fax de servicio de Leuze:

+49 7021 573 - 199

15 Datos técnicos

15.1 Datos generales

15.1.1 Escáner lineal

Tabla 15.1: Óptica

Fuente de luz	Diodo láser
Longitud de onda	405 nm (luz azul)
Salida del haz	Frontal
Velocidad de exploración	800 / 1000 exploraciones/s
Desviación de haz	Vía rueda poligonal rotatoria
Ángulo de apertura útil	Máx. 60°
Versiones de la óptica / Resolución	Medium Density (M): 0,25 ... 0,5 mm Low Density (F): 0,3 ... 0,5 mm
Distancia de lectura	vea capítulo 15.4 «Curvas del campo de lectura/ datos ópticos»
Clase de láser	2 según EN 60825-1, CDRH (U.S. 21 CFR 1040.10)

Tabla 15.2: Código de barras

Tipos de códigos	2/5 Interleaved, Code 39, Code 128, EAN 128, EAN/UPC, Codabar, Code 93, GS1 DataBar Omni- directional
Contraste código de barras (PCS)	³ 60 %
Compatibilidad con luz externa	2000 lx (en el código de barras)
Cantidad de códigos de barras por exploración	6

Tabla 15.3: Interfaz

Tipo de interfaz	Tipo de interfaz 2x Ethernet en 2x M12 (D)
Protocolos	Protocolo Ethernet TCP/IP (cliente/servidor) / UDP
Velocidad de transmisión	10/100 MBaud

Tabla 15.4: Sistema eléctrico

Interfaz de servicio	Compatible con USB 1.1, con codificación A
Entrada/salida	4 E/S conmutadas, funciones de programación libre - Entrada: 10 ... 30 V CC según tensión de alimentación, I max. = 8 mA - Salida: 10 ... 30 V CC según tensión de alimentación, I max. = 60 mA (protegido contra cortocircuitos) ¡Las entradas/salidas conmutadas están protegidas contra inversión de polaridad!
Tensión de trabajo	10 ... 30 V CC (Class II, clase de seguridad III)
Consumo de potencia	Máx. 10 W

Tabla 15.5: Elementos de servicio e indicación

Display	Display gráfico en blanco y negro, 128 x 64 píxels, retroiluminado
Teclado	4 teclas
LEDs	2 LEDs para power (PWR) y estado del bus (BUS), bicolor (rojo/verde)

Tabla 15.6: Mecánica

Índice de protección	IP 65 (en caso de conectores M12 atornillados o tapaderas colocadas)
Peso	1,1 kg
Dimensiones (A x A x P)	63 x 123,5 x 106,5 mm
Carcasa	Fundición a presión de aluminio

Tabla 15.7: Datos ambientales

Rango de temperatura de trabajo	0 °C ... +40 °C
Rango de temperatura de almacenamiento	-20 °C ... +70 °C
Humedad del aire	Máx. 90 % de humedad relativa, sin condensación
Vibración	IEC 60068-2-6, test Fc
Choque	IEC 60068-2-27, test Ea
Impacto permanente	IEC 60068-2-29, test Eb
Compatibilidad electromagnética	EN 55022; IEC 61000-6-2 (contiene IEC 61000-4-2, -3, -4, -5 y -6) ^{a)}

a) Esto es un dispositivo de la clase A. Este dispositivo puede provocar interferencias en zonas residenciales; en tal caso, el explotador puede solicitar la implantación de medidas adecuadas.

15.1.2 Escáner con espejo oscilante

Datos técnicos como los del escáner lineal, pero con las siguientes diferencias:

Tabla 15.8: Óptica

Salida del haz	Posición cero lateral con un ángulo de 90°
Desviación de haz	Mediante rueda poligonal rotatoria (horizontal) y motor de paso a paso con espejo (vertical)
Frecuencia de oscilación	0 ... 10 Hz (ajustable, la máx. frecuencia depende del ángulo de oscilación ajustado)
Ángulo de orient. máx.	±20° (ajustable)
Altura campo de lectura	vea capítulo 15.4 «Curvas del campo de lectura/datos ópticos»

Tabla 15.9: Sistema eléctrico

Consumo de potencia	Máx. 14 W
---------------------	-----------

Tabla 15.10: Mecánica

Peso	1,5 kg
Dimensiones (A x A x P)	84 x 173 x 147 mm

15.2 Dibujos acotados

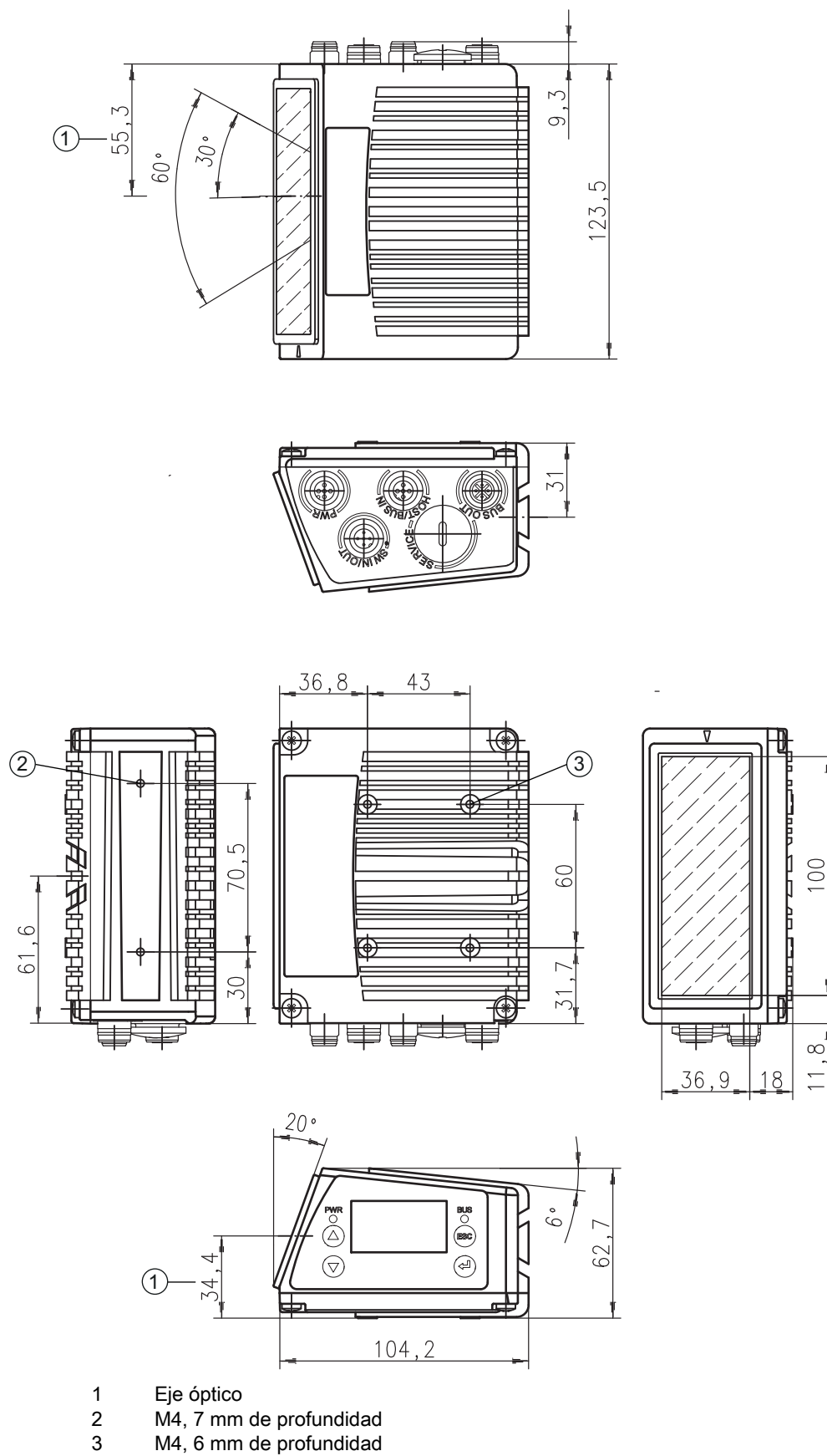
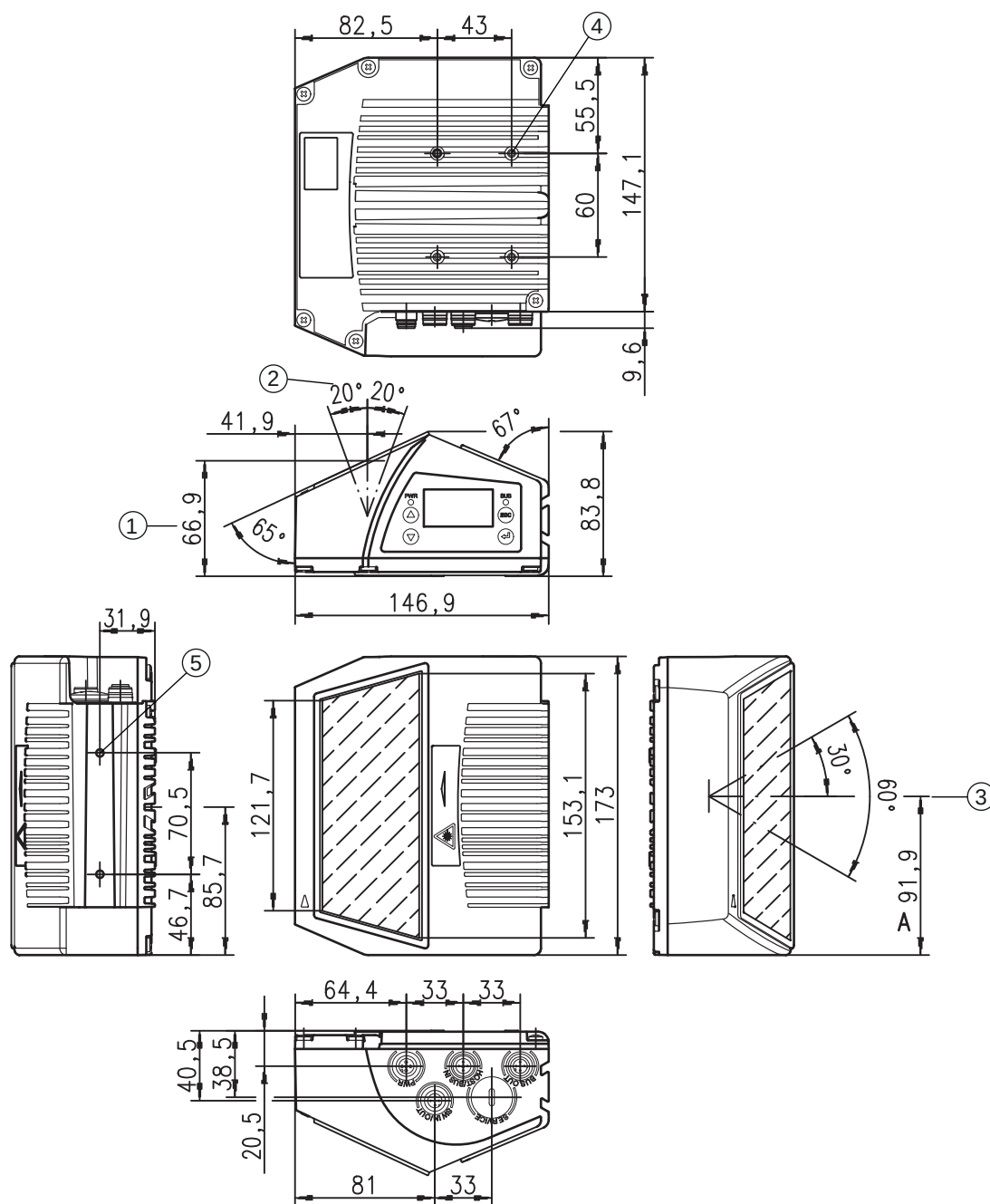


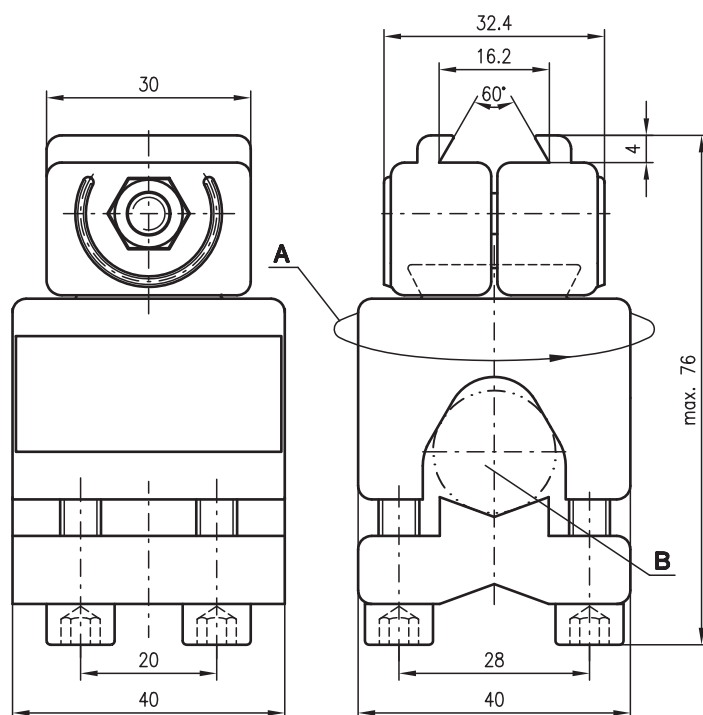
Figura 15.1: Dibujo acotado del escáner lineal



- 1 Eje óptico
- 2 Rango de oscilación óptica
- 3 Ángulo de apertura
- 4 M4, 7 mm de profundidad
- 5 M4, 6 mm de profundidad

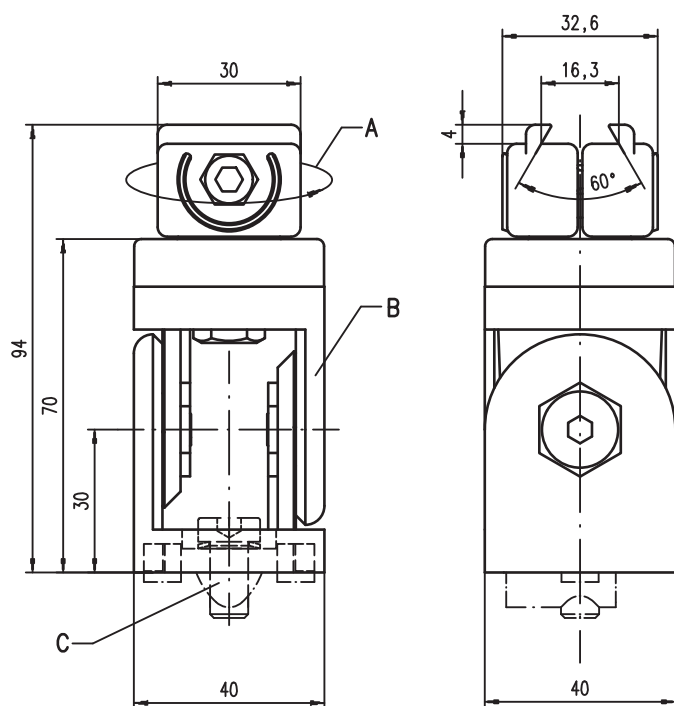
Figura 15.2: Dibujo acotado del escáner con espejo oscilante

15.3 Dibujos acotados de los accesorios



- A Soporte con giro de 360°
B Varillas, $\varnothing$ 16 ... 20 mm

Figura 15.3: Pieza de fijación BT 56



- A Soporte con giro de 360°
B Articulación ITEM, ajustable a $\pm 90^\circ$
C Tornillo cilíndrico M8x16, arandela dentada M8, tuerca corredera M8, conector para perfil ITEM (2x)

Figura 15.4: Pieza de fijación BT 59

15.4 Curvas del campo de lectura/datos ópticos

Propiedades del código de barras



Tenga presente que el tamaño del módulo del código de barras influye en la máxima distancia de lectura y en el ancho del campo de lectura. Por ello, para elegir el lugar de montaje y/o la etiqueta con código de barras apropiada, es indispensable que tenga en consideración las diferentes características de lectura del escáner con distintos módulos del código de barras.



- M Módulo: El elemento más estrecho de una información del código de barras, en mm
- Z_B Carácter ancho: Las barras anchas y los huecos son un múltiplo (ratio) del módulo. Módulo x ratio = Z_B (ratio normal 1 : 2,5)
- B_z Zona reposada: La zona reposada debería ser como mín. 10 veces mayor que el módulo, y como mínimo de 2,5mm.
- L Longitud del código: Longitud del código de barras incl. caracteres de inicio y de stop, en mm. Dependiendo de la definición del código se agrega la zona reposada.
- S_L Longitud de barra: altura de los elementos en mm

Figura 15.5: Principales valores característicos de un código de barras

El rango de distancias dentro del que un equipo puede leer un código de barras (es decir, el llamado campo de lectura) depende de la calidad de impresión del código y de sus dimensiones.

En este sentido, lo más decisivo para el tamaño del campo de lectura es el módulo de un código de barras.



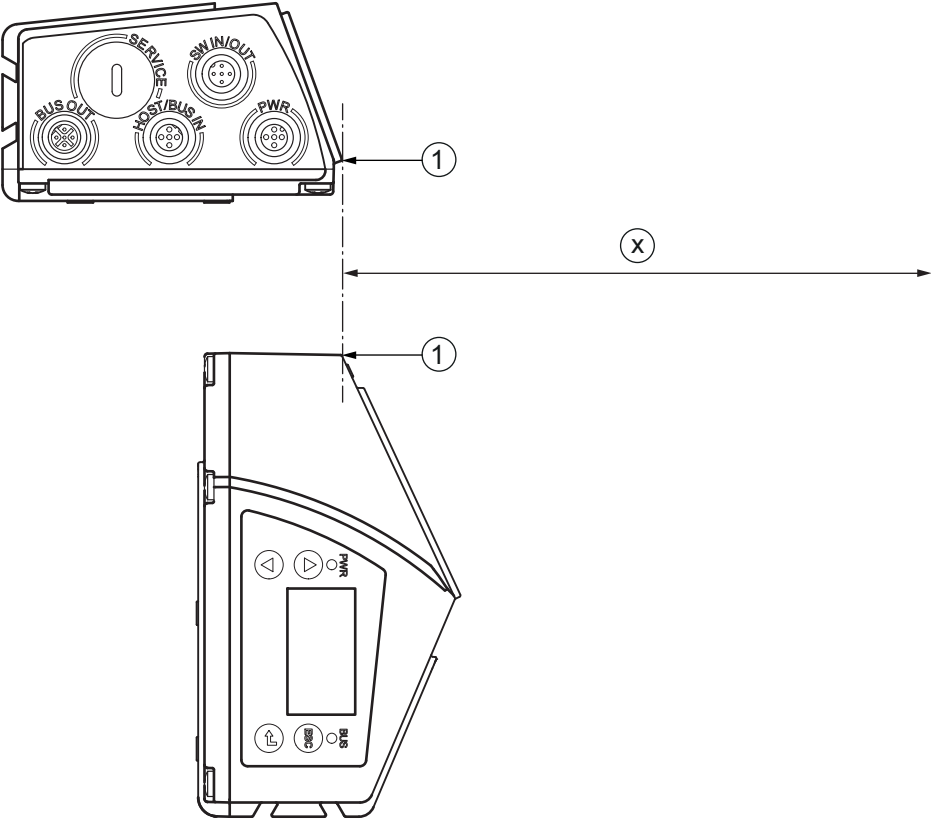
Regla empírica: Cuanto menor es el módulo de un código de barras, menores son la máxima distancia de lectura y el ancho del campo de lectura

15.5 Curvas del campo de lectura



Tenga presente de que a los campos de lectura reales también les influyen factores tales como el material de las etiquetas, la calidad de la impresión, el ángulo de lectura, el contraste de la impresión, etc., por lo que pueden ser diferentes a los campos de lectura aquí indicados.

La posición cero de la distancia de lectura se refiere siempre al lado frontal de la carcasa por donde sale el haz y se representa para las dos formas constructivas de la carcasa del equipo (vea figura 15.6).



- 1 Posición cero
- x Distancia según las curvas del campo de lectura

Figura 15.6: Posición cero de la distancia de lectura

Condiciones para leer las curvas del campo de lectura

Tabla 15.11: Condiciones para la lectura

Tipo del código de barras	2/5 Interleaved
Ratio	1:2,5
Especificación ANSI	Clase A
Índice de lectura	> 75%

15.5.1 Óptica Medium Density (M)

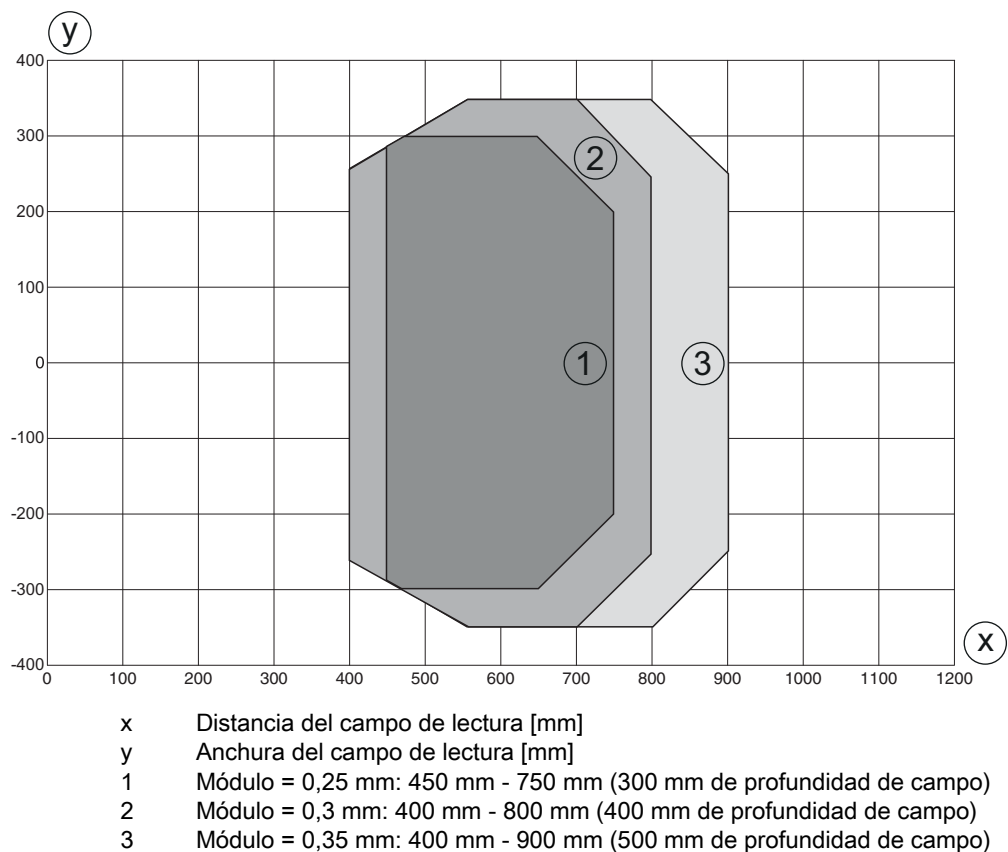


Figura 15.7: Curva del campo de lectura Medium Density

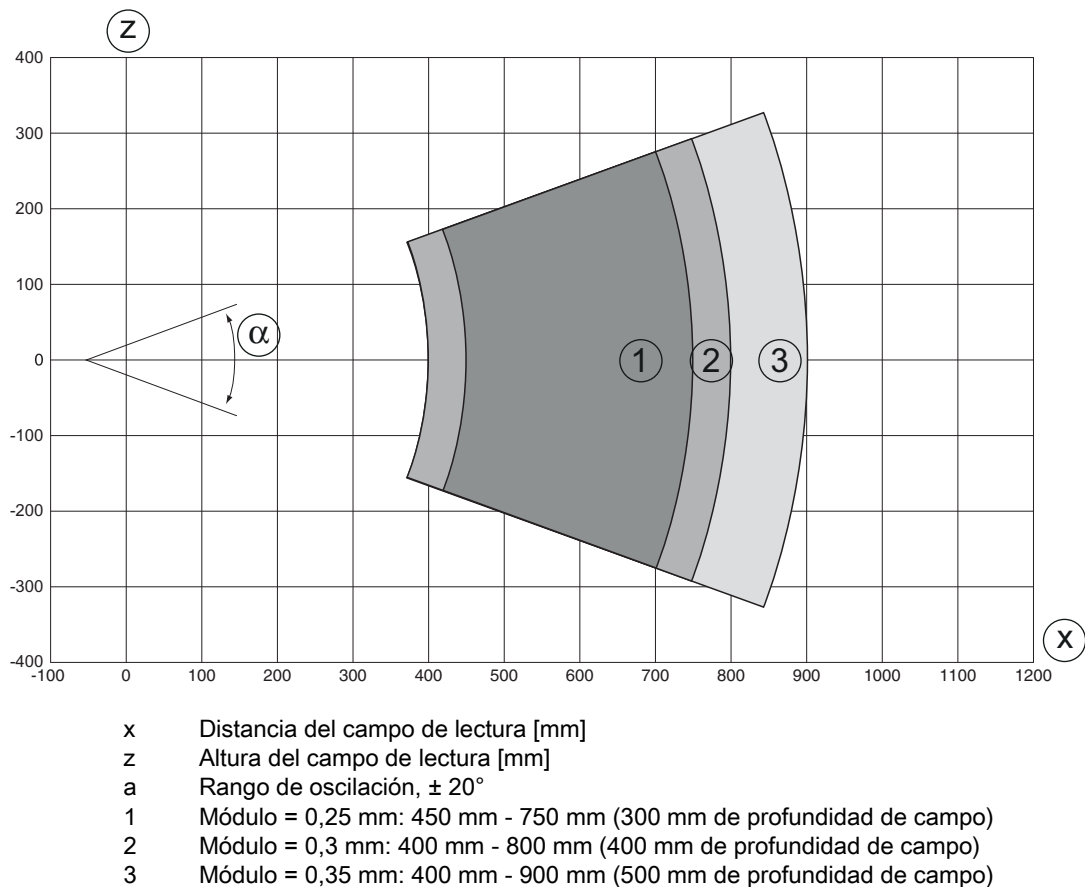


Figura 15.8: Curva lateral del campo de lectura Medium Density para escáner con espejo oscilante

15.5.2 Óptica Low Density (F)

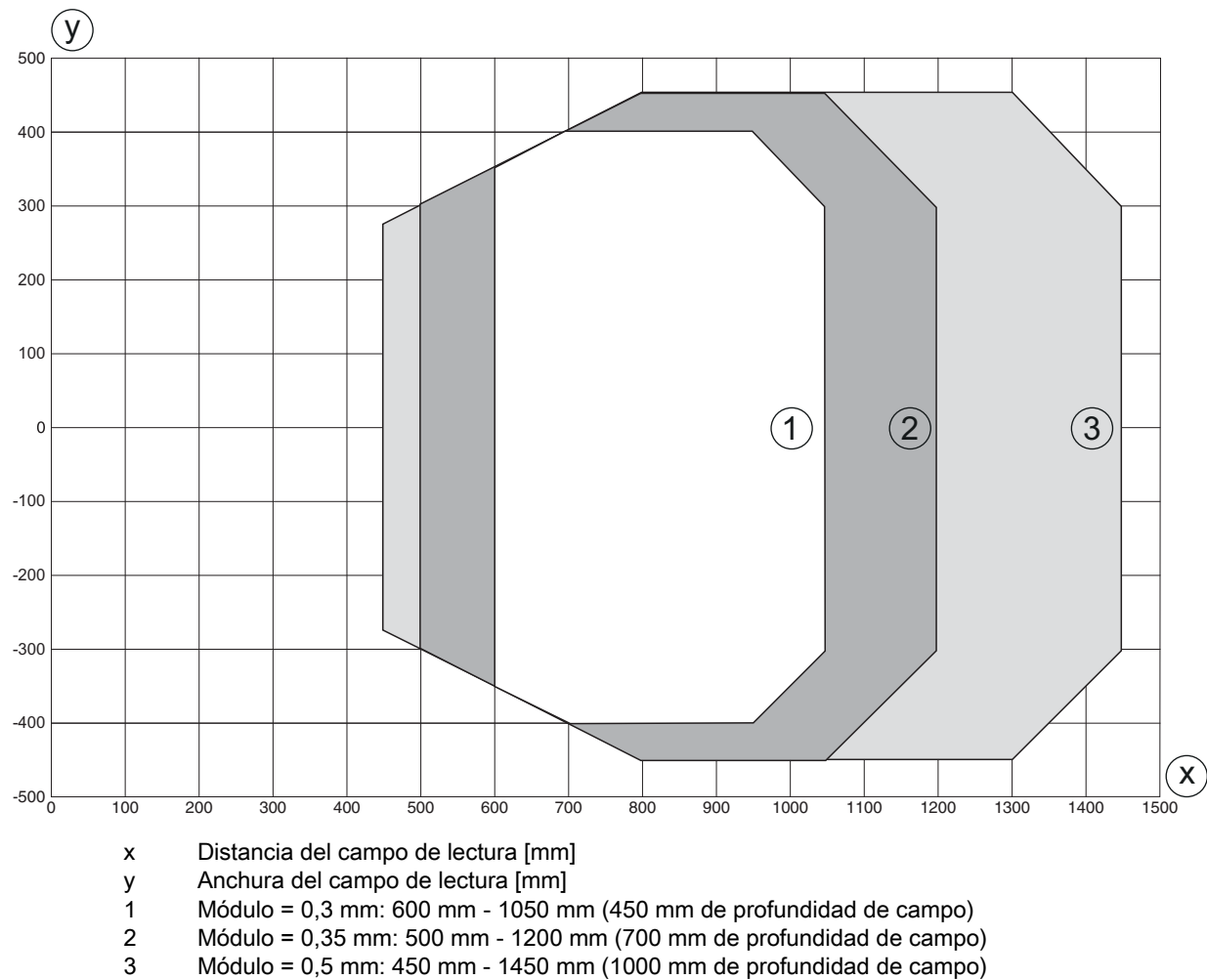


Figura 15.9: Curva del campo de lectura Low Density para escáner lineal

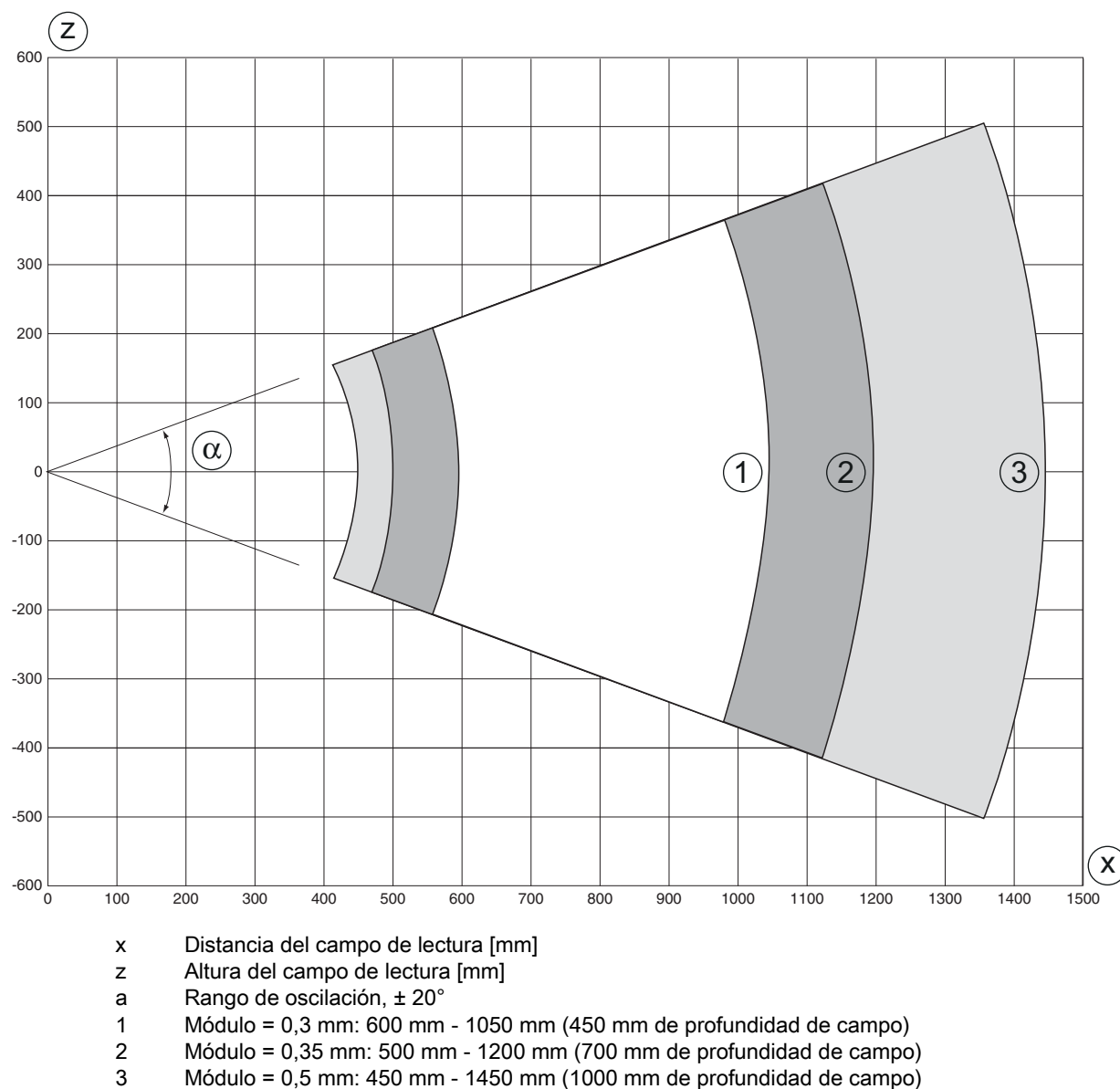


Figura 15.10: Curva lateral del campo de lectura Low Density para escáner con espejo oscilante

16 Indicaciones de pedido y accesorios

16.1 Nomenclatura

Denominación del artículo:

BCL 6xxi SO 10X

Tabla 16.1: Nomenclatura

BCL	Lector de código de barras
6	Serie: BCL 600
xx	Interfaz: 08: Ethernet 48: Profinet
i	integrated Network
S	Principio de exploración: S: Escáner lineal O: Escáner con espejo oscilante
O	Óptica: M: Medium Density (distancia media) F: Low Density (gran distancia)
X	Salida del haz: 0: perpendicular 1: frontal



Encontrará una lista con todos los tipos de equipo disponibles en el sitio web de Leuze electronic: www.leuze.com.

16.2 Sinopsis de los tipos

Tabla 16.2: Códigos del BCL 608i

Código	Denominación del artículo	Descripción
50126969	BCL 608i SM 102	Escáner lineal, salida frontal del haz, Medium Density
50126970	BCL 608i OM 100	Escáner con espejo oscilante, Medium Density
50126971	BCL 608i SF 102	Escáner lineal, salida frontal del haz, Low Density
50126972	BCL 608i OF 100	Escáner con espejo oscilante, Low Density

16.3 Accesorios

Tabla 16.3: Accesorios

Código	Denominación del artículo	Descripción
Cables de conexión para alimentación de tensión		
50104557	K-D M12A-5P-5m-PVC	Hembrilla M12 para PWR, salida de conector axial, final de cable abierto, longitud de cable 5m
50104559	K-D M12A-5P-10m-PVC	Hembrilla M12 para PWR, salida de conector axial, final de cable abierto, longitud de cable 10m

Código	Denominación del artículo	Descripción
Cables de conexión BUS IN, conector M12, salida de cable axial, final de cable abierto		
50106739	KB ET - 2000 - SA	Longitud de cable 2 m
50106740	KB ET - 5000 - SA	Longitud de cable 5 m
50106741	KB ET - 10000 - SA	Longitud de cable 10 m
50106742	KB ET - 15000 - SA	Longitud de cable 15 m
50106746	KB ET - 30000 - SA	Longitud de cable 30 m
Cables de conexión BUS IN, conector M12 en conector RJ-45		
50109880	KB ET - 2000 - SA-RJ45	Longitud de cable 2 m
50109881	KB ET - 5000 - SA-RJ45	Longitud de cable 5 m
50109882	KB ET - 10000 - SA-RJ45	Longitud de cable 10 m
50109883	KB ET - 15000 - SA-RJ45	Longitud de cable 15 m
50109886	KB ET - 30000 - SA-RJ45	Longitud de cable 30 m
Cables de conexión BUS OUT en BUS IN, conector M12 en conector M12		
50106899	KB ET - 2000 - SSA	Longitud de cable 2 m
50106900	KB ET - 5000 - SSA	Longitud de cable 5 m
50106901	KB ET - 10000 - SSA	Longitud de cable 10 m
50106902	KB ET - 15000 - SSA	Longitud de cable 15 m
50106905	KB ET - 30000 - SSA	Longitud de cable 30 m
Conectores		
50020501	KD 095-5A	Hembrilla M12 para alimentación de tensión
50040155	KS 095-4A	Conector M12 para SW IN/OUT
Cables USB		
50107726	KB USB-Service	Cable de servicio USB
Memoria de parámetros externa		
50108833	Set de memoria USB	Memoria de parámetros USB externa
Piezas de fijación		
50027375	BT 56	Pieza de fijación para varilla

17 Declaración de conformidad CE

El lector de código de barras de la serie BCL 600 ha sido desarrollado y fabricado observando las normas y directivas europeas vigentes.

El fabricante del producto, **Leuze electronic GmbH + Co. KG** en D-73277 Owen, posee un sistema de aseguramiento de calidad certificado según ISO 9001.



the **sensor** people

EG-KONFORMITÄTS- ERKLÄRUNG

EC DECLARATION OF CONFORMITY

DECLARATION CE DE CONFORMITE

Der Hersteller

The Manufacturer

Le constructeur

Leuze electronic GmbH + Co. KG
In der Braike 1, PO Box 1111
73277 Owen, Germany

erklärt, dass die nachfolgend
aufgeführten Produkte den
einschlägigen Anforderungen
der genannten EG-Richtlinien
entsprechen.

declares that the following
listed products fulfil the
relevant provisions of the
mentioned EC Directives.

déclare que les produits
identifiés suivants sont
conformes aux directives CE
mentionnées.

Produktbeschreibung:

Description of product:

Description de produit:

Stationärer Barcodeleser
BCL 6xxi ...

Stationary barcode reader
BCL 6xxi ...

Lecteur de code à barres
stationnaire
BCL 6xxi ...

Angewandte EG-Richtlinie(n):

Applied EC Directive(s):

Directive(s) CE appliquées:

2004/108/EG
2006/95/EG

2004/108/EC
2006/95/EC

2004/108/CE
2006/95/CE

Angewandte Normen:

Applied standards:

Normes appliquées:

EN 61000-6-2: 2005
EN 60825-1: 2007

EN 61000-6-4: 2007 + A11: 2011

15. 1. 2015
Datum / Date / Date

Ulrich Balbach
Ulrich Balbach, Geschäftsführer / Managing Director / Gérant

Leuze electronic GmbH + Co. KG
In der Braike 1
D-73277 Owen
Telefon +49 (0) 7021 573-0
Telefax +49 (0) 7021 573-199
info@leuze.de
www.leuze.com
LEO-ZQM-148-04-FO

Leuze electronic GmbH + Co. KG, Sitz Owen, Registergericht Stuttgart, HRA 230712
Persönlich haftende Gesellschafterin Leuze electronic Geschäftsführungs-GmbH,
Sitz Owen, Registergericht Stuttgart, HRB 230550
Geschäftsführer: Ulrich Balbach
USt-IdNr. DE 145912521 | Zollnummer 2554232
Es gelten ausschließlich unsere aktuellen Verkaufs- und Lieferbedingungen
Only our current Terms and Conditions of Sale and Delivery shall apply



18 Apéndice

18.1 Juego de caracteres ASCII

ASCII	Dec.	Hex.	Oct.	Denominación	Significado
NUL	0	00	0	NULL	Cero
SOH	1	01	1	START OF HEADING	Inicio de la línea de encabezamiento
STX	2	02	2	START OF TEXT	Carácter inicial del texto
ETX	3	03	3	END OF TEXT	Carácter final del texto
EOT	4	04	4	END OF TRANSMISS.	Final de la transmisión
ENQ	5	05	5	ENQUIRY	Requerimiento de transmisión de datos
ACK	6	06	6	ACKNOWLEDGE	Respuesta positiva
BEL	7	07	7	BELL	Carácter de timbre
BS	8	08	10	BACKSPACE	Espacio hacia atrás
HT	9	09	11	HORIZ. TABULATOR	Tabulador horizontal
LF	10	0A	12	LINE FEED	Avance de línea
VT	11	0B	13	VERT. TABULATOR	Tabulador vertical
FF	12	0C	14	FORM FEED	Avance de página
CR	13	0D	15	CARRIAGE RETURN	Retorno del carro
SO	14	0E	16	SHIFT OUT	Carácter de cambio permanente
SI	15	0F	17	SHIFT IN	Carácter de retroceso
DLE	16	10	20	DATA LINK ESCAPE	Conmutación de transmisión de datos
DC1	17	11	21	DEVICE CONTROL 1	Carácter de control del equipo 1
DC2	18	12	22	DEVICE CONTROL 2	Carácter de control del equipo 2
DC3	19	13	23	DEVICE CONTROL 3	Carácter de control del equipo 3
DC4	20	14	24	DEVICE CONTROL 4	Carácter de control del equipo 4
NAK	21	15	25	NEG. ACKNOWLEDGE	Respuesta negativa
SYN	22	16	26	SYNCHRONOUS IDLE	Sincronización
ETB	23	17	27	EOF TRANSM. BLOCK	Fin bloque de transmisión de datos
CAN	24	18	30	CANCEL	No válido
EM	25	19	31	END OF MEDIUM	Fin del registro
SUB	26	1A	32	SUBSTITUTE	Sustitución
ESC	27	1B	33	ESCAPE	Conmutación
FS	28	1C	34	FILE SEPARATOR	Carácter separador de grupo principal
GS	29	1D	35	GROUP SEPARATOR	Carácter separador de grupo
RS	30	1E	36	RECORD SEPARATOR	Carácter separador de subgrupo

ASCII	Dec.	Hex.	Oct.	Denominación	Significado
US	31	1F	37	UNIT SEPARATOR	Carácter separador de grupo parcial
SP	32	20	40	SPACE	Espacio
!	33	21	41	EXCLAMATION POINT	Signo de exclamación
"	34	22	42	QUOTATION MARK	Comillas
#	35	23	43	NUMBER SIGN	Carácter numérico
\$	36	24	44	DOLLAR SIGN	Signo del dólar
%	37	25	45	PERCENT SIGN	Símbolo del porcentaje
&	38	26	46	AMPERSAND	Signo de la Y comercial
'	39	27	47	APOSTROPHE	Apóstrofo
(	40	28	50	OPEN. PARENTHESIS	Abrir paréntesis
)	41	29	51	CLOS. PARENTHESIS	Cerrar paréntesis
*	42	2A	52	ASTERISK	Asterisco
+	43	2B	53	PLUS	Signo positivo
,	44	2C	54	COMMA	Coma
-	45	2D	55	HYPHEN (MINUS)	Guión
.	46	2E	56	PERIOD (DECIMAL)	Punto
/	47	2F	57	SLANT	Barra oblicua a la derecha
0	48	30	60	0	Número
1	49	31	61	1	Número
2	50	32	62	2	Número
3	51	33	63	3	Número
4	52	34	64	4	Número
5	53	35	65	5	Número
6	54	36	66	6	Número
7	55	37	67	7	Número
8	56	38	70	8	Número
9	57	39	71	9	Número
:	58	3A	72	COLON	Dos puntos
;	59	3B	73	SEMI-COLON	Punto y coma
<	60	3C	74	LESS THEN	Menor que
=	61	3D	75	EQUALS	Igual que
>	62	3E	76	GREATER THEN	Mayor que
?	63	3F	77	QUESTION MARK	Signo de interrogación
@	64	40	100	COMMERCIAL AT	Arroba

ASCII	Dec.	Hex.	Oct.	Denominación	Significado
A	65	41	101	A	Letra mayúscula
B	66	42	102	B	Letra mayúscula
C	67	43	103	C	Letra mayúscula
D	68	44	104	D	Letra mayúscula
E	69	45	105	E	Letra mayúscula
F	70	46	106	F	Letra mayúscula
G	71	47	107	G	Letra mayúscula
H	72	48	110	H	Letra mayúscula
I	73	49	111	I	Letra mayúscula
J	74	4A	112	J	Letra mayúscula
K	75	4B	113	K	Letra mayúscula
L	76	4C	114	L	Letra mayúscula
M	77	4D	115	M	Letra mayúscula
N	78	4E	116	N	Letra mayúscula
O	79	4F	117	O	Letra mayúscula
P	80	50	120	P	Letra mayúscula
Q	81	51	121	Q	Letra mayúscula
R	82	52	122	R	Letra mayúscula
S	83	53	123	S	Letra mayúscula
T	84	54	124	T	Letra mayúscula
U	85	55	125	U	Letra mayúscula
V	86	56	126	V	Letra mayúscula
W	87	57	127	W	Letra mayúscula
X	88	58	130	X	Letra mayúscula
Y	89	59	131	Y	Letra mayúscula
Z	90	5A	132	Z	Letra mayúscula
[	91	5B	133	OPENING BRACKET	Abrir corchetes
\	92	5C	134	REVERSE SLANT	Barra oblicua a la izquierda
]	93	5D	135	CLOSING BRACKET	Cerrar corchetes
^	94	5E	136	CIRCUMFLEX	Acento circunflejo
_	95	5F	137	UNDERSCORE	Guión bajo
'	96	60	140	GRAVE ACCENT	Acento grave
a	97	61	141	a	Letra minúscula
b	98	62	142	b	Letra minúscula

ASCII	Dec.	Hex.	Oct.	Denominación	Significado
c	99	63	143	c	Letra minúscula
d	100	64	144	d	Letra minúscula
e	101	65	145	e	Letra minúscula
f	102	66	146	f	Letra minúscula
g	103	67	147	g	Letra minúscula
h	104	68	150	h	Letra minúscula
i	105	69	151	i	Letra minúscula
j	106	6A	152	j	Letra minúscula
k	107	6B	153	k	Letra minúscula
l	108	6C	154	l	Letra minúscula
m	109	6D	155	m	Letra minúscula
n	110	6E	156	n	Letra minúscula
o	111	6F	157	o	Letra minúscula
p	112	70	160	p	Letra minúscula
q	113	71	161	q	Letra minúscula
r	114	72	162	r	Letra minúscula
s	115	73	163	s	Letra minúscula
t	116	74	164	t	Letra minúscula
u	117	75	165	u	Letra minúscula
v	118	76	166	v	Letra minúscula
w	119	77	167	w	Letra minúscula
x	120	78	170	x	Letra minúscula
y	121	79	171	y	Letra minúscula
z	122	7A	172	z	Letra minúscula
{	123	7B	173	OPENING BRACE	Abrir abrazadera
	124	7C	174	VERTICAL LINE	Línea vertical
}	125	7D	175	CLOSING BRACE	Cerrar abrazadera
~	126	7E	176	TILDE	Tilde
DEL	127	7F	177	DELETE (RUBOUT)	Borrar

18.2 Patrones de códigos de barras

18.2.1 Módulo 0,3

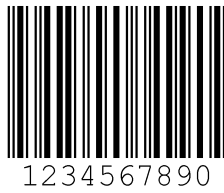


Figura 18.1: Tipo de código 01: Interleaved 2 of 5

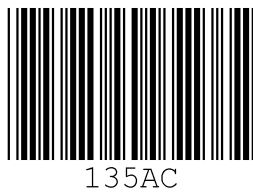


Figura 18.2: Tipo de código 02: Code 39



Figura 18.3: Tipo de código 06: UPC-A



Figura 18.4: Tipo de código 07: EAN 8

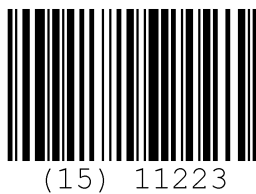


Figura 18.5: Tipo de código 08: EAN 128



Figura 18.6: Tipo de código 10: EAN 13 Add-on



Figura 18.7: Tipo de código 11: Codabar



Figura 18.8: Code 128

18.2.2 Módulo 0,5

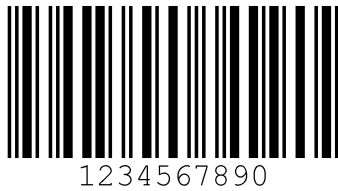


Figura 18.9: Tipo de código 01: Interleaved 2 of 5

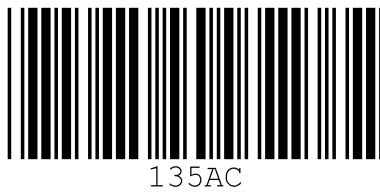


Figura 18.10: Tipo de código 02: Code 39

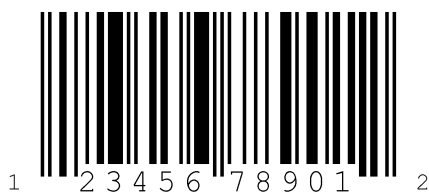


Figura 18.11: Tipo de código 06: UPC-A



Figura 18.12: Tipo de código 07: EAN 8

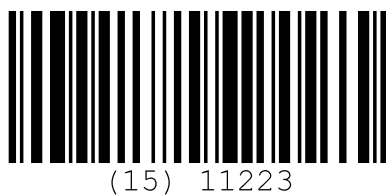


Figura 18.13: Tipo de código 08: EAN 128

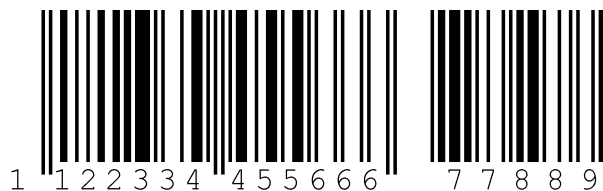


Figura 18.14: Tipo de código 10: EAN 13 Add-on



Figura 18.15: Tipo de código 11: Codabar



Figura 18.16: Code 128